

Manuel d'utilisation

VLT® AQUA Drive FC 202 Low Harmonic Drive





Danfoss A/S

6430 Nordborg Denmark CVR nr.: 20 16 57 15

Telephone: +45 7488 2222 Fax: +45 7449 0949

EU DECLARATION OF CONFORMITY

Danfoss A/S

Danfoss Drives A/S

declares under our sole responsibility that the

Product category: Frequency Converter

Character X: N or P

Character YYY: K25, K37, K55, K75, 1K1, 1K5, 2K2, 3K0, 3K7, 4K0, 5K5, 7K5, 11K, 15K, 18K, 22K, 30K, 37K, 45K, 55K, 75K, 90K, 110, 132, 150, 160, 200, 250, 315, 355, 400, 450, 500, 560, 630, 710, 800, 900, 1M0, 1M2, 1M4

Character ZZ: S2, S4, T2, T4, T6, T7

* may be any number or letter indicating drive options which do not impact this DoC.

The meaning of the 39 characters in the type code string can be found in appendix 00729776.

Covered by this declaration is in conformity with the following directive(s), standard(s) or other normative document(s), provided that the product is used in accordance with our instructions.

Low Voltage Directive 2014/35/EU

EN61800-5-1:2007 + A1:2017

Adjustable speed electrical power drive systems - Part 5-1:

Safety requirements - Electrical, thermal and energy.

EMC Directive 2014/30/EU

EN61800-3:2004 + A1:2012

Adjustable speed electrical power drive systems – Part 3: EMC

requirements and specific test methods.

RoHS Directive 2011/65/EU including amendment 2015/863.

EN63000:2018

Technical documentation for the assessment of electrical and electronic products with respect to the restriction of

hazardous substances

Date: 2020.09.15 Place of issue:	Issued by	Date: 2020.09.15 Place of issue:	Approvéd by
Graasten, DK	Signature:	Graasten, DK	Signature:
	Name: Gert Kjær		Name: Michael Termansen
	Title: Senior Director, GDE		Title: VP, PD Center Denmark

Danfoss only vouches for the correctness of the English version of this declaration. In the event of the declaration being translated into any other language, the translator concerned shall be liable for the correctness of the translation

For products including available Safe Torque Off (STO) function according to unit typecode on the nameplate: **T or U at character 18 of the typecode.**

Machine Directive 2006/42/EC

EN/IEC 61800-5-2:2007 (Safe Stop function conforms with STO – Safe Torque Off, SIL 2 Capability) Adjustable speed electrical power drive systems – Part 5-2: Safety requirements – Functional

Other standards considered:

EN ISO 13849-1:2015 (Safe Stop function, PL d (MTTFd=14000 years, DC=90%, Category 3) EN/IEC 61508-1:2011, EN/IEC 61508-2:2011 (Safe Stop function, SIL 2 (PFH = 1E-10/h, 1E-8/h for specific variants, PFD = 1E-10, 1E-4 for specific variants, SFF>99%, HFT=0))

EN/IEC 62061:2005 + A1:2013 (Safe Stop function, SILCL 2)

EN/IEC 60204-1:2006 + A1:2009 (Stop Category 0) Safety of machinery - Safety-related parts of control systems - Part 1: General principles for design

Functional safety of electrical/electronic/
programmable electronic safety-related systems
Part 1: General requirements
Part 2: Requirements for electrical/ electronic /
programmable electronic safety-related systems
Safety of machinery - Functional safety of safetyrelated electrical, electronic and programmable
electronic control systems
Safety of machinery - Electrical equipment of

machines - Part 1: General requirements

For products including ATEX option, it requires STO function in the products. The products can have the VLT PTC Thermistor Card MCB112 installed from factory (2 at character 32 in the typecode), or it can be separately installed as an additional part.

2014/34/EU - Equipment for explosive atmospheres (ATEX)

Based on EU harmonized standard:

EN 50495: 2010

Safety devices required for safe functioning of equipment with respect to explosion risks.



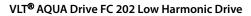
Notified Body:

PTB Physikalisch-Technische Bundesanstalt, Bundesallee 100, 38116 Braunschweig, has assessed the conformity of the "ATEX certified motor thermal protection systems" of Danfoss FC VLT Drives with Safe Torque Off function and has issued the certificate PTB 14 ATEX 3009.



Table des matières

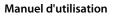
11	ntroduction	
	1.1 Objet de ce manuel	!
	1.2 Ressources supplémentaires	
	1.3 Vue d'ensemble des produits	
	1.3.1 Utilisation prévue	
	1.3.2 Principe de fonctionnement	(
	1.3.3 Éclatés	-
	1.4 Tailles de protection et dimensionnements puissance	1:
	1.5 Homologations et certifications	1:
	1.5.1 Homologations	1:
	1.5.2 Conformité avec ADN	1:
	1.6 Présentation des harmoniques	1:
	1.6.1 Harmoniques	1:
	1.6.2 Analyse des harmoniques	1:
	1.6.3 Effet des harmoniques dans un système de distribution de puissance	16
	1.6.4 Normes CEI sur les harmoniques	17
	1.6.5 Normes IEEE sur les harmoniques	18
2 9	Sécurité	20
	2.1 Symboles de sécurité	20
	2.2 Personnel qualifié	20
	2.3 Précautions de sécurité	20
3 I	nstallation mécanique	2.
	3.1 Liste de contrôle de l'équipement avant l'installation	2
	3.2 Déballage	2
	3.2.1 Éléments fournis	2
	3.3 Installation	22
	3.3.1 Refroidissement et circulation d'air	22
	3.3.2 Levage	24
	3.3.3 Entrée et ancrage de câble	2.
	3.3.4 Emplacements des bornes pour taille de protection D1n/D2n	29
	3.3.5 Emplacements des bornes pour taille de protection E9	3
	3.3.6 Emplacements des bornes pour taille de protection F18	32
	3.3.7 Couple	3.
4 I	nstallation électrique	36
	4.1 Consignes de sécurité	30
	4.2 Installation selon critères CEM	36
	4.3 Connexions de l'alimentation	36







4.4 Mise à la terre	37
4.5 Options d'entrée	38
4.5.1 Protection supplémentaire (RCD)	38
4.5.2 Commutateur RFI	38
4.5.3 Câbles blindés	38
4.6 Raccordement du moteur	38
4.6.1 Câble moteur	38
4.6.2 Câble de la résistance de freinage	39
4.6.3 Isolation du moteur	39
4.6.4 Courants des paliers de moteur	39
4.7 Raccordement au secteur CA	40
4.7.1 Raccordement au secteur	40
4.7.2 Alimentation du ventilateur en externe	40
4.7.3 Puissance et câblage de commande pour câbles non blindés	41
4.7.4 Sectionneurs secteur	42
4.7.5 Disjoncteurs de châssis F	42
4.7.6 Contacteurs secteur de châssis F	42
4.8 Câblage de commande	42
4.8.1 Passage des câbles de commande	42
4.8.2 Accès aux bornes de commande	44
4.8.3 Installation électrique, bornes de commande	44
4.8.4 Installation électrique, câbles de commande	46
4.8.5 Safe Torque Off (STO)	48
4.9 Raccordements supplémentaires	48
4.9.1 Communication série	48
4.9.2 Commande de frein mécanique	48
4.9.3 Montage des moteurs en parallèle	48
4.9.4 Protection thermique du moteur	50
4.9.5 Sélection d'entrée de courant/tension (commutateurs)	50
4.10 Configuration finale et test	50
4.11 Options de châssis F	52
se en service	54
5.1 Consignes de sécurité	54
5.2 Application de l'alimentation	55
5.3 Exploitation du panneau de commande local	56
5.3.1 Panneau de commande local	56
5.3.2 Disposition du LCP	56
5.3.3 Réglage des paramètres	57
5.3.4 Chargement/téléchargement des données depuis/vers le LCP	58
	······
5.3.5 Modification des réglages des paramètres	58







	5.3.6 Restauration des réglages par défaut	58
	5.4 Programmation de base	59
	5.4.1 Programmation du VLT® Low Harmonic Drive	59
	5.4.2 Mise en service avec SmartStart	59
	5.4.3 Mise en service via [Main Menu]	59
	5.4.4 Configuration de moteur asynchrone	60
	5.4.5 Configuration de moteur à magnétisation permanente	61
	5.4.6 Optimisation automatique de l'énergie (AEO)	62
	5.4.7 Adaptation automatique au moteur (AMA)	62
	5.5 Contrôle de la rotation du moteur	63
	5.6 Test de commande locale	63
	5.7 Démarrage du système	63
6 I	Exemples d'applications	64
	6.1 Introduction	64
	6.2 Exemples d'applications	64
7 I	Diagnostics et dépannage	69
	7.1 Messages d'état	69
	7.2 Types d'avertissement et d'alarme	69
	7.2.1 Avertissements	69
	7.2.2 Déclenchement d'alarme	69
	7.2.3 Alarme verrouillée	69
	7.3 Définitions des avertissements et des alarmes - Variateur de fréquence	69
	7.4 Définitions des avertissements et des alarmes – Filtre actif	79
	7.5 Dépannage	84
8 :	Spécifications	87
	8.1 Spécifications selon la puissance	87
	8.1.1 Alimentation secteur 3 x 380-480 V CA	87
	8.1.2 Déclassement pour température	90
	8.2 Encombrement	91
	8.3 Caractéristiques techniques générales	94
	8.4 Fusibles	99
	8.4.1 Pas de conformité UL	100
	8.4.2 Tableaux de fusibles	100
	8.4.3 Fusibles supplémentaires	101
	8.5 Valeurs de serrage de couple générales	102
9 /	Annexe A - Paramètres	103
	9.1 Description des paramètres	103
	9.2 Listes des paramètres du variateur de fréquence	103



9.3 Listes des paramètres du filtre actif 108 10 Annexe B 115 10.1 Abréviations et conventions 115 Indice 116



1 Introduction

1.1 Objet de ce manuel

Ce manuel vise à fournir des informations sur l'installation et le fonctionnement d'un VLT® AQUA Drive FC 202 Low Harmonic Drive. Le manuel inclut des informations de sécurité importantes pour l'installation et le fonctionnement. Les Chapitre 1 Introduction, chapitre 2 Sécurité, chapitre 3 Installation mécanique et chapitre 4 Installation électrique présentent les fonctions de l'unité et couvrent les procédures d'installation mécaniques et électriques à suivre. Ces chapitres abordent le démarrage et la mise en service, les applications et le dépannage de base. Le Chapitre 8 Spécifications fournit une référence rapide sur les caractéristiques et les dimensions ainsi que d'autres spécifications de fonctionnement. Ce manuel fournit une connaissance de base de l'unité et décrit la procédure de configuration et le fonctionnement de base. VLT® est une marque déposée.

1.2 Ressources supplémentaires

D'autres ressources sont disponibles pour bien comprendre les fonctions avancées et la programmation.

- Le Guide de Programmation du VLT® AQUA Drive FC 202 fournit des détails sur le fonctionnement avec les paramètres et de nombreux exemples d'applications.
- Le Manuel de Configuration duVLT® AQUA Drive FC 202 fournit les capacités et les fonctionnalités détaillées permettant de configurer des systèmes de commande des moteurs.
- Des publications et des manuels supplémentaires sont disponibles auprès de Danfoss.
 Voir le vlt-drives.danfoss.com/Support/Technical-Documentation/ pour en obtenir la liste.
- La présence d'équipements optionnels peut changer certaines des procédures décrites. Se reporter aux instructions fournies avec ces options pour en connaître les exigences spécifiques. Contacter le fournisseur Danfoss local ou consulter le site Internet de Danfoss: vltdrives.danfoss.com/Support/Technical-Documentation/ pour des éléments à télécharger et des informations complémentaires.
- Le Manuel d'utilisation du VLT® Active Filter AAF006 fournit des informations supplémentaires sur la partie du filtre du variateur Low Harmonic Drive.

1.3 Vue d'ensemble des produits

1.3.1 Utilisation prévue

Un variateur de fréquence est un contrôleur de moteur électronique qui convertit l'entrée de secteur CA en une sortie d'onde CA variable. La fréquence et la tension de la sortie sont régulées pour contrôler la vitesse ou le couple du moteur. Le variateur de fréquence peut faire varier la vitesse du moteur en réponse au retour du système, tel que pour le positionnement de capteurs sur un convoyeur à bande. Le variateur de fréquence peut aussi réguler le moteur en réagissant à des ordres distants venant de contrôleurs externes.

Le variateur de fréquence :

- surveille le système et l'état du moteur ;
- émet des avertissements et des alarmes en cas de défaut;
- démarre et arrête le moteur ;
- optimise l'efficacité énergétique.

Des fonctions d'exploitation et de surveillance sont disponibles en tant qu'indications de l'état vers un système de contrôle externe ou un réseau de communication série.

Le Low Harmonic Drive (LHD) est une unité seule qui associe le variateur de fréquence à un filtre actif avancé (AAF) pour l'atténuation des harmoniques. Le variateur de fréquence et le filtre sont réunis dans un système intégré mais chacun fonctionne de façon indépendante. Dans ce manuel, les spécifications sont séparées pour le variateur de fréquence et le filtre. Comme le variateur de fréquence et le filtre sont dans la même protection, l'unité est transportée, installée et activée en un seul bloc.



1.3.2 Principe de fonctionnement

Le variateur Low Harmonic Drive est un variateur de fréquence forte puissance doté d'un filtre actif intégré. Un filtre actif est un dispositif qui surveille activement les taux d'harmoniques et injecte des harmoniques de compensation dans la ligne à des fins de neutralisation.

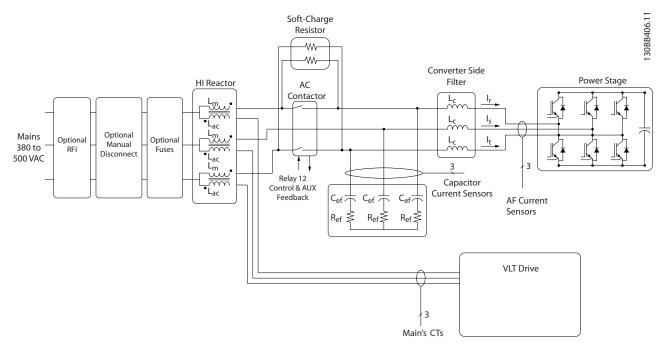
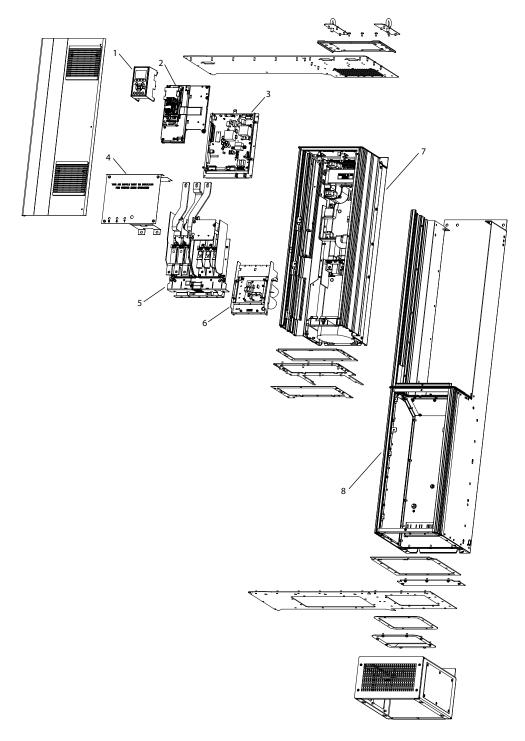


Illustration 1.1 Configuration de base d'un variateur Low Harmonic Drive

Les variateurs à faible harmonique sont conçus pour prélever une forme d'onde de courant sinusoïdale idéale du réseau d'alimentation avec un facteur de puissance de 1. Alors qu'une charge non linéaire classique prélève des courants sous forme d'impulsions, le Low Harmonic Drive compense ce phénomène via le trajet du filtre parallèle, en abaissant la contrainte sur le réseau d'alimentation. Le variateur Low Harmonic Drive satisfait aux normes les plus strictes en matière d'harmoniques et présente une THDi inférieure à 5 % en pleine charge pour < 3 % de prédistorsion sur un réseau triphasé non équilibré.



1.3.3 Éclatés

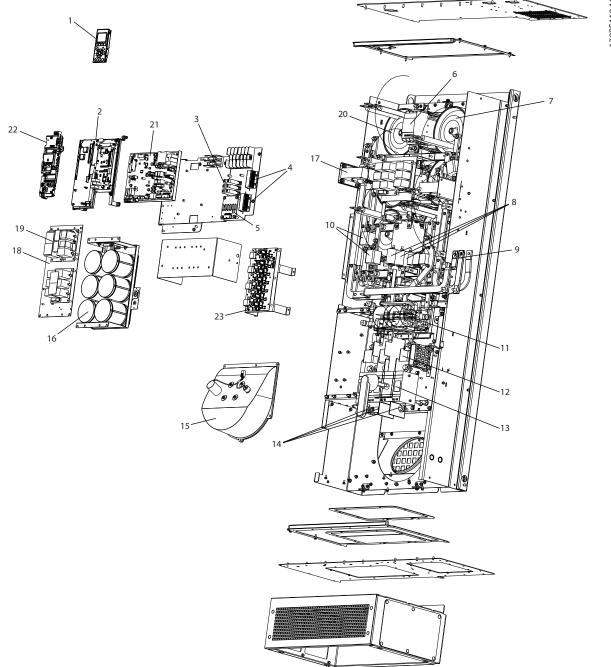


1	Panneau de commande local (LCP)	5	Assemblage des bornes d'entrée/de sortie
2	Assemblage de la carte de commande	6	Assemblage de la batterie de condensateurs
3	Assemblage de la carte de puissance	7	Assemblage D1/D2
4	Plaque de protection borniers	8	Assemblage EOC

Illustration 1.2 Taille de protection D1n/D2n, protection du variateur de fréquence

130BE136.10

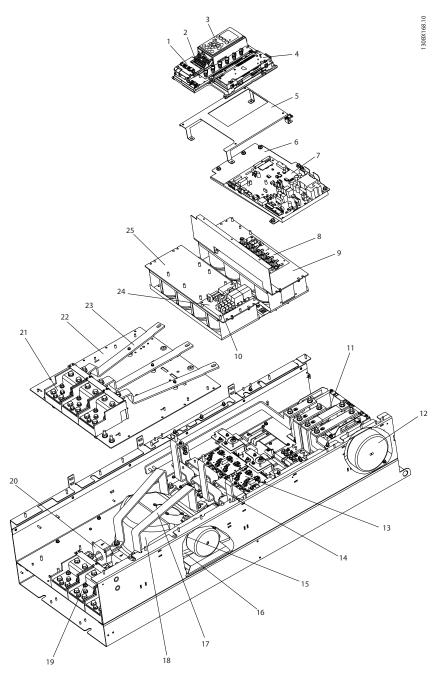




1	Panneau de commande local (LCP)	13	Fusibles secteur
2	Carte de filtre actif (AFC)	14	Sectionneur secteur
3	Varistance à oxyde métallique (MOV)	15	Bornes d'alimentation
4	Résistances de faible charge	16	Ventilateur de radiateur
5	Carte de décharge des condensateurs CA	17	Batterie de condensateurs CC
6	Contacteur secteur	18	Transformateur de courant
7	Inducteur LC	19	Filtre RFI à mode différentiel
8	Condensateurs CA	20	Filtre de mode commun RFI
9	Barre omnibus secteur vers l'entrée du variateur de	21	Bobine d'induction HI
	fréquence		
10	Fusibles IGBT	22	Carte de puissance
11	Filtre RFI	23	Carte de commande de gâchette
12	Fusibles		

Illustration 1.3 Taille de protection D1n/D2n, protection du filtre

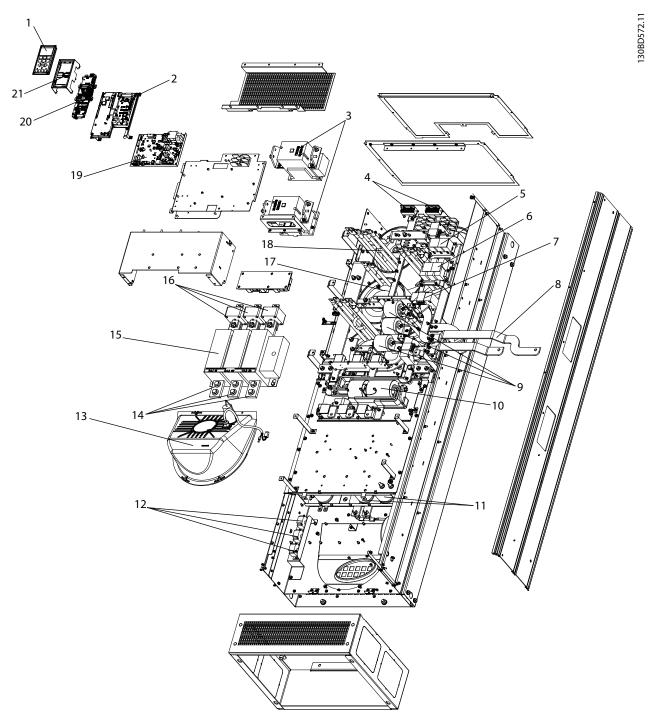




1	Carte de commande	14	Thyristor et diode
2	Bornes d'entrée de commande	15	Bobine d'induction du ventilateur (pas sur toutes les unités)
3	Panneau de commande local (LCP)	16	Assemblage de la résistance de faible charge
4	Option C de la carte de commande	17	Barre omnibus de sortie des IGBT
5	Support de fixation	18	Assemblage du ventilateur
6	Plaque de montage de la carte de puissance	19	Bornes du moteur de sortie
7	Carte de puissance	20	Capteur de courant
8	Carte de commande de gâchette des IGBT	21	Bornes d'entrée d'alimentation secteur CA
9	Assemblage de la batterie de condensateurs supérieure	22	Plaque de montage des bornes d'entrée
10	Fusibles de faible charge	23	Barre omnibus d'entrée CA
11	Bobine d'induction CC	24	Carte de faible charge
12	Transformateur des ventilateurs	25	Assemblage de la batterie de condensateurs inférieure
13	Module IGBT		

Illustration 1.4 Taille de protection E9, protection du variateur de fréquence

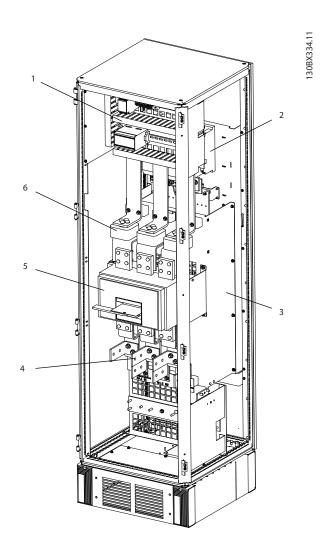




1	Panneau de commande local (LCP)	12	Transformateurs de courant des condensateurs CA
2	Carte de filtre actif (AFC)	13	Ventilateur de radiateur
3	Contacteurs secteur	14	Bornes d'alimentation
4	Résistances de faible charge	15	Sectionneur secteur
5	Filtre RFI à mode différentiel	16	Fusibles secteur
6	Filtre de mode commun RFI	17	Inducteur LC
7	Transformateur de courant (TC)	18	Bobine d'induction HI
8	Barres omnibus secteur vers la sortie du variateur	19	Carte de puissance
9	Condensateurs CA	20	Carte de commande
10	RFI	21	Support du LCP
11	Batterie de condensateurs CC inférieure		

Illustration 1.5 Taille de protection E9, protection du filtre



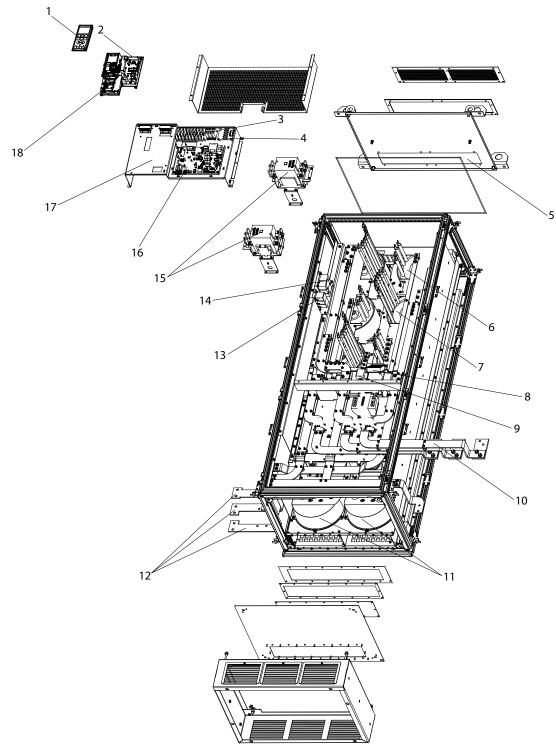


1	Contacteur	4	Disjoncteur ou commutateur de déconnexion (le cas échéant)
2	Filtre RFI	5	Secteur CA/fusibles de ligne (le cas échéant)
3	Bornes d'entrée d'alimentation secteur CA	6	Sectionneur secteur

Illustration 1.6 Taille de protection F18, armoire d'options d'entrée



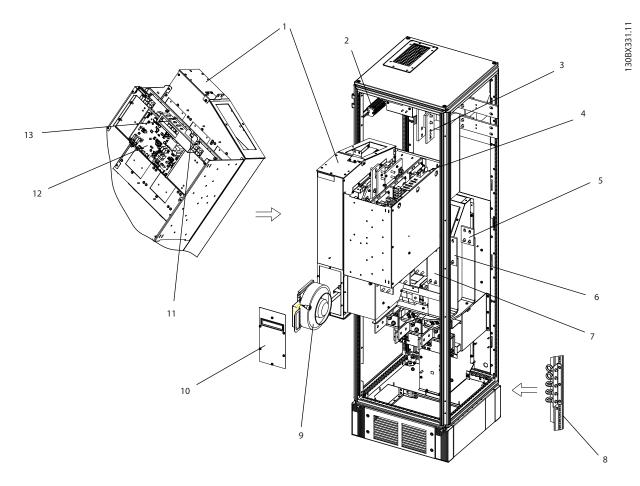




1	Panneau de commande local (LCP)	10	Barres omnibus secteur vers l'entrée du variateur de fréquence
2	Carte de filtre actif (AFC)	11	Ventilateurs de radiateur
3	Résistances de faible charge	12	Bornes secteur (R/L1, S/L2, T/L3) depuis l'armoire d'options
4	Varistance à oxyde métallique (MOV)	13	Filtre RFI à mode différentiel
5	Carte de décharge des condensateurs CA	14	Filtre de mode commun RFI
6	Inducteur LC	15	Contacteur secteur
7	Bobine d'induction HI	16	Carte de puissance
8	Ventilateur de mélange	17	Carte de commande
9	Fusibles IGBT	18	Support du LCP

Illustration 1.7 Taille de protection F18, armoire du filtre

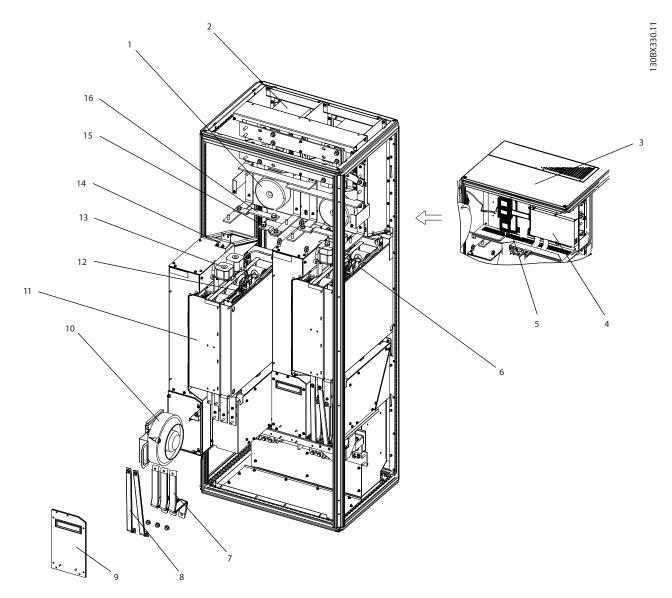




1	Module redresseur	8	Ventilateur de radiateur du module
2	Barre omnibus CC	9	Protection de la porte du ventilateur
3	Fusible SMPS	10	Fusible SMPS
4	Support de fixation du fusible CA arrière (optionnel)	11	Carte de puissance
5	Support de fixation du fusible CA central (optionnel)	12	Connecteurs du panneau
6	Support de fixation du fusible CA avant (optionnel)	13	Carte de commande
7	Boulons à œil pour le levage du module (montés sur un		
	support vertical)		

Illustration 1.8 Taille de protection F18, armoire du redresseur





1	Transformateur des ventilateurs	9	Protection de la porte du ventilateur
2	Bobine d'induction du circuit intermédiaire	10	Ventilateur de radiateur du module
3	Plaque de fermeture supérieure	11	Module onduleur
4	Carte MDCIC	12	Connecteurs du panneau
5	Carte de commande	13	Fusible CC
6	Fusible SMPS et fusible de ventilateur	14	Support de fixation
7	Barre omnibus de puissance du moteur	15	Barre omnibus (+) CC
8	Barre omnibus de sortie de frein	16	Barre omnibus (-) CC

Illustration 1.9 Taille de protection F18, armoire de l'onduleur



1.4 Tailles de protection et dimensionnements puissance

Taille de protection		D1n	D2n	E9	F18	
Protection	IP	21/54	21/54	21/54	21/54	
Frotection	NEMA	Type 1/Type 12	Type 1/Type 12	Type 1/Type 12	Type 1/Type 12	
Dimensions du variateur	Hauteur	1740/68,5	1740/68,5	2000.7/78.77	2278.4/89.70	
de fréquence	Largeur	915/36,02	1020/40,16	1200/47,24	2792/109,92	
[mm/po]	Profondeur	380/14,96	380/14,96	493.5/19.43	605.8/23.85	
Poids du variateur de	Poids max.	353/777	413/910	676/1490	1900/4189	
fréquence	Poids à l'expé-	416/917	476/1050	840/1851	2345/5171	
[kg/lbs]	dition	410/917	470/1030	040/1631	2343/31/1	

Tableau 1.1 Encombrement, tailles de protection D, E et F

1.5 Homologations et certifications

1.5.1 Homologations

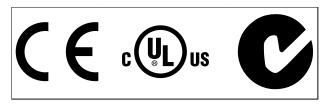


Tableau 1.2 Marques de conformité : CE, UL et C-Tick

1.5.2 Conformité avec ADN

Pour la conformité à l'Accord européen relatif au transport international des marchandises dangereuses par voies de navigation intérieures (ADN), se reporter à *Installation conforme à ADN* dans le *Manuel de Configuration*.

1.6 Présentation des harmoniques

1.6.1 Harmoniques

Les charges non linéaires comme celles présentes avec les variateurs de fréquence à 6 impulsions ne peuvent pas absorber le courant uniformément à partir de la ligne électrique. Ce courant non sinusoïdal présente des composants qui sont des multiples de la fréquence fondamentale du courant. Ces composants sont appelés harmoniques. Il est important de contrôler la distorsion harmonique totale de l'alimentation secteur. Même si les harmoniques n'affectent pas directement la consommation d'énergie électrique, elles génèrent de la chaleur dans les câbles et les transformateurs et peuvent affecter d'autres dispositifs sur la même ligne électrique.

1.6.2 Analyse des harmoniques

Étant donné que les harmoniques accroissent les déperditions de chaleur, il est important de penser aux harmoniques lors de la conception des systèmes afin d'éviter toute surcharge du transformateur, des bobines d'induction et du câblage. Si nécessaire, analyser les harmoniques du système afin de déterminer les effets de l'équipement.

Un courant non sinusoïdal peut être transformé par la méthode de Fourier en courants sinusoïdaux de fréquences différentes, c'est-à-dire en courants harmoniques I_N différents dont la fréquence fondamentale est égale à 50 ou 60 Hz.

Abréviation	Description		
f ₁	Fréquence fondamentale (50 ou 60 Hz)		
l ₁	Courant à la fréquence fondamentale		
U ₁	Tension à la fréquence fondamentale		
In	Courant à la ne fréquence harmonique		
Un	Tension à la n ^e fréquence harmonique		
n	Ordre des harmoniques		

Tableau 1.3 Abréviations associées aux harmoniques

	Courant fondamental (I ₁)	Harmoniques de courant (I _n)		
Courant	I ₁	l ₅	l ₇	I ₁₁
Fréquence [Hz]	50	250	350	550

Tableau 1.4 Courants harmoniques et fondamental

Courant	Harm	Harmoniques de courant				
	I _{RMS}	I ₁	I ₅	I ₇	I ₁₁₋₄₉	
Courant d'entrée	1,0	0,9	0,5	0,2	< 0,1	

Tableau 1.5 Comparaison entre les harmoniques de courant et le courantCourant

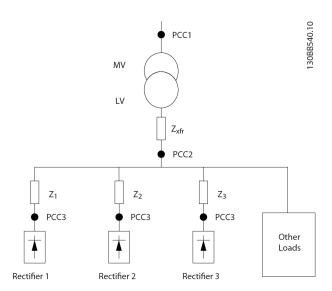


La distorsion de la tension d'alimentation secteur dépend de la taille des harmoniques de courant multipliée par l'impédance secteur à la fréquence concernée. La distorsion de tension totale (THDi) est calculée à partir de chacun des harmoniques de courant selon la formule :

$$THDi = \frac{\sqrt{U25 + U27 + ... + U2n}}{U}$$

1.6.3 Effet des harmoniques dans un système de distribution de puissance

Sur l'Illustration 1.10, un transformateur est connecté côté primaire à un point de couplage commun PCC1, sur l'alimentation en moyenne tension. Le transformateur présente une impédance Z_{xfr} et alimente un certain nombre de charges. Le point de couplage commun où toutes les charges sont connectées est PCC2. Chaque charge est connectée via des câbles présentant une impédance Z_1 , Z_2 , Z_3 .



PCC	Point de couplage commun
MT	Moyenne tension
ВТ	Basse tension
Z _{xfr}	Impédance du transformateur
Z#	Résistance et inductance de modélisation dans
	le câblage

Illustration 1.10 Petit réseau de distribution

Les harmoniques de courant prélevées par des charges non linéaires provoquent une distorsion de la tension en raison de la baisse de cette dernière sur les impédances du réseau de distribution. Des impédances supérieures entraînent des niveaux plus élevés de distorsion de la tension. La distorsion de courant est liée aux performances des appareils et à la charge individuelle. La distorsion de tension est quant à elle liée aux performances du système. Il est impossible de déterminer la distorsion de tension sur le PCC en ne connaissant que les performances d'harmoniques de la charge. Pour prévoir la distorsion sur le PCC, la configuration du système de distribution et les impédances associées doivent être identifiées.

Un terme couramment utilisé pour décrire l'impédance d'un réseau est le rapport de court-circuit R_{sce}. R_{sce} est défini comme le rapport entre la puissance apparente du court-circuit de l'alimentation au point PCC (S_{sc}) et la puissance apparente nominale de la charge (S_{equ}).

$$\begin{split} R_{sce} &= \frac{S_{sc}}{S_{\acute{e}qu}} \\ \text{où } S_{sc} &= \frac{U^2}{Z_{alimentation}} \text{ et } S_{\acute{e}qu} = U \times I_{\acute{e}qu} \end{split}$$

Effets négatifs des harmoniques

- Les harmoniques de courant contribuent à des pertes système (dans le câblage, le transformateur).
- La distorsion de tension des harmoniques entraîne des perturbations sur les autres charges et augmentent leurs pertes.



1.6.4 Normes CEI sur les harmoniques

La tension secteur est rarement une tension sinusoïdale uniforme d'amplitude et de fréquence constantes car les charges qui prélèvent des courants non sinusoïdaux sur le secteur ont des caractéristiques non linéaires.

Les harmoniques et les fluctuations de tension sont 2 formes de perturbation secteur basse fréquence. Leur apparence est différente à leur origine par rapport à tout autre point du système secteur où une charge est reliée. Par conséquent, une plage d'influences doit être déterminée collectivement au moment d'évaluer les effets de la perturbation secteur. Cela comprend l'alimentation secteur, la structure et les charges.

La perturbation secteur peut avoir les conséquences suivantes :

Avertissements de sous-tension

- Mesures de tension incorrectes suite à la distorsion de la tension secteur sinusoïdale
- Entraîne des mesures incorrectes de l'alimentation car seule la mesure de courant efficace réel (RMS) tient compte du résidu harmonique.

Pertes fonctionnelles plus importantes

- Les harmoniques réduisent la puissance active, la puissance apparente et la puissance réactive.
- Déforment les charges électriques entraînant des interférences audibles sur d'autres dispositifs ou, dans le pire des cas, une destruction.
- Réduit la durée de vie des dispositifs suite à une surchauffe.

Dans la plupart des pays européens, la base de l'estimation objective de la qualité du secteur est la loi sur la compatibilité électromagnétique des dispositifs (EMVG). La conformité à ces réglementations garantit que tous les dispositifs et réseaux connectés aux systèmes de distribution électrique répondent à l'usage prévu sans générer de problèmes.

Norme	Définition
EN 61000-2-2, EN 61000-2-4, EN	Définit les limites de tension secteur requises par les réseaux d'alimentation industriels et publics.
50160	
EN 61000-3-2, 61000-3-12	Régule la perturbation secteur générée par les dispositifs connectés dans des produits à courant
	inférieur.
EN 50178	Surveille les équipements électroniques utilisés sur les installations électriques.

Tableau 1.6 Normes de conception EN pour la qualité de la puissance du secteur

Deux normes européennes traitent des harmoniques sur la plage de fréquences 0-9 kHz :

La norme EN 61000-2-2 (Niveaux de compatibilité pour les perturbations conduites à basse fréquence et la transmission des signaux sur les réseaux publics d'alimentation à basse tension) définit les exigences des niveaux de compatibilité du point de couplage commun (PCC) des systèmes CA basse tension sur un réseau d'alimentation public. Les limites sont spécifiées uniquement pour la tension des harmoniques et la distorsion harmonique totale de la tension. La norme EN 61000-2-2 ne définit pas les limites pour les courants harmoniques. Dans les cas où la distorsion harmonique totale THD(V) = 8 %, les limites du PCC sont identiques à celles spécifiées dans la norme EN 61000-2-4 pour la classe 2.

La norme EN 61000-2-4 (Niveaux de compatibilité dans les installations industrielles pour les perturbations conduites à basse fréquence) définit les exigences des niveaux de compatibilité sur les réseaux industriels et privés. Cette norme définit également les 3 classes suivantes d'environnements électromagnétiques :

- 1
- La classe 1 concerne les niveaux de compatibilité inférieurs au réseau d'alimentation public qui affectent les équipements sensibles aux interférences (équipement de laboratoire, quelques appareils d'automatisation et certains dispositifs de protection).
- La classe 2 concerne les niveaux de compatibilité égaux au réseau d'alimentation public. Elle s'applique aux PCC sur le réseau d'alimentation public et aux points de couplage internes (IPC) sur les réseaux d'alimentation industriels ou privés. Tout équipement conçu pour fonctionner sur un réseau d'alimentation public est autorisé dans cette classe.
- La classe 3 concerne les niveaux de compatibilité supérieurs au réseau d'alimentation public. Cette classe s'applique uniquement aux IPC dans les environnements industriels. Utiliser cette classe quand les équipements suivants sont présents :
 - grands convertisseurs ;
 - machines à souder ;
 - grands moteurs démarrant fréquemment ;
 - charges variant rapidement.

Généralement, une classe ne peut pas être définie au préalable sans tenir compte de l'équipement prévu et des procédés destinés à être utilisés dans l'environnement. Le VLT® AQUA Drive FC 202 Low Harmonic Drive respecte les limites de la classe 3 dans des conditions de système d'alimentation typique (R_{SC} > 10 ou _{Vk Line} < 10 %).

Ordre des harmoniques (h)	Classe 1 (V _h %)	Classe 2 (V _h %)	Classe 3 (V _h %)	
5	3	6	8	
7	3	5	7	
11	3	3,5	5	
13	3	3	4,5	
17	2	2	4	
17 < h ≤ 49	2,27 x (17/h) - 0,27	2,27 x (17/h) – 0,27	4,5 x (17/h) – 0,5	

Tableau 1.7 Niveaux de compatibilité des harmoniques

	Classe 1	Classe 2	Classe 3
THD(V)	5%	8%	10%

Tableau 1.8 Niveaux de compatibilité pour la distorsion harmonique totale THD(V)

1.6.5 Normes IEEE sur les harmoniques

La norme IEEE 519 (Pratiques recommandées et exigences relatives au contrôle des harmoniques dans les systèmes d'alimentation électrique) indique les limites spécifiques des tensions et courants harmoniques pour chaque composant au sein du réseau d'alimentation. Elle prévoit aussi les limites pour la somme de toutes les charges au point de couplage commun (PCC).

Pour déterminer les niveaux de tension harmonique autorisés, la norme IEEE 519 utilise un rapport entre le courant de court-circuit de l'alimentation et le courant maximal de chaque charge. Pour connaître les niveaux de tension harmonique autorisés de chaque charge, se reporter au *Tableau 1.9*. Pour les niveaux autorisés pour la somme des charges connectées au PCC, se reporter au *Tableau 1.10*.

I _{SC} /I _L (R _{SCE})	Tensions harmoniques individuelles autorisées	Zones typiques	
10	2,5-3 %	Réseau faible	
20	2,0-2,5 %	1 à 2 charges importantes	
50	1,0-1,5 %	Quelques charges à sortie élevée	
100	0,5-1 %	5 à 20 charges à sortie moyenne	
1000	0,05-0,1 %	Réseau robuste	

Tableau 1.9 Tension THD autorisée au PCC pour chaque charge



Introduction Manuel d'utilisation

Tension au PCC	Tensions harmoniques individuelles autorisées	THD(V) autorisée
$V_{Line} \le 69 \text{ kV}$	3%	5%

Tableau 1.10 Tension THD autorisée au PCC pour toutes les charges

Limiter les courants harmoniques aux niveaux spécifiés, comme indiqué dans le *Tableau 1.11*. La norme IEEE 519 utilise un rapport entre le courant de court-circuit de l'alimentation et le courant maximal consommé au PCC, moyenné sur 15 ou 30 minutes. Dans certains cas présentant des limites d'harmoniques à faibles nombres d'harmoniques, les limites de la norme IEEE 519 sont inférieures à celles de la norme EN 61000-2-4. Les variateurs Low Harmonic Drive sont conformes à la distorsion harmonique totale comme défini dans la norme IEEE 519 pour toutes les R_{sce}. Chaque courant harmonique individuel respecte le tableau 10-3 de la norme IEEE 519 pour R_{sce} ≥ 20.

I _{SC} /I _L (R _{SCE})	h < 11	11 ≤ h < 17	17 ≤ h < 23	23 ≤ h < 35	35 ≤ h	Distorsion totale
						de la demande
						TDD
<20	4%	2,0 %	1,5 %	0,6 %	0,3 %	5%
20<50	7%	3,5 %	2,5 %	1,0 %	0,5 %	8%
50<100	10%	4,5 %	4,0 %	1,5 %	0,7 %	12%
100<1000	12%	5,5 %	5,0 %	2,0 %	1,0 %	15%
>1000	15%	7,0 %	6,0 %	2,5 %	1,4 %	20%

Tableau 1.11 Courants harmoniques autorisés au PCC

Le VLT® AQUA Drive FC 202 Low Harmonic Drive est conforme aux normes suivantes :

- IEC61000-2-4
- IEC61000-3-4
- IEEE 519
- G5/4

2

2 Sécurité

2.1 Symboles de sécurité

Les symboles suivants sont utilisés dans ce document :

AAVERTISSEMENT

Indique une situation potentiellement dangereuse qui peut entraîner des blessures graves ou le décès.

AATTENTION

Indique une situation potentiellement dangereuse qui peut entraîner des blessures superficielles à modérées. Ce signe peut aussi être utilisé pour mettre en garde contre des pratiques dangereuses.

AVIS!

Fournit des informations importantes, notamment sur les situations qui peuvent entraîner des dégâts matériels.

2.2 Personnel qualifié

Un transport, un stockage, une installation, une exploitation et une maintenance corrects et fiables sont nécessaires au fonctionnement en toute sécurité du variateur de fréquence. Seul du personnel qualifié est autorisé à installer ou utiliser cet équipement.

Par définition, le personnel qualifié est un personnel formé, autorisé à installer, mettre en service et maintenir l'équipement, les systèmes et les circuits conformément aux lois et aux réglementations en vigueur. En outre, il est familiarisé avec les instructions et les mesures de sécurité décrites dans ce document.

2.3 Précautions de sécurité

▲AVERTISSEMENT

HAUTE TENSION

Les variateurs de fréquence contiennent des tensions élevées lorsqu'ils sont reliés à l'alimentation secteur CA. L'installation, le démarrage et la maintenance doivent être réalisés par un personnel qualifié uniquement. Le non-respect de cette instruction peut entraîner la mort ou des blessures graves.

▲AVERTISSEMENT

DÉMARRAGE IMPRÉVU

Lorsque le variateur de fréquence est connecté à l'alimentation secteur CA, le moteur peut démarrer à tout moment. Le variateur de fréquence, le moteur et tout équipement entraîné doivent être prêts à fonctionner. S'ils ne sont pas prêts à fonctionner alors que le variateur de fréquence est relié au secteur, cela peut entraîner la mort, des blessures graves ou des dégâts matériels.

AAVERTISSEMENT

TEMPS DE DÉCHARGE

Les variateurs de fréquence contiennent des condensateurs dans le circuit intermédiaire qui peuvent rester chargés même lorsque le variateur de fréquence n'est plus alimenté. Pour éviter les risques électriques, déconnecter le secteur CA, tous les moteurs à aimant permanent et toutes les alimentations à distance du circuit CC y compris les batteries de secours, les alimentations sans interruption et les connexions du circuit CC aux autres variateurs de fréquence. Attendre que les condensateurs soient complètement déchargés avant de réaliser tout entretien ou réparation. Le temps d'attente est indiqué dans le tableau *Temps de décharge*. Le non-respect du temps d'attente spécifié après la mise hors tension avant tout entretien ou réparation peut entraîner le décès ou des blessures graves.

Tension [V]	Gamme de puissance [kW]	Temps d'attente	
		minimum (minutes)	
380-500	132–200 kW	20	
360-300	250–630 kW	40	

Tableau 2.1 Temps de décharge





3 Installation mécanique

3.1 Liste de contrôle de l'équipement avant l'installation

3.1.1 Préparation du site d'installation

AATTENTION

Il est important de bien préparer l'installation du variateur de fréquence. Une négligence dans la préparation peut entraîner un travail supplémentaire pendant et après l'installation.

Sélectionner le meilleur site d'exploitation possible en tenant compte des points suivants :

- Température ambiante de fonctionnement.
- Méthode d'installation.
- Refroidissement de l'unité.
- Position du variateur de fréquence.
- Passage des câbles.
- Vérifier que la source d'alimentation fournit la tension correcte et le courant nécessaire.
- Veiller à ce que le courant nominal du moteur figure dans la limite de courant maximum du variateur de fréquence.
- Si le variateur de fréquence ne comporte pas de fusibles intégrés, veiller à ce que les fusibles externes aient le bon calibre.

3.1.2 Liste de contrôle de l'équipement avant l'installation

- Lors du déballage du variateur de fréquence, s'assurer que l'emballage est intact. En cas de dommages, refuser la livraison et contacter immédiatement la société de transport pour signaler le dommage.
- Avant de procéder au déballage du variateur de fréquence, il convient de le placer aussi près que possible du site d'installation finale.
- Comparer le numéro de modèle sur la plaque signalétique à celui utilisé pour la commande et s'assurer qu'il s'agit du bon équipement.
- Vérifier que les éléments suivants sont dimensionnés pour la même tension :
 - Secteur (alimentation)
 - Variateur de fréquence
 - Moteur

- Vérifier que le courant de sortie nominal est supérieur ou égal au courant de pleine charge du moteur pour un fonctionnement optimal du moteur.
 - La taille du moteur et la puissance du variateur de fréquence doivent correspondre pour une protection surcharge adaptée.
 - Si les caractéristiques nominales du variateur de fréquence sont inférieures à celles du moteur, la puissance maximale du moteur ne peut être atteinte.

3.2 Déballage

3.2.1 Éléments fournis

Les éléments fournis peuvent varier en fonction de la configuration du produit.

- Vérifier que les éléments fournis et les informations disponibles sur la plaque signalétique correspondent à ceux de la confirmation de la commande.
- Vérifier visuellement l'emballage et le variateur de fréquence pour s'assurer de l'absence de dommage dû à une mauvaise manipulation pendant le transport. Signaler tout dommage auprès du transporteur. Conserver les pièces endommagées à des fins de clarification.



1	Code type	
2	Numéro de commande	
3	Numéro de série	
4	Dimensionnement puissance	
5	Tension, fréquence et courant d'entrée (à basse/haute	
	tension)	
6	Tension, fréquence et courant de sortie (à basse/haute	
	tension)	
7	Type de protection et classe IP	
8	Température ambiante maximale	
9	Certifications	
10	Temps de décharge (avertissement)	

Illustration 3.1 Plaque signalétique (exemple)

AVIS!

Ne pas retirer la plaque signalétique du variateur de fréquence (perte de garantie).

3.3 Installation

3.3.1 Refroidissement et circulation d'air

Refroidissement

Assurer le refroidissement en aspirant de l'air à travers la plinthe à l'avant et en le refoulant au-dessus, en aspirant de l'air et en le refoulant à l'arrière de l'unité ou en combinant les méthodes de refroidissement.

Refroidissement par l'arrière

L'air du canal de ventilation arrière peut aussi être ventilé à l'arrière. Cette solution permet de refouler l'air provenant du canal de ventilation et les déperditions de chaleur à l'extérieur de l'installation, réduisant ainsi les besoins en climatisation.

Circulation d'air

Assurer la circulation d'air nécessaire au-dessus du radiateur. Le débit est indiqué dans le *Tableau 3.1*.

Protection	Taille de protection	Ventilateur de porte/circulation d'air du ventilateur supérieur Débit d'air total de plusieurs ventilateurs	Ventilateur de radiateur Débit d'air total de plusieurs ventilateurs
	D1n	3 ventilateurs de porte, 442 m ³ /h 2+1 = $2x170+102$	2 ventilateurs de radiateur, 1185 m^3/h $(1+1 = 765+544)$
IP21/NEMA 1	D2n	3 ventilateurs de porte, 544 m ³ /h 2+1 = $2x170+204$	2 ventilateurs de radiateur, 1605 m^3/h (1+1 = 765+840)
IP54/NEMA 12	E9	4 ventilateurs de porte, 680 m³/h (400 pi³/min) (2+2, 4x170 = 680)	2 ventilateurs de radiateur, 2675 m ³ /h (1574 cfm) (1+1, 1230+1445 = 2675)
	F18	6 ventilateurs de porte, 3150 m³/h (1854 pi³/min) (6x525 = 3150)	5 ventilateurs de radiateur, 4485 m ³ /h (2639 cfm) 2+1+2, ((2x765)+(3x985) = 4485)

Tableau 3.1 Circulation d'air pour radiateur



AVIS!

Pour la section variateur de fréquence, le ventilateur fonctionne dans les situations suivantes :

- AMA.
- Maintien CC.
- Prémag.
- Freinage CC.
- 60 % du courant nominal dépassés.
- Température de radiateur spécifique dépassée (fonction de la puissance).
- Température ambiante de la carte de puissance spécifique dépassée (fonction de la puissance)
- Température ambiante de la carte de commande spécifique dépassée

Une fois en marche, le ventilateur fonctionne pendant au moins 10 minutes.

AVIS!

Pour la section filtre actif, le ventilateur fonctionne dans les situations suivantes :

- Filtre actif en cours de fonctionnement
- Le filtre actif ne fonctionne pas, mais le courant du secteur dépasse la limite (en fonction de la puissance)
- Température de radiateur spécifique dépassée (fonction de la puissance).
- Température ambiante de la carte de puissance spécifique dépassée (fonction de la puissance)
- Température ambiante de la carte de commande spécifique dépassée

Une fois en marche, le ventilateur fonctionne pendant au moins 10 minutes.

Gaines externes

Si une gaine supplémentaire est ajoutée à l'extérieur de l'armoire Rittal, calculer la chute de pression dans la gaine. Utiliser l'*Illustration 3.2*, l'*Illustration 3.3* et l'*Illustration 3.4* pour déclasser le variateur de fréquence selon la chute de pression.

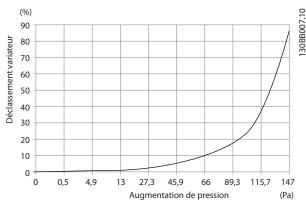


Illustration 3.2 Déclassement de la protection D en fonction du changement de pression Débit d'air du variateur de fréquence : 450 cfm (765 m³/h)

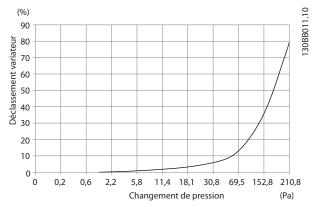


Illustration 3.3 Déclassement de la protection E en fonction du changement de pression Débit d'air du variateur de fréquence : 1445 m³/h (850 cfm)

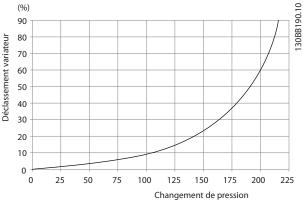
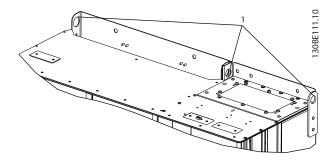


Illustration 3.4 Déclassement de la protection F en fonction du changement de pression Débit d'air du variateur de fréquence : 985 m³/h (580 cfm)



3.3.2 Levage

Lever le variateur de fréquence par les anneaux de levage prévus à cet effet. Pour tous les châssis D, utiliser une barre afin d'éviter une déformation des anneaux de levage du variateur de fréquence.



1 Anneaux de levage

Illustration 3.5 Méthode de levage recommandée, taille de protection D1n/D2n

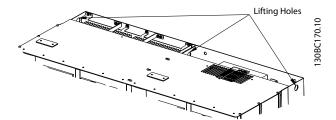
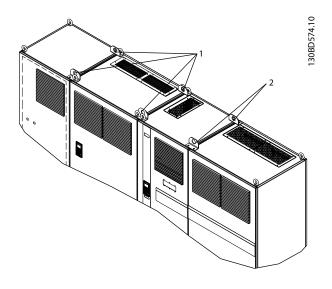


Illustration 3.6 Méthode de levage recommandée, taille de protection E9

AAVERTISSEMENT

La barre de levage doit pouvoir supporter le poids du variateur de fréquence. Voir le *chapitre 8.2 Encombrement* pour connaître le poids des différentes tailles. Le diamètre maximum de la barre est de 2,5 cm. L'angle de la partie supérieure du variateur de fréquence au câble de levage doit être d'au moins 60°.



- 1 Anneaux de levage du filtre
- 2 Trous de levage pour le variateur de fréquence

Illustration 3.7 Méthode de levage recommandée, taille de protection F18

AVIS!

Il est possible d'utiliser un palonnier pour soulever le châssis F.

AVIS!

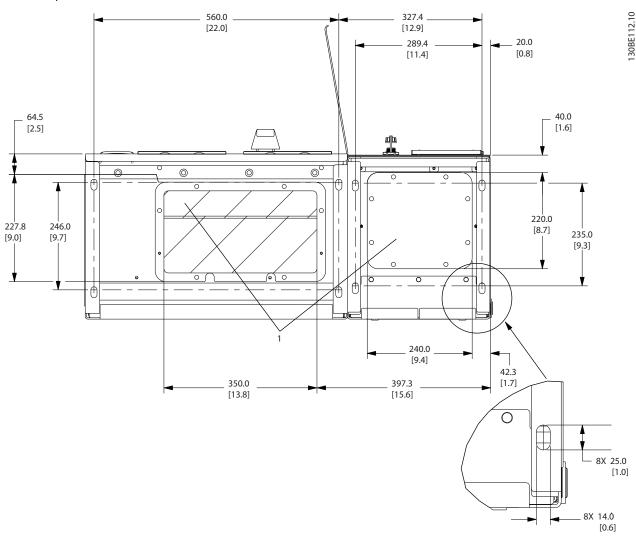
Le socle F18 est emballé séparément et inclus dans la livraison. Monter le variateur de fréquence sur le socle à son emplacement final. Le socle permet de fournir la circulation d'air et le refroidissement nécessaires.



3.3.3 Entrée et ancrage de câble

Les câbles entrent dans l'unité par les orifices de la plaque presse-étoupe située en bas. L'Illustration 3.8, l'Illustration 3.9, l'Illustration 3.10 et l'Illustration 3.11 indiquent les emplacements des entrées de presse-étoupe et des vues détaillées des dimensions du trou d'ancrage.

Vue du bas, D1n/D2



Emplacements des entrées de câble

Illustration 3.8 Schéma de l'entrée de câble, taille de protection D1n



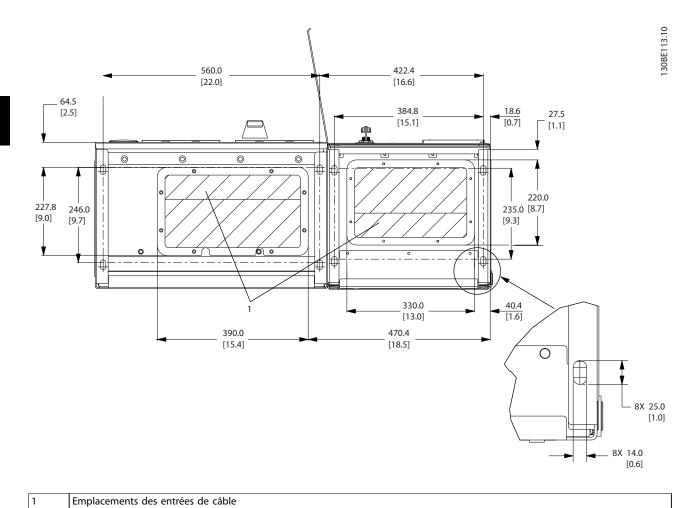
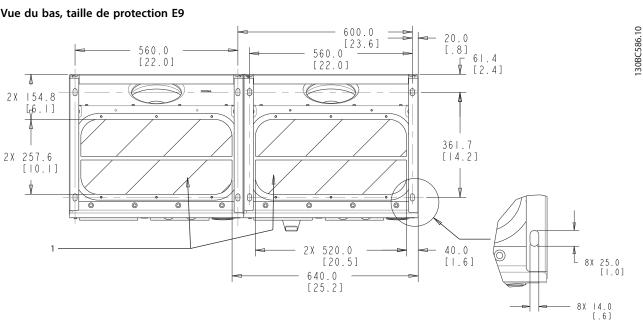


Illustration 3.9 Schéma de l'entrée de câble, taille de protection D2n



Vue du bas, taille de protection E9

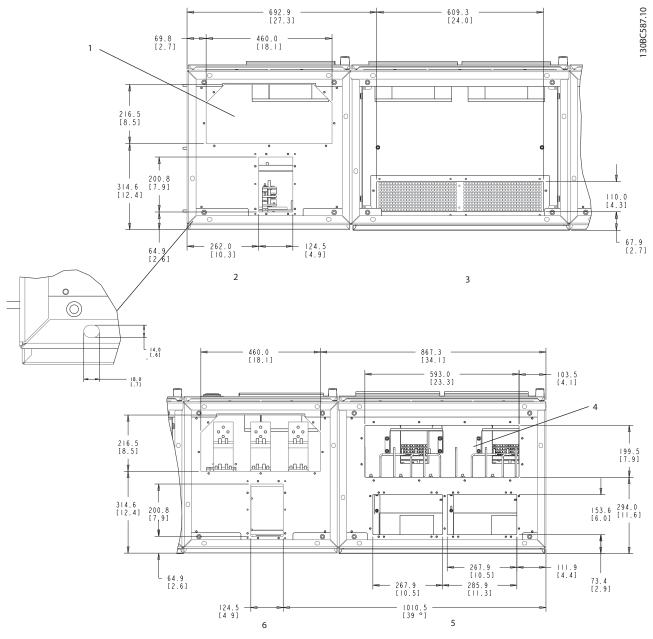


Emplacements des entrées de câble

Illustration 3.10 Schéma de l'entrée de câble, E9



Vue du bas, F18



1	Entrée du câble secteur	4	Entrée de câble du moteur
2	Protection de l'option	5	Protection de l'onduleur
3	Protection du filtre	6	Protection du redresseur

Illustration 3.11 Schéma de l'entrée de câble, F18

3.3.4 Emplacements des bornes pour taille de protection D1n/D2n

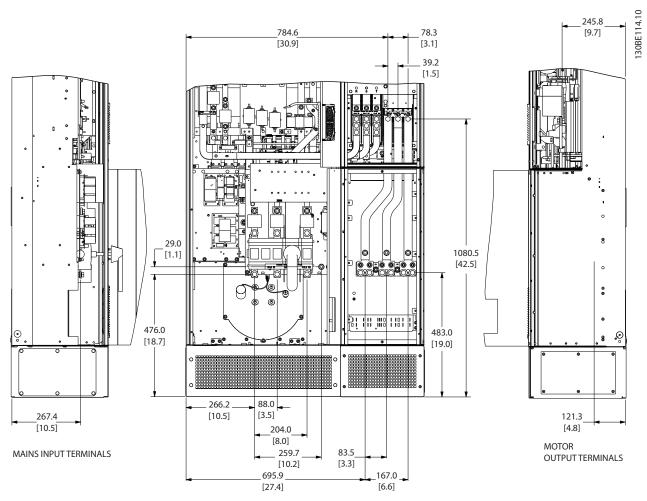


Illustration 3.12 Emplacements des bornes, taille de protection D1n



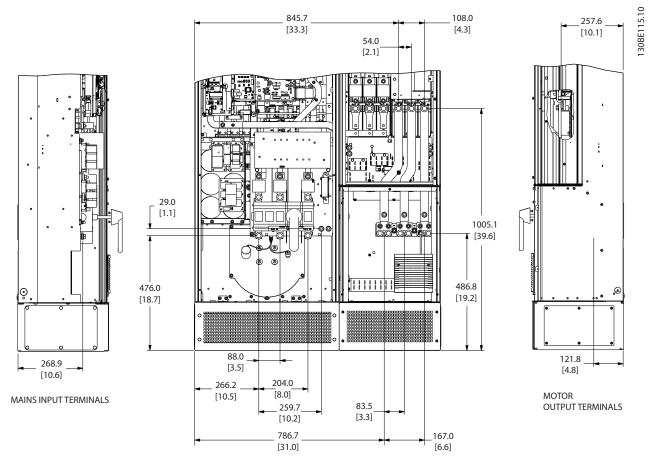


Illustration 3.13 Emplacements des bornes, taille de protection D2n

Autoriser des rayons de courbure de câbles de puissance lourds.

AVIS!

Tous les châssis D sont disponibles avec des bornes d'entrée standard, un fusible ou un sectionneur standard.



3.3.5 Emplacements des bornes pour taille de protection E9

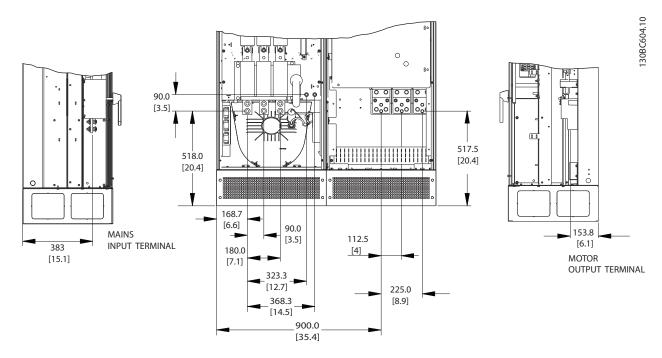


Illustration 3.14 Emplacements des bornes, taille de protection E9

Autoriser des rayons de courbure de câbles de puissance lourds.

AVIS!

Tous les châssis E sont disponibles avec des bornes d'entrée, un fusible ou un sectionneur standard.

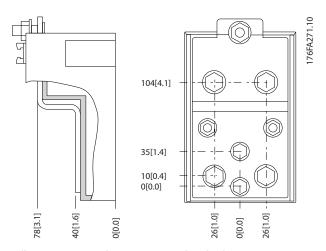


Illustration 3.15 Schémas en gros plan des bornes



3.3.6 Emplacements des bornes pour taille de protection F18

Tenir compte de la position des bornes lors de la conception de l'accès des câbles.

Les unités à châssis F comportent quatre armoires verrouillées :

- Armoire d'options d'entrée (pas en option pour le LHD)
- Armoire du filtre
- Armoire du redresseur
- Armoire de l'onduleur

Consulter le *chapitre 1.3.3 Éclatés* pour voir les éclatés de chaque armoire. Les entrées secteur sont situées dans l'armoire d'options d'entrée qui achemine l'alimentation vers le redresseur via des barres omnibus d'interconnexion. La sortie de l'unité se fait depuis l'armoire de l'onduleur. Aucune borne de connexion ne se trouve dans l'armoire du redresseur. Les barres omnibus d'interconnexion ne sont pas présentées.

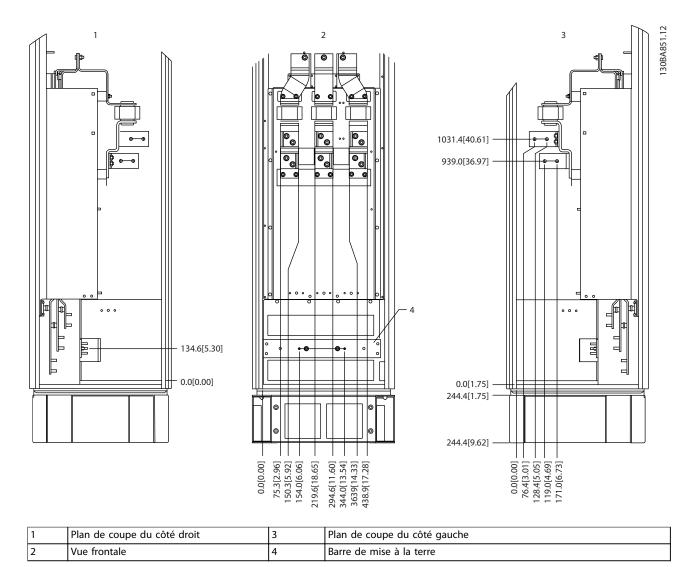
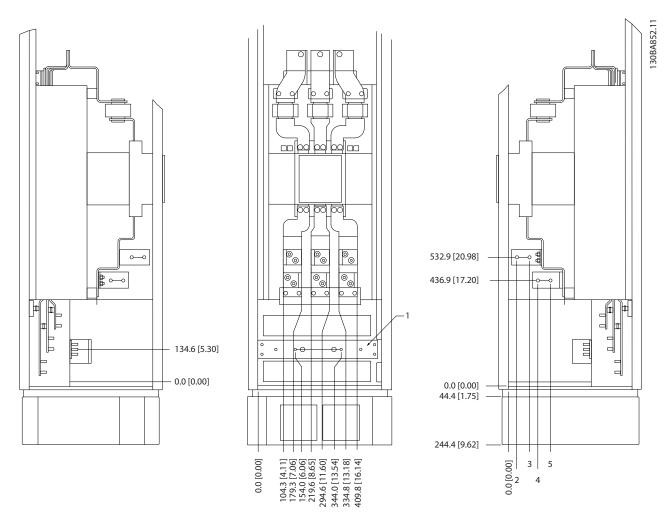


Illustration 3.16 Armoire d'options d'entrée, taille de protection F18 - fusibles uniquement

La plaque presse-étoupe est placée à 42 mm sous le niveau 0. Les vues gauche, avant et droite sont présentées.





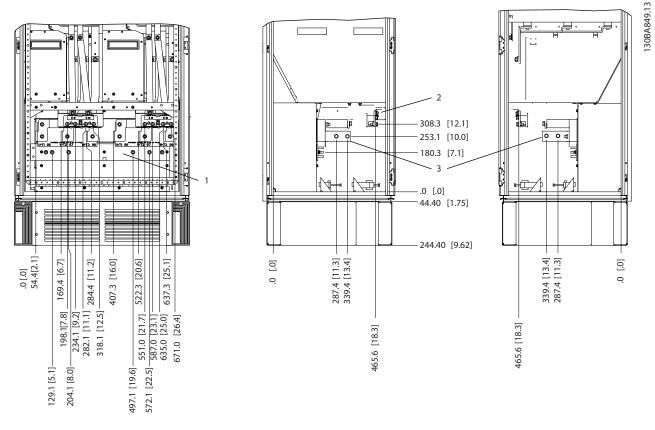
	500 kW ¹⁾ (mm [po])	560-710 kW ¹⁾ (mm [po])	
1	Barre de mise à la terre	·	
2	34,9 [1,4]	46,3 [1,8]	
3	86,9 [3,4]	98,3 [3,9]	
4	122,2 [4,8]	119 [4,7]	
5	174,2 [6,9]	171 [6,7]	
1) L'eı	1) L'emplacement du sectionneur et les dimensions liées varient en fonction du dimensionnement en kilowatt.		

Illustration 3.17 Armoire d'options d'entrée avec disjoncteur, taille de protection F18

La plaque presse-étoupe est placée à 42 mm sous le niveau 0. Les vues gauche, avant et droite sont présentées.

3





Vue frontale
 Vue latérale gauche
 Vue latérale droite

Illustration 3.18 Armoire de l'onduleur, taille de protection F18

La plaque presse-étoupe est placée à 42 mm sous le niveau 0. Les vues gauche, avant et droite sont présentées.





3.3.7 Couple

Le couple adapté est impératif pour toutes les connexions électriques. Les valeurs correctes sont répertoriées dans le *Tableau 3.2*. Un couple incorrect entraîne une mauvaise connexion électrique. Utiliser une clé dynamométrique pour garantir un couple correct.

Taille de protection	Borne	Couple [Nm (in-lbs)]	Taille de boulon
	Secteur	19–40	M10
D	Moteur	(168–354)	INITO
	Régén	8,5–20,5	M8
	Résistance	(75–181)	IVIO
	Secteur	19–40	
	Moteur	(168–354)	M10
E	Régén	(100-334)	
	Résistance	8,5–20,5	M8
	Resistance	(75–181)	IVIO
	Secteur	19–40	M10
	Moteur	(168–354)	INITO
F	Résistance	8,5–20,5	M8
'	Resistance	(75–181)	INIO
	Régén	8,5–20,5	M8
	negen	(75–181)	IVIO

Tableau 3.2 Couple pour bornes

4 Installation électrique

4.1 Consignes de sécurité

Voir le *chapitre 2 Sécurité* pour connaître les consignes de sécurité générales.

▲AVERTISSEMENT

TENSION INDUITE

La tension induite des câbles moteur de sortie acheminés ensemble peut charger les condensateurs de l'équipement, même lorsque l'équipement est hors tension et verrouillé. Le fait de ne pas acheminer les câbles du moteur de sortie séparément ou de ne pas utiliser de câbles blindés peut entraîner le décès ou des blessures graves.

- Acheminer séparément les câbles du moteur ou
- utiliser des câbles blindés

AATTENTION

CHOC ÉLECTRIQUE

Le variateur de fréquence peut entraîner un courant CC dans le conducteur PE. Le non-respect de la recommandation signifie que le RCD risque de ne pas fournir la protection prévue.

 Lorsqu'un relais de protection différentielle (RCD) est utilisé comme protection contre les chocs électriques, seul un différentiel de type B sera autorisé du côté alimentation de ce produit.

Protection contre les surcourants

- Un équipement de protection supplémentaire tel qu'une protection thermique du moteur ou une protection contre les courts-circuits entre le variateur de fréquence et le moteur est requis pour les applications à moteurs multiples.
- Des fusibles d'entrée sont nécessaires pour assurer une protection contre les courts-circuits et les surcourants. S'ils ne sont pas installés en usine, les fusibles doivent être fournis par l'installateur. Voir les calibres maximaux des fusibles au chapitre 8.4 Fusibles.

Caractéristiques et types de câbles

- L'ensemble du câblage doit être conforme aux réglementations nationales et locales en matière de sections de câble et de température ambiante.
- Recommandations relatives au raccordement du câblage de puissance : fil de cuivre prévu pour 75 °C minimum.

Voir les *chapitre 8.1 Spécifications selon la puissance* et *chapitre 8.3 Caractéristiques techniques générales* pour connaître les tailles et les types de câbles recommandés.

4.2 Installation selon critères CEM

Pour exécuter une installation conforme aux critères de la CEM, se reporter aux instructions des chapitre 4.4 Mise à la terre, chapitre 4.3 Connexions de l'alimentation, chapitre 4.6 Raccordement du moteur et chapitre 4.8 Câblage de commande.

4.3 Connexions de l'alimentation

AVIS!

Câbles, informations générales

L'ensemble du câblage doit être conforme aux réglementations nationales et locales en matière de sections de câble et de température ambiante. Les applications UL exigent des conducteurs en cuivre 75 °C. Des conducteurs en cuivre 75 et 90 °C sont thermiquement acceptables dans des applications non conformes à UL.

Les connexions du câble de puissance sont placées comme sur l'*Illustration 4.1*. Dimensionner la section de câble en fonction des caractéristiques de courant et de la législation locale. Voir le *chapitre 8.3.1 Longueurs et sections de câble* pour plus de précisions.

À des fins de protection du variateur de fréquence, utiliser les fusibles recommandés en l'absence de fusibles intégrés. Les recommandations relatives aux fusibles sont fournies au *chapitre 8.4 Fusibles*. S'assurer que les fusibles installés répondent à la réglementation locale.

Lorsqu'il est inclus, le raccordement au secteur est monté sur le commutateur secteur.

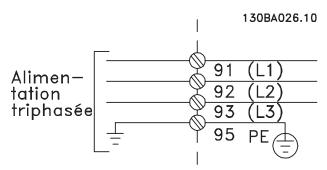


Illustration 4.1 Connexions des câbles de puissance

AVIS!

Pour se conformer aux prescriptions relatives aux émissions CEM, l'utilisation de câbles blindés/armés est recommandée. En cas d'utilisation d'un câble non blindé/non armé, voir le chapitre 4.7.3 Puissance et câblage de commande pour câbles non blindés.

Voir le *chapitre 8 Spécifications* pour obtenir le dimensionnement correct des sections et longueurs des câbles du moteur.

Blindage des câbles

Éviter les extrémités blindées torsadées (queues de cochon) car elles détériorent l'effet de blindage à des fréquences élevées. Si l'installation d'un isolateur ou d'un contacteur de moteur impose de rompre le blindage, ce dernier doit être poursuivi à l'impédance HF la plus faible possible.

Relier le blindage du câble moteur à la plaque de connexion à la terre du variateur de fréquence et au boîtier métallique du moteur.

Procéder aux raccordements du blindage avec la plus grande surface possible (étrier de serrage). Utiliser les dispositifs d'installation fournis dans le variateur de fréquence.

Longueur et section des câbles

La CEM du variateur de fréquence a été testé avec un câble d'une longueur donnée. Pour réduire le niveau sonore et les courants de fuite, garder le câble moteur aussi court que possible.

Fréquence de commutation

Lorsque des variateurs de fréquence sont utilisés avec des filtres sinus pour réduire le bruit acoustique d'un moteur, régler la fréquence de commutation conformément à la valeur du paramétre 14-01 Fréq. commut..

N° de	96	97	98	99	
borne					
					Tension du moteur 0 à 100 % de la
	U	٧	W	PE ¹⁾	tension secteur.
					3 fils hors du moteur
	U1	V1	W1	PE ¹⁾	Raccordement en triangle
	W2	U2	V2	PE	6 fils hors du moteur
					Raccordement en étoile U2, V2, W2
	U1	V1	W1	PE ¹⁾	U2, V2 et W2 à interconnecter
					séparément.

Tableau 4.1 Connexions des bornes

1) Mise à la terre de protection

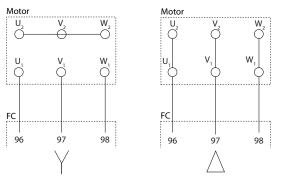


Illustration 4.2 Configurations des bornes en étoile et en triangle

4.4 Mise à la terre

AAVERTISSEMENT

DANGERS LIÉS À LA MISE À LA TERRE!

Pour la sécurité de l'opérateur, il est important de mettre le variateur de fréquence à la terre correctement conformément aux réglementations électriques locales et nationales et aux instructions contenues dans ce manuel. Ne pas utiliser le conduit raccordé au variateur de fréquence pour remplacer une mise à la terre correcte. Les courants à la terre sont supérieurs à 3,5 mA. Le fait de ne pas mettre le variateur de fréquence à la terre peut entraîner le décès ou des blessures graves.

AVIS!

Il est de la responsabilité de l'utilisateur ou de l'installateur électrique certifié de veiller à la mise à la terre correcte de l'équipement selon les réglementations et les normes électriques locales et nationales.

- Respecter toutes les réglementations locales et nationales pour une mise à la terre correcte de l'équipement électrique.
- Établir une mise à la terre de protection correcte de l'équipement avec des courants à la terre supérieurs à 3,5 mA, voir le chapitre 4.4.1 Courant de fuite (> 3,5 mA).
- Un fil de terre dédié est nécessaire pour l'alimentation d'entrée, la puissance du moteur et le câblage de commande.
- Utiliser les brides fournies avec l'équipement pour des mises à la terre correctes.
- Ne pas mettre à la terre plusieurs variateurs de fréquence en « guirlande ».
- Raccourcir au maximum les liaisons de mise à la terre.
- Il est recommandé d'utiliser un câble à plusieurs brins pour réduire le bruit électrique.

4



 Respecter les exigences de câblage spécifiées par le fabricant du moteur.

4.4.1 Courant de fuite (> 3,5 mA)

Suivre les réglementations locales et nationales concernant la mise à la terre de protection de l'équipement en cas de courant de fuite > 3,5 mA. La technologie du variateur de fréquence implique une commutation de fréquence élevée à des puissances importantes. Cela génère un courant de fuite dans la mise à la terre. Un courant de défaut dans le variateur de fréquence au niveau du bornier de puissance de sortie peut contenir une composante CC pouvant charger les condensateurs du filtre et entraîner un courant à la terre transitoire. Le courant de fuite à la terre dépend des différentes configurations du système dont le filtrage RFI, les câbles du moteur blindés et la puissance du variateur de fréquence.

La norme EN/CEI 61800-5-1 (norme produit concernant les systèmes d'entraînement électriques) exige une attention particulière si le courant de fuite dépasse 3,5 mA. La mise à la terre doit être renforcée de l'une des façons suivantes :

- Fil de mise à la terre d'au moins 10 mm².
- Deux fils de terre séparés respectant les consignes de dimensionnement.

Voir la norme EN 60364-5-54, paragraphe 543.7 pour plus d'informations.

4.5 Options d'entrée

4.5.1 Protection supplémentaire (RCD)

Les relais différentiels, une mise à la terre de protection multiple ou une mise à la terre standard confèrent une protection supplémentaire, si les réglementations de sécurité locales sont respectées.

Un défaut de mise à la terre peut introduire une composante continue dans le courant de fuite.

Si des relais différentiels sont utilisés, il convient de respecter les réglementations locales. Les relais doivent convenir à la protection d'équipements triphasés avec pont redresseur et décharge courte lors de la mise sous tension.

4.5.2 Commutateur RFI

Alimentation secteur isolée de la terre

Si le variateur de fréquence est alimenté par une source électrique isolée de la terre ou réseau TT/TN-S avec masse, désactiver le commutateur RFI via le *paramétre 14-50 Filtre RFI* sur le variateur de fréquence et le filtre. Pour obtenir des références complémentaires, voir la norme CEI 364-3. Lorsqu'une performance optimale en matière de CEM est

nécessaire, lorsque des moteurs parallèles sont connectés ou si la longueur du câble moteur est supérieure à 25 m, régler le *paramétre 14-50 Filtre RFI* sur [ON].

En position OFF, les condensateurs internes du RFI (condensateurs de filtrage) entre la protection et le circuit intermédiaire sont coupés pour éviter d'endommager le circuit intermédiaire et pour réduire les courants à effet de masse (CEI 61800-3).

Voir aussi la note applicative *VLT sur réseau IT.* Il est important d'utiliser des moniteurs d'isolement compatibles avec l'électronique de puissance (CEI 61557-8).

4.5.3 Câbles blindés

Il est important de connecter les câbles blindés correctement afin de garantir une haute immunité CEM et de faibles émissions.

La connexion peut être effectuée à l'aide de presseétoupe ou d'étriers de serrage :

- Presse-étoupe CEM : en général, les presseétoupe disponibles peuvent être utilisés pour assurer une connexion CEM optimale.
- Étrier de serrage CEM : des étriers de serrage permettant une connexion facile sont fournis avec l'unité.

4.6 Raccordement du moteur

4.6.1 Câble moteur

Connecter le moteur aux bornes U/T1/96, V/T2/97, W/T3/98 à l'extrême droite de l'unité. Relier la terre à la borne 99. Le variateur de fréquence permet d'utiliser tous les types de moteurs asynchrones triphasés standard. Le réglage effectué en usine correspond à une rotation dans le sens horaire quand la sortie du variateur de fréquence est raccordée comme suit :

N° de borne	Fonction
96, 97, 98	Secteur U/T1, V/T2, W/T3
99	Terre

Tableau 4.2 Fonctions des bornes

- Borne U/T1/96 reliée à la phase U
- Borne V/T2/97 reliée à la phase V
- Borne W/T3/98 reliée à la phase W

Le sens de rotation peut être modifié en inversant deux phases côté moteur ou en modifiant le réglage du paramétre 4-10 Direction vit. moteur.

Pour vérifier la rotation du moteur, sélectionner le *paramétre 1-28 Ctrl rotation moteur* et suivre les étapes indiquées à l'écran.



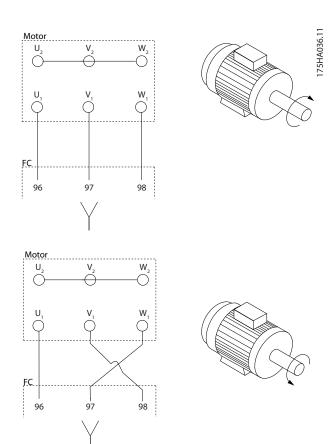


Illustration 4.3 Contrôle de la rotation du moteur

Exigences associées au châssis F

Utiliser les câbles de phase moteur par multiples de 2, soit 2, 4, 6 ou 8, pour obtenir le même nombre de fils raccordés aux deux bornes du module d'onduleur. Les câbles doivent être de longueurs égales dans une plage de 10 % entre les bornes du module d'onduleur et le premier point commun d'une phase. Le point commun recommandé correspond aux bornes du moteur.

Exigences concernant la boîte de sortie

La longueur (au moins 2,5 m) et la quantité des câbles doivent être égales entre chaque module d'onduleur et la borne commune dans la boîte de raccordement.

AVIS!

Si la modification d'une application exige un nombre inégal de fils par phase, consulter l'usine ou utiliser l'option d'armoire latérale à entrée inférieure/supérieure.

4.6.2 Câble de la résistance de freinage

Variateurs de fréquence avec hacheur de freinage en option installé en usine

(Seulement en standard avec la lettre B à la position 18 du code type)

Le câble de raccordement à la résistance de freinage doit être blindé et la longueur maximale entre le variateur de fréquence et la barre de courant continu est limitée à 25 mètres.

N° de borne	Fonction
81, 82	Bornes de résistance de freinage

Tableau 4.3 Fonctions des bornes

Relier le blindage à la plaque conductrice arrière du variateur de fréquence et à l'armoire métallique de la résistance de freinage à l'aide d'étriers de serrage. Dimensionner la section du câble de la résistance de freinage en fonction du couple de freinage.

AAVERTISSEMENT

Noter que des tensions pouvant atteindre 790 V CC peuvent se produire aux bornes, selon la tension d'alimentation.

Exigences associées au châssis F

Connecter les résistances de freinage aux bornes de freinage dans chaque module d'onduleur.

4.6.3 Isolation du moteur

Pour les longueurs de câble du moteur ≤ à la longueur de câble maximum, l'isolation du moteur recommandée est indiquée dans le *Tableau 4.4*. Le pic de tension peut correspondre au double de la tension du circuit intermédiaire ou 2,8 fois la tension secteur, suite aux effets de ligne de transmission dans le câble du moteur. Si un moteur présente une valeur d'isolation nominale inférieure, utiliser un filtre dU/dt ou sinus.

Tension secteur nominale	Isolation du moteur
U _N ≤ 420 V	U _{LL} standard = 1300 V
$420 \text{ V} < U_N \le 500 \text{ V}$	U _{LL} renforcée = 1600 V

Tableau 4.4 Caractéristiques recommandées pour l'isolation du moteur

4.6.4 Courants des paliers de moteur

Les moteurs de 110 kW ou plus entraînés par des variateurs de fréquence doivent être utilisés avec des paliers isolés à extrémité libre (NDE) afin d'éliminer les courants de paliers à circulation dus à la taille du moteur. Pour minimiser les courants des arbres et des paliers d'entraînement (DE), une mise à la terre correcte est requise pour les éléments suivants :

- le variateur de fréquence ;
- le moteur ;



- la machine entraînée par le moteur ;
- le moteur vers la machine entraînée.

Même si les pannes dues aux courants de paliers sont rares, utiliser les stratégies d'atténuation suivantes :

- Utiliser un palier isolé.
- Appliquer des procédures d'installation rigoureuses.
- Veiller à ce que le moteur et la charge moteur soient alignés.
- Respecter strictement la réglementation CEM.
- Renforcer le PE de façon à ce que l'impédance haute fréquence soit inférieure dans le PE aux fils d'alimentation d'entrée.
- Veiller à la bonne connexion haute fréquence entre le moteur et le variateur de fréquence.
- Veiller à ce que l'impédance entre le variateur de fréquence et la mise à la terre soit inférieure à l'impédance de la mise à la terre de la machine. Procéder à une mise à la terre directe entre le moteur et la charge moteur.
- Appliquer un lubrifiant conducteur.
- Équilibrer la tension de la ligne jusqu'à la terre.
- Utiliser un palier isolé conformément aux recommandations du fabricant du moteur.

AVIS!

Les moteurs de cette taille provenant de fabricants réputés en sont généralement dotés en standard.

Si nécessaire et après avoir consulté Danfoss :

- Abaisser la fréquence de commutation de l'IGBT.
- Modifier la forme de l'onde de l'onduleur, 60° AVM au lieu de SFAVM.
- Installer un système de mise à la terre de l'arbre ou utiliser un raccord isolant entre le moteur et la charge.
- Utiliser si possible des réglages minimum de la vitesse
- Utiliser un filtre dU/dt ou sinus.

4.7 Raccordement au secteur CA

4.7.1 Raccordement au secteur

Raccorder le secteur aux bornes 91, 92 et 93 situées à l'extrême gauche de l'unité. La terre est connectée à la borne située à droite de la borne 93.

N° de borne	Fonction
91, 92, 93	Secteur R/L1, S/L2, T/L3
94	Terre

Tableau 4.5 Fonctions des bornes

Veiller à ce que l'alimentation puisse fournir le courant nécessaire au variateur de fréquence.

Si l'unité ne comporte pas de fusibles intégrés, s'assurer que les fusibles sélectionnés présentent le bon calibre.

4.7.2 Alimentation du ventilateur en externe

AVIS!

Applicable aux protections E et F uniquement.

Si le variateur de fréquence est alimenté par un courant continu ou lorsque le ventilateur doit fonctionner indépendamment de l'alimentation, utiliser une alimentation externe. Effectuer la connexion à la carte de puissance.

N° de borne	Fonction
100, 101	Alimentation auxiliaire S, T
102, 103	Alimentation interne S, T

Tableau 4.6 Fonctions des bornes

Le connecteur situé sur la carte de puissance permet la connexion de la tension secteur des ventilateurs de refroidissement. Les ventilateurs sont connectés à l'usine pour recevoir une alimentation CA commune (cavaliers entre 100-102 et 101-103). Si une alimentation externe est nécessaire, retirer les cavaliers puis raccorder l'alimentation aux bornes 100 et 101. Protéger avec un fusible 5 A. Dans les applications UL, utiliser un fusible KLK-5 de LittelFuse ou équivalent.



4.7.3 Puissance et câblage de commande pour câbles non blindés

AAVERTISSEMENT

TENSION INDUITE

La tension induite des câbles moteur de sortie couplés charge les condensateurs de l'équipement, même lorsque l'équipement est hors tension et verrouillé. Acheminer séparément les câbles du moteur provenant de plusieurs variateurs de fréquence. Le fait de ne pas acheminer les câbles de sortie séparément peut entraîner le décès ou des blessures graves.

AATTENTION

PERFORMANCE COMPROMISE

Le variateur de fréquence fonctionne de façon moins efficace si le câblage n'est pas correctement isolé. Pour isoler les bruits à hautes fréquences, placer les éléments suivants dans des conduits métalliques séparés :

- Câblage de puissance
- Câblage moteur
- Câblage de commande

Toute mauvaise isolation de ces connexions risque de provoquer une baisse de la performance du contrôleur et de l'équipement correspondant par rapport aux conditions optimales.

Comme le câblage de puissance envoie des impulsions électriques haute fréquence, il est important d'acheminer les câbles de puissance d'entrée et de puissance du moteur dans des conduits distincts. Si le câblage de l'alimentation d'entrée est acheminé dans le même conduit que le câblage du moteur, ces impulsions peuvent coupler le bruit électrique sur le réseau. Isoler le câblage de commande à partir du câblage de puissance haute tension. Voir l'Illustration 4.4.

En l'absence de câble blindé/armé, au moins trois conduits séparés doivent être raccordés à l'armoire d'options du panneau.

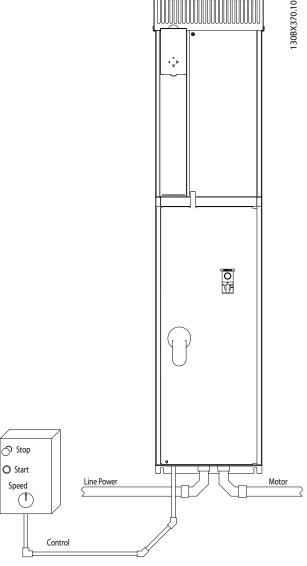


Illustration 4.4 Exemple d'installation électrique correcte à l'aide d'un conduit

4.7.4 Sectionneurs secteur

Taille de		
protection	Puissance et tension	Туре
D	132–200 kW 380–500 V	OT400U12-9 ou ABB OETL-NF400A
E	250 kW 380–500 V	ABB OETL-NF600A
E	315–400 kW 380–500 V	ABB OETL-NF800A
F	450 kW 380–500 V	Merlin Gerin NPJF36000S12AAYP
F	500–630 kW 380–500 V	Merlin Gerin NRK36000S20AAYP

Tableau 4.7 Sectionneurs secteur recommandés

4.7.5 Disjoncteurs de châssis F

Taille de		
protection	Puissance et tension	Туре
F	450 kW 380-500 V	Merlin Gerin NPJF36120U31AABSCYP
F	500–630 kW 380–500 V	Merlin Gerin NRJF36200U31AABSCYP

Tableau 4.8 Disjoncteurs recommandés

4.7.6 Contacteurs secteur de châssis F

Taille de		
protection	Puissance et tension	Туре
F	450–500 kW 380–500 V	Eaton XTCE650N22A
F	560–630 kW 380–500 V	Eaton XTCEC14P22B

Tableau 4.9 Contacteurs recommandés

4.8 Câblage de commande

4.8.1 Passage des câbles de commande

Fixer tous les fils de commande au passage de câbles prévu comme indiqué sur l'*Illustration 4.5*, l'*Illustration 4.6*, l'*Illustration 4.7* et l'*Illustration 4.8*. Ne pas oublier de raccorder correctement les blindages pour assurer une immunité électrique optimale.

Connexion du bus de terrain

Les connexions sont faites aux options concernées de la carte de commande. Pour plus de détails, voir les instructions sur le bus de terrain concerné. Le câble doit être acheminé par l'orifice d'accès sur le dessus ou placé dans le passage fourni dans le variateur de fréquence et fixé avec les autres fils de commande (voir l'Illustration 4.5, l'Illustration 4.6 et l'Illustration 4.7.).

4



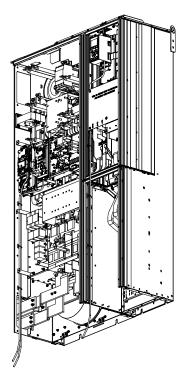


Illustration 4.5 Passage des câbles de la carte de commande pour la taille de protection D1n

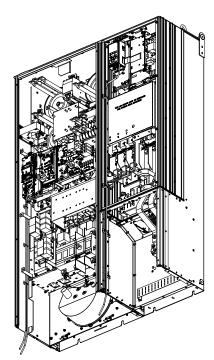


Illustration 4.6 Passage des câbles de la carte de commande pour la taille de protection D2n

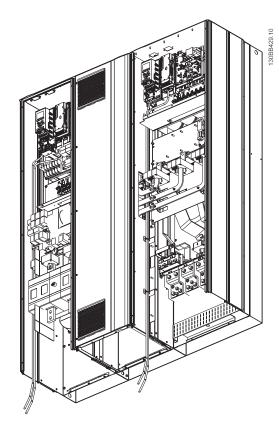
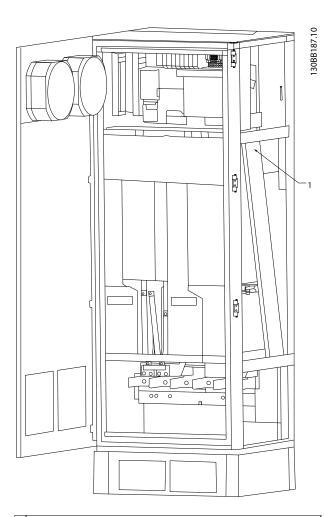


Illustration 4.7 Passage des câbles de la carte de commande pour la taille de protection E9



1 Acheminement du câblage de la carte de commande dans la protection du variateur de fréquence.

Illustration 4.8 Passage des câbles de la carte de commande pour la taille de protection F18

4.8.2 Accès aux bornes de commande

Toutes les bornes dédiées aux câbles de commande sont localisées sous le LCP (du filtre et du variateur de fréquence). Pour y accéder, ouvrir la porte de l'unité.

4.8.3 Installation électrique, bornes de commande

Pour raccorder le câble à la borne :

1. Dénuder l'isolant sur environ 9 à 10 mm.

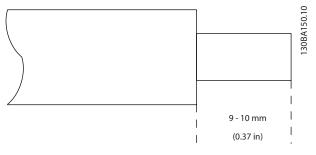


Illustration 4.9 Longueur pour dénuder l'isolation

- 2. Insérer un tournevis (0,4 x 2,5 mm max.) dans le trou carré.
- 3. Insérer le câble dans le trou circulaire adjacent.

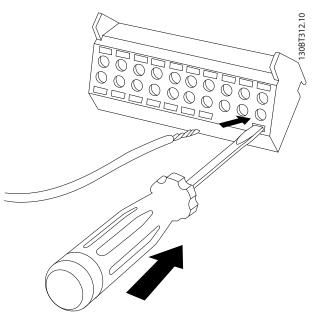


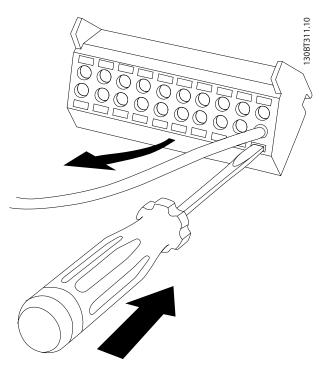
Illustration 4.10 Insertion du câble dans le bornier

 Enlever le tournevis. Le câble est maintenant fixé à la borne.

Pour retirer le câble de la borne :

- 1. Insérer un tournevis (0,4 x 2,5 mm max.) dans le trou carré.
- 2. Retirer le câble.







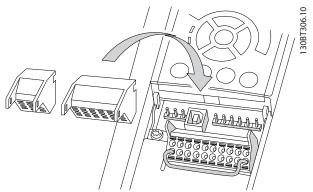


Illustration 4.12 Emplacement des bornes de commande

4

4.8.4 Installation électrique, câbles de commande

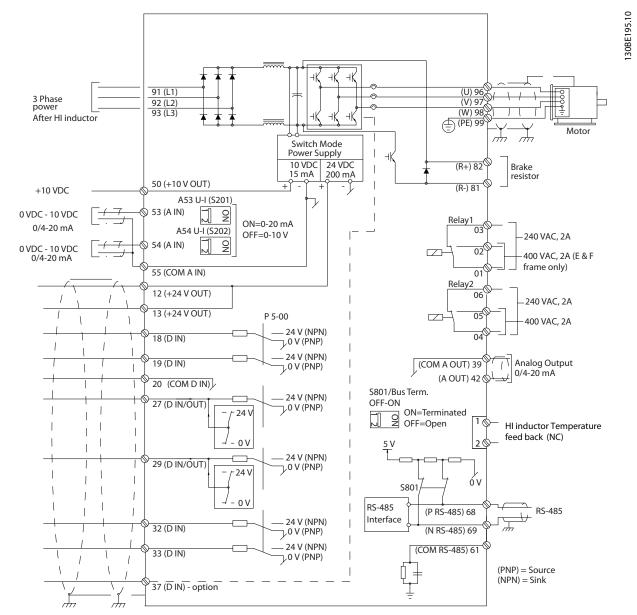


Illustration 4.13 Schéma des bornes du côté variateur de fréquence

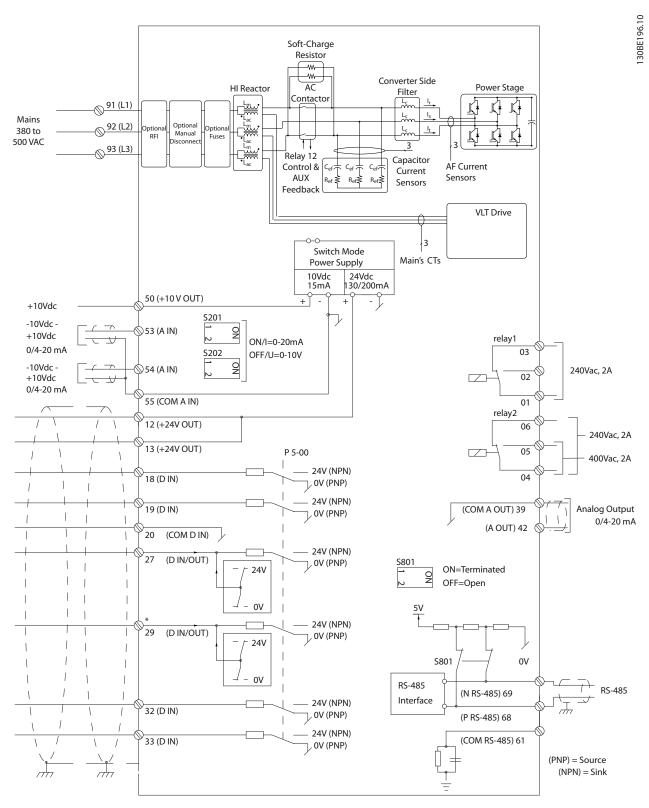


Illustration 4.14 Schéma des bornes du côté filtre

4

4.8.5 Safe Torque Off (STO)

Pour activer la fonction STO, un câblage supplémentaire du variateur de fréquence est nécessaire. Consulter le *Manuel d'utilisation des variateurs de fréquence VLT® - Safe Torque Off* pour en savoir plus.

4.9 Raccordements supplémentaires

4.9.1 Communication série

Le RS485 est une interface de bus à deux fils compatible avec une topologie de réseau multipoints, c.-à-d. que des nœuds peuvent être connectés comme un bus ou via des câbles de dérivation depuis un tronçon de ligne commun. Un total de 32 nœuds peuvent être connectés à 1 segment de réseau.

Les répéteurs divisent les réseaux.

AVIS!

Chaque répéteur fonctionne comme un nœud au sein du segment sur lequel il est installé. Chaque nœud connecté au sein d'un réseau donné doit disposer d'une adresse de nœud unique pour tous les segments.

Terminer chaque segment aux deux extrémités, à l'aide du commutateur de terminaison (S801) du variateur de fréquence ou d'un réseau de résistances de terminaison polarisé. Utiliser toujours un câble blindé à paire torsadée (STP) pour le câblage du bus et toujours suivre les règles habituelles en matière d'installation.

Il est important de disposer d'une mise à la terre de faible impédance du blindage à chaque nœud, y compris à hautes fréquences. Relier alors une grande surface du blindage à la terre, par exemple à l'aide d'un étrier de serrage ou d'un presse-étoupe conducteur. Il peut être nécessaire d'appliquer des câbles d'égalisation de potentiel pour maintenir le même potentiel de terre dans tout le réseau, en particulier dans les installations comportant des câbles longs.

Pour éviter toute disparité d'impédance, utiliser toujours le même type de câble dans l'ensemble du réseau. Lors du raccordement d'un moteur à des variateurs de fréquence, toujours utiliser un câble de moteur blindé.

Câble Paire torsadée blindée (STP)	
Impédance	120 Ω
Longueur de	1200 max. (y compris les câbles de dérivation)
câble [m]	500 max. de poste à poste

Tableau 4.10 Recommandations relatives aux câbles

4.9.2 Commande de frein mécanique

Dans les applications de levage/abaissement, il est nécessaire de pouvoir commander un frein électromécanique :

- Contrôler le frein à l'aide d'une sortie relais ou d'une sortie digitale (borne 27 ou 29).
- La sortie doit rester fermée (hors tension)
 pendant tout le temps où le variateur de
 fréquence n'est pas capable de maintenir le
 moteur, à cause d'une charge trop lourde par
 exemple.
- Sélectionner [32] Ctrl frein mécanique dans le groupe de paramètres 5-4* Relais pour les applications dotées d'un frein électromécanique.
- Le frein est relâché lorsque le courant du moteur dépasse la valeur réglée au paramétre 2-20 Activation courant frein..
- Le frein est serré lorsque la fréquence de sortie est inférieure à la fréquence définie au paramétre 2-21 Activation vit.frein[tr/mn] ou au paramétre 2-22 Activation vit. Frein[Hz] et seulement si le variateur de fréquence exécute un ordre d'arrêt.

Si le variateur de fréquence est en mode alarme ou en situation de surtension, le frein mécanique intervient immédiatement.

4.9.3 Montage des moteurs en parallèle

Le variateur de fréquence peut commander plusieurs moteurs montés en parallèle. La valeur du courant total consommé par les moteurs ne doit pas dépasser la valeur du courant de sortie nominal $I_{M,N}$ du variateur de fréquence.



AVIS!

Les installations avec câbles connectés en un point commun comme sur l'*Illustration 4.15* sont uniquement recommandées pour des longueurs de câble courtes.

AVIS!

Quand les moteurs sont connectés en parallèle, le paramétre 1-29 Adaptation auto. au moteur (AMA) ne peut pas être utilisé.

AVIS!

Le relais thermique électronique (ETR) du variateur de fréquence ne peut pas être utilisé comme protection surcharge pour le moteur individuel, dans des systèmes de moteurs connectés en parallèle. Prévoir une protection additionnelle du moteur à l'aide de thermistances dans chaque moteur ou de relais thermiques individuels. Les disjoncteurs ne représentent pas une protection appropriée.

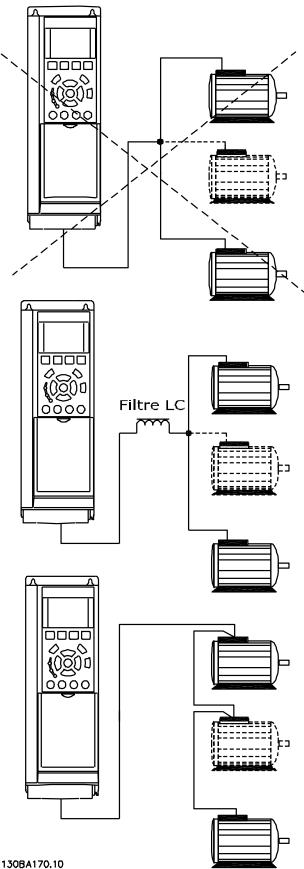


Illustration 4.15 Installations avec câbles connectés en un point commun

4

Si les tailles des moteurs sont très différentes, le fonctionnement peut être perturbé au démarrage et à faible vitesse. Ceci est dû au fait que les moteurs de petite taille présentent une résistance ohmique de stator relativement élevée et qu'ils exigent donc une tension plus élevée au démarrage et à faible vitesse.

4.9.4 Protection thermique du moteur

Le relais thermique électronique du variateur de fréquence a reçu une homologation UL pour la protection surcharge moteur unique, lorsque le paramétre 1-90 Protect. thermique mot. est réglé sur [4] ETR Alarme et le paramétre 1-24 Courant moteur est réglé sur le courant nominal du moteur (voir plaque signalétique du moteur).

Pour le marché d'Amérique du Nord : les fonctions ETR assurent la protection de classe 20 contre la surcharge du moteur en conformité avec NEC.

Pour la protection thermique du moteur, il est également possible d'utiliser la VLT® PTC Thermistor Card MCB 112. Cette carte offre une garantie ATEX pour protéger les moteurs dans les zones potentiellement explosives Zone 1/21 et Zone 2/22. Lorsque le paramétre 1-90 Protect. thermique mot. est réglé sur [20] ATEX ETR et combiné avec l'option MCB 112, il est alors possible de contrôler un moteur Ex-e dans des zones potentiellement explosives. Consulter le Guide de Programmation pour obtenir un complément d'informations sur la configuration du variateur de fréquence pour une exploitation en toute sécurité des moteurs Ex-e.

4.9.5 Sélection d'entrée de courant/tension (commutateurs)

Les bornes de secteur analogiques 53 et 54 permettent de régler le signal d'entrée de tension (0-10 V) ou de courant (0/4-20 mA). Voir l'*Illustration 4.13* et l'*Illustration 4.14* pour connaître l'emplacement des bornes de commande sur un Low Harmonic Drive.

Réglages des paramètres par défaut :

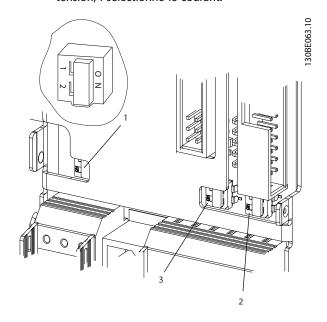
- Borne 53 : signal de référence de vitesse en boucle ouverte (voir le paramétre 16-61 Régl.commut.born.53).
- Borne 54 : signal de référence de vitesse en boucle ouverte (voir le paramétre 16-63 Régl.commut.born.54).

AVIS!

COUPER L'ALIMENTATION

Couper l'alimentation du LHD avant de changer la position des commutateurs.

- 1. Retirer le LCP (voir l'Illustration 4.16).
- Retirer tout équipement facultatif couvrant les commutateurs.
- 3. Régler les commutateurs A53 et A54 pour sélectionner le type de signal. U sélectionne la tension, I sélectionne le courant.



1	Commutateur de terminaison du bus
2	Commutateur A54
3	Commutateur A53

Illustration 4.16 Emplacements du commutateur de terminaison du bus et des commutateurs A53 et A54

4.10 Configuration finale et test

Avant d'utiliser le variateur de fréquence, réaliser un test final de l'installation :

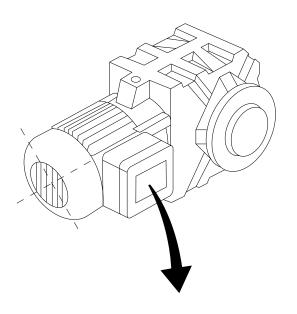
- Localiser la plaque signalétique du moteur pour déterminer si le moteur est connecté en étoile (Y) ou en triangle (Δ).
- Saisir les données de la plaque signalétique du moteur dans la liste de paramètres. Accéder à la liste en appuyant sur la touche [Quick Menu] et en choisissant Q2 Config. rapide. Voir le Tableau 4.11.

1.	Paramétre 1-20 Puissance moteur [kW]
	Paramétre 1-21 Puissance moteur [CV]
2.	Paramétre 1-22 Tension moteur
3.	Paramétre 1-23 Fréq. moteur
4.	Paramétre 1-24 Courant moteur
5.	Paramétre 1-25 Vit.nom.moteur

Tableau 4.11 Paramètres de configuration rapide

30BT307.10





BAUER D	BAUER D-7 3734 ESLINGEN				
3∼ MOTO	OR NR. 18274	121 2003			
S/E005A	9				
	1,5	KW			
n ₂ 31,5	/MIN.	400	Υ	V	
n ₁ 1400	/MIN.		50	Hz	
cos 0,80	ı		3,6	Α	
1,7L					
В	IP 65	H1/1A		-	

Illustration 4.17 Plaque signalétique du moteur

- 3. Réaliser une adaptation automatique au moteur (AMA) afin d'optimiser les performances.
 - 3a Relier la borne 27 à la borne 12 ou régler le *paramétre 5-12 E.digit.born.27* sur [0] Inactif.
 - 3b Activer l'AMA au paramétre 1-29 Adaptation auto. au moteur (AMA).
 - 3c Choisir entre AMA complète ou réduite. En présence d'un filtre LC, exécuter uniquement l'AMA réduite ou retirer le filtre au cours de la procédure.
 - 3d Appuyer sur [OK]. L'écran affiche *Press*. [Hand On] pour act. AMA.
 - 3e Appuyer sur [Hand On]. Une barre de progression indique si l'AMA est en cours.
 - 3f Appuyer sur [Off] le variateur de fréquence se met en mode alarme et

l'écran indique que l'utilisateur a mis fin à l'AMA.

Arrêter l'AMA en cours de fonctionnement. AMA réussie

- L'écran de visualisation indique Press.OK pour arrêt
- Appuyer sur [OK] pour sortir de l'état AMA.

Échec AMA

- Le variateur de fréquence passe en mode alarme.
 Une description de l'alarme est disponible dans le chapitre 7.5 Dépannage.
- Val.rapport dans le journal d'alarmes montre la dernière séquence de mesures exécutée par l'AMA, avant que le variateur de fréquence n'entre en mode alarme. Ce nombre et la description de l'alarme aident au dépannage. Mentionner le numéro et la description de l'alarme lors du contact avec le service après-vente de Danfoss.

L'échec d'une AMA est souvent dû à un mauvais enregistrement des données de la plaque signalétique du moteur ou à une différence trop importante entre la puissance du moteur et la puissance du variateur de fréquence.

Configurer les limites souhaitées pour la vitesse et le temps de rampe.

	Paramétre 3-02 Référence minimale
Référence maximale	Paramétre 3-03 Réf. max.

Tableau 4.12 Paramètres de référence

Limite basse de la vitesse du	Paramétre 4-11 Vit. mot., limite
moteur	infér. [tr/min] ou
	paramétre 4-12 Vitesse moteur
	limite basse [Hz]
Limite haute de la vitesse du	Paramétre 4-13 Vit.mot., limite
moteur	supér. [tr/min] ou
	paramétre 4-14 Vitesse moteur
	limite haute [Hz]

Tableau 4.13 Limites de vitesse

Rampe d'accélération 1 [s]	Paramétre 3-41 Temps d'accél.
	rampe 1
Rampe de décélération 1 [s]	Paramétre 3-42 Temps décél.
	rampe 1

Tableau 4.14 Temps de rampe



4.11 Options de châssis F

Appareils de chauffage et thermostat

Des appareils de chauffage sont montés à l'intérieur de l'armoire des variateurs de fréquence de châssis F. Ces appareils de chauffages sont commandés par un thermostat automatique et contribuent au contrôle de l'humidité dans la protection. Les réglages par défaut du thermostat activent les appareils de chauffage à 10 °C (50 °F) et les éteignent à 15,6 °C (60 °F).

Éclairage de l'armoire avec prise

Un éclairage installé à l'intérieur de l'armoire des variateurs de fréquence avec châssis F augmente la visibilité lors des interventions de réparation et d'entretien. Le logement est doté d'une prise pour alimenter temporairement les outils et autres appareils. Deux tensions sont disponibles :

- 230 V, 50 Hz, 2,5 A, CE/ENEC
- 120 V, 60 Hz, 5 A, UL/cUL

Configuration des sorties du transformateur

Si l'éclairage ou la prise de l'armoire ou les appareils de chauffage et le thermostat sont installés, le transformateur T1 nécessite que les sorties soient réglées à la tension d'entrée appropriée. Un variateur de fréquence de 380-480/500 V est initialement réglé sur la sortie 525 V pour garantir l'absence de surtension de l'équipement secondaire si la sortie n'est pas modifiée avant la mise sous tension. Consulter le *Tableau 4.15* pour définir la sortie appropriée au niveau de la borne T1 située sur l'armoire de redresseur.

Plage de la tension d'entrée	Sortie à sélectionner [V]
[V]	
380-440	400
441–500	460

Tableau 4.15 Configuration des sorties du transformateur

Bornes NAMUR

NAMUR est une association internationale d'utilisateurs d'automatismes dans les industries de transformation, essentiellement dans les secteurs chimiques et pharmaceutiques en Allemagne. La sélection de cette option fournit des bornes disposées et étiquetées conformément aux spécifications de la norme NAMUR pour les bornes d'entrée et de sortie du variateur de fréquence. Les cartes VLT® PTC Thermistor Card MCB 112 et VLT® Extended Relay Card MCB 113 sont alors requises.

RCD (relais de protection différentielle)

Utilise la méthode d'équilibrage des noyaux pour surveiller les courants de défaut à la terre des systèmes mis à la terre et des systèmes à haute résistance vers la terre (systèmes TN et TT dans la terminologie CEI). Il existe un pré-avertissement (50 % de la consigne d'alarme principale) et une consigne d'alarme principale. Un relais d'alarme unipolaire bidirectionnel est associé à chaque consigne pour une utilisation externe. Nécessite un transformateur de courant à fenêtre externe (fourni et installé par le client).

- Intégré au circuit de Safe Torque Off du variateur de fréquence.
- Le dispositif CEI 60755 de type B contrôle les courants de défaut à la terre CA, CC à impulsions et CC pur.
- Indicateur à barres LED du niveau de courant de défaut à la terre, compris entre 10 et 100 % de la consigne.
- Mémoire des pannes.
- Touche TEST/RESET.

IRM (dispositif de surveillance de la résistance d'isolation)

Surveille la résistance d'isolation des systèmes non reliés à la terre (systèmes IT selon la terminologie CEI) entre les conducteurs de phase du système et la terre. Il existe un pré-avertissement ohmique et une consigne d'alarme principale pour le niveau d'isolation. Un relais d'alarme unipolaire bidirectionnel est associé à chaque consigne.

AVIS.

Il est possible de connecter un seul dispositif de surveillance de la résistance d'isolation à chaque système non relié à la terre (IT).

- Intégré au circuit de Safe Torque Off du variateur de fréquence.
- Affichage LCD de la valeur ohmique de la résistance d'isolation.
- Mémoire des pannes.
- Touches INFO, TEST et RESET.

Arrêt d'urgence CEI avec relais de sécurité Pilz

Comprend un bouton-poussoir d'arrêt d'urgence à 4 fils redondant monté sur le devant de la protection et un relais Pilz qui le surveille conjointement avec le circuit de STO (Safe Torque Off) du variateur de fréquence et le contacteur principal situés dans l'armoire d'options.

Démarreurs manuels

Fournissent une alimentation triphasée pour les turbines électriques souvent requises pour les gros moteurs. L'alimentation des démarreurs est fournie côté charge de tout contacteur, disjoncteur ou sectionneur fourni. Elle comporte un fusible pour chaque démarreur de moteur et est coupée lorsque le variateur de fréquence est hors tension. Deux démarreurs maximum sont autorisés (un seul si un circuit protégé par fusible 30 A est commandé) ; ils sont intégrés au circuit de STO du variateur de fréquence. Fonctions de l'unité:

- Interrupteur marche-arrêt.
- Protection contre court-circuit et surcharge avec fonction de test.
- Mode de reset manuel.



Bornes protégées par fusible 30 A

- Alimentation triphasée correspondant à la tension secteur en entrée pour l'alimentation des équipements auxiliaires du client.
- Non disponibles si 2 démarreurs manuels sont sélectionnés.
- Les bornes sont désactivées lorsque le variateur de fréquence est hors tension.
- L'alimentation des bornes protégées par fusible est fournie côté charge de tout contacteur, disjoncteur ou sectionneur fourni.

Dans les applications où le moteur est utilisé comme un frein, l'énergie est générée dans le moteur et renvoyée vers le variateur de fréquence. La tension du circuit CC du variateur de fréquence augmente lorsque l'énergie ne peut pas être transportée à nouveau vers le moteur. Dans les applications avec freinage fréquent et/ou charges à inertie élevée, cette augmentation peut entraîner une alarme de surtension du variateur de fréquence puis un arrêt. Les résistances de freinage sont utilisées pour dissiper l'énergie excédentaire liée au freinage par récupération. La résistance est sélectionnée en fonction de sa valeur ohmique, de son taux de dissipation de puissance et de sa taille physique. Danfoss propose une gamme complète de résistances de freinage spécialement conçues pour les variateurs de fréquence Danfoss.



5 Mise en service

5.1 Consignes de sécurité

Voir le *chapitre 2 Sécurité* pour connaître les consignes de sécurité générales.

AAVERTISSEMENT

HAUTE TENSION

Les variateurs de fréquence contiennent des tensions élevées lorsqu'ils sont reliés à l'alimentation secteur CA. Le non-respect de cette instruction peut entraîner la mort ou des blessures graves.

 L'installation, le démarrage et la maintenance doivent être effectués uniquement par du personnel qualifié.

Avant de mettre sous tension :

- Fermer correctement le cache.
- Vérifier que tous les presse-étoupes sont bien serrés.
- 3. S'assurer que l'alimentation d'entrée de l'unité est désactivée et verrouillée. Ne pas compter sur les

- sectionneurs du variateur de fréquence pour l'isolation de l'alimentation d'entrée.
- 4. Vérifier l'absence de tension aux bornes d'entrée L1 (91), L2 (92) et L3 (93), phase-phase et phaseterre.
- 5. Vérifier l'absence de tension aux bornes de sortie 96 (U), 97(V) et 98 (W), phase-phase et phase-terre.
- 6. Contrôler la continuité du moteur en mesurant les valeurs en Ω aux bornes U-V (96-97), V-W (97-98) et W-U (98-96).
- 7. Vérifier la bonne mise à la terre du variateur de fréquence et du moteur.
- 8. Inspecter le variateur de fréquence pour détecter les connexions desserrées sur les bornes.
- Contrôler que la tension d'alimentation correspond bien à la tension du variateur de fréquence et du moteur.

5.1.1 Prédémarrage

AATTENTION

Avant de mettre l'appareil sous tension, inspecter l'ensemble de l'installation de la façon décrite dans le *Tableau 5.1*. Cocher les éléments une fois l'inspection finie.

À inspecter	Description	Ø	
Équipement auxiliaire	 Rechercher les équipements auxiliaires, commutateurs, sectionneurs ou fusibles d'entrée/disjonce se trouvant du côté puissance d'entrée du variateur de fréquence ou du côté sortie du moteur. S'assurer qu'ils sont prêts pour une exploitation à plein régime. Vérifier la fonction et l'installation des capteurs utilisés pour le retour vers le variateur de fréque Retirer les condensateurs de correction du facteur de puissance des moteurs le cas échéant. 		
Passage des câbles	Utiliser des conduits métalliques séparés pour : Puissance d'entrée Câblage moteur Câblage de commande		
Câblage de commande	 Rechercher d'éventuels fils cassés ou endommagés et des branchements desserrés. Vérifier que le câblage de commande est isolé de l'alimentation et du câble moteur pour l'immunité au bruit. Vérifier la source de tension des signaux. Utiliser un câble blindé ou à paire torsadée. Vérifier que le blindage est correctement terminé. 		
Espace pour le refroidis- sement	Veiller à ce que le dégagement en haut et en bas soit adéquat pour assurer la circulation de l'air à des fins de refroidissement.		



À inspecter	Description	Ø		
Considérations CEM	Contrôler l'installation au regard de sa compatibilité électromagnétique.			
Considérations environ- nementales	 Consulter l'étiquette de l'équipement pour connaître les limites de température ambiante de fonctionnement maximum. Les niveaux d'humidité doivent être compris entre 5 et 95 % sans condensation. 			
Fusibles et disjoncteurs	 Vérifier que les fusibles et les disjoncteurs sont adaptés. Vérifier que tous les fusibles sont correctement insérés et en bon état et que tous les disjoncteurs sont en position ouverte. 			
Mise à la terre	 L'unité nécessite un fil de terre depuis sa protection jusqu'à la terre du bâtiment. Vérifier que les mises à la terre sont correctes, étanches et exemptes d'oxydation. La mise à la terre vers un conduit ou le montage du panneau arrière sur une surface métallique n'est pas suffisant. 			
Câble de puissance d'entrée et de sortie	 Rechercher d'éventuelles connexions desserrées. Vérifier que les câbles moteur et secteur passent par des conduits ou des câbles blindés séparés. 			
Intérieur du panneau	Vérifier que l'intérieur de l'unité est exempt de saletés et de corrosion.			
Commutateurs	Vérifier que les paramètres du commutateur et du sectionneur sont réglés correctement.			
Vibrations	 Vérifier que l'unité est montée solidement ou que des supports amortisseurs sont utilisés si nécessaire. Rechercher tout niveau de vibrations inhabituel. 			

Tableau 5.1 Liste de contrôle avant démarrage

5.2 Application de l'alimentation

▲AVERTISSEMENT

HAUTE TENSION!

Les variateurs de fréquence contiennent des tensions élevées lorsqu'ils sont reliés au secteur CA. L'installation, le démarrage et la maintenance doivent être effectués uniquement par du personnel qualifié. Le non-respect de cette instruction peut entraîner le décès ou des blessures graves.

AAVERTISSEMENT

DÉMARRAGE IMPRÉVU!

Lorsque le variateur de fréquence est connecté à l'alimentation secteur CA, le moteur peut démarrer à tout moment. Le variateur de fréquence, le moteur et tout équipement entraîné doivent être prêts à fonctionner. Le non-respect de ces recommandations peut entraîner la mort, des blessures graves ou des dégâts matériels.

- S'assurer que la tension d'entrée est équilibrée avec une marge de 3 %. Si ce n'est pas le cas, corriger le déséquilibre de la tension d'entrée avant de continuer.
- S'assurer que le câblage des équipements optionnels éventuellement installés est adapté à l'application.
- Veiller à ce que tous les dispositifs de l'opérateur soient réglés sur OFF. Les portes du panneau doivent être fermées ou protégées d'un couvercle.
- Mettre l'unité sous tension. Ne pas démarrer le variateur de fréquence à ce moment-là. Pour les unités munies d'un sectionneur, tourner le sectionneur pour mettre sous tension.

AVIS!

Si la ligne d'état en bas du LCP affiche ROUE LIBRE DISTANTE AUTO ou que l'*Alarme 60 Verrouillage ext.* apparaît, l'unité est prête à fonctionner, mais il lui manque un signal d'entrée sur la borne 27.



5.3.1 Panneau de commande local

Le panneau de commande local (LCP) correspond à l'ensemble composé d'un écran et d'un clavier à l'avant de l'unité. Le variateur Low Harmonic Drive compte 2 LCP : un pour contrôler le côté variateur de fréquence et un pour le côté filtre.

Le LCP a plusieurs fonctions:

- Vitesse de contrôle du variateur de fréquence en mode local.
- Démarrer et arrêter en mode local.
- Affichage des données d'exploitation, de l'état, des avertissements et des alarmes.
- Programmer les fonctions du variateur de fréquence et du filtre actif.
- Reset manuel du variateur de fréquence ou du filtre actif après une panne lorsque le reset automatique est inactif.

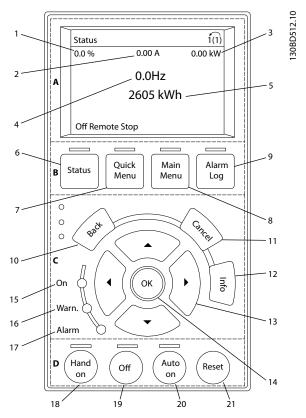
AVIS!

Pour une mise en service par PC, installer le Logiciel de programmation MCT 10. Le logiciel peut être téléchargé (version de base) ou commandé (version avancée, référence 130B1000). Pour plus d'informations et pour en savoir plus sur les téléchargements, voir www.danfoss.com/BusinessAreas/DrivesSolutions/Software +MCT10/MCT10+Downloads.htm.

5.3.2 Disposition du LCP

Le LCP est divisé en 4 groupes fonctionnels (voir l'*Illustration 5.1*).

- A. Zone d'affichage
- B. Touches de menu de l'affichage
- C. Touches de navigation et voyants (LED)
- D. Touches d'exploitation et reset



Danfoss

Illustration 5.1 Panneau de commande local (LCP)

A. Zone d'affichage

La zone d'affichage est activée lorsque le variateur de fréquence est alimenté par la tension secteur, par une borne du circuit CC ou par une alimentation 24 V CC externe.

L'information affichée sur le LCP peut être personnalisée pour l'application de l'utilisateur. Sélectionner les options dans le *Menu rapide Q3-13 Régl. affichage*.

Numéro	Affichag	Numéro de	Réglage par défaut
	e	paramètre	
1	1.1	0-20	Réf. %
2	1.2	0-21	Courant moteur
3	1.3	0-22	Puissance [kW]
4	2	0-23	Fréquence
5	3	0-24	Compteur kWh

Tableau 5.2 Légende de l'*Illustration 5.1*, zone d'affichage (côté variateur de fréquence)

Numéro Voyant Couleur Fonction 17 ALARM Rouge Une condition de panne entraîne le clignotement du voyant d'alarme rouge et un message s'affiche.

Tableau 5.5 Légende de l'Illustration 5.1, Voyants (LED)

B. Touches de menu de l'affichage

Les touches de menu permettent d'accéder aux menus, de configurer des paramètres, de naviguer parmi les modes d'affichage d'état en fonctionnement normal et de visualiser des données de la mémoire des défauts.

Numéro	Touche	Fonction
6	Status	Indique les informations d'exploitation.
7	Quick Menu	Permet d'accéder aux paramètres de
		programmation pour des instructions de
		configuration initiale et de nombreuses
		instructions détaillées pour l'application.
8	Main Menu	Permet d'accéder à tous les paramètres
		de programmation.
9	Alarm Log	Affiche une liste des avertissements
		actuels, les 10 dernières alarmes et le
		journal de maintenance.

Tableau 5.3 Légende de l'*Illustration 5.1*, Touches de menu de l'affichage

C. Touches de navigation et voyants (LED)

Les touches de navigation servent à programmer des fonctions et à déplacer le curseur à l'écran. Elles peuvent aussi permettre de commander la vitesse en mode local (hand). Trois voyants d'état du variateur de fréquence se trouvent également dans cette zone.

Numéro	Touche	Fonction
10	Back	Renvoie à l'étape ou à la liste du niveau
		précédent de la structure de menu.
11	Cancel	Annule la dernière modification ou
		commande tant que le mode d'affichage
		n'a pas été modifié.
12	Info	Utiliser Info pour lire une définition de la
		fonction affichée.
13	Touches	Utiliser ces touches pour se déplacer entre
	de	les options du menu.
	navigation	
14	OK	Utiliser OK pour accéder aux groupes de
		paramètres ou pour activer une option.

Tableau 5.4 Légende de l'Illustration 5.1, Touches de navigation

Numéro	Voyant	Couleur	Fonction
15	ON	Vert	Le voyant On est activé lorsque
			le variateur de fréquence est
			alimenté par la tension secteur,
			par une borne du circuit CC ou
			par une alimentation 24 V
			externe.
16	WARN	Jaune	Lorsqu'un avertissement est
			émis, le voyant jaune WARN
			s'allume et un texte apparaît
			dans la zone d'affichage pour
			signaler le problème.

D. Touches d'exploitation et reset

Les touches d'exploitation se trouvent en bas du LCP.

Numéro	Touche	Fonction
18	Hand On	Démarre le variateur de fréquence en commande locale. • Un signal d'arrêt externe via une entrée de commande ou la communication série annule la commande locale (Hand on).
19	Off	Arrête le fonctionnement mais ne coupe pas la tension appliquée au variateur de fréquence.
20	Auto On	 Met le système en mode d'exploitation à distance. Répond à un ordre de démarrage externe via des bornes de commande ou la communication série.
21	Reset	Réinitialise le variateur de fréquence ou le filtre actif manuellement après qu'une panne a été corrigée.

Tableau 5.6 Légende de l'Illustration 5.1, Touches d'exploitation et reset

AVIS!

Le contraste de l'affichage peut être réglé en appuyant sur [Status] et [A]/[V].

5.3.3 Réglage des paramètres

La réalisation d'une programmation correcte des applications nécessite souvent de régler des fonctions dans plusieurs paramètres connexes.

Les données de programmation sont enregistrées en interne sur le variateur de fréquence.

- Pour la sauvegarde, charger les données dans la mémoire du LCP.
- Pour télécharger des données vers un autre variateur de fréquence, connecter le LCP à cette unité et télécharger les réglages enregistrés.
- La restauration des réglages d'usine par défaut ne modifie pas les données stockées dans la mémoire du LCP.

5



5.3.4 Chargement/téléchargement des données depuis/vers le LCP

- 1. Appuyer sur [Off] pour arrêter le fonctionnement avant de charger ou télécharger des données.
- Appuyer sur [Main Menu] paramétre 0-50 Copie LCP puis sur [OK].
- 3. Sélectionner [1] Ecrit.PAR. LCP pour charger les données vers le LCP ou [2] Lect.PAR.LCP pour télécharger les données depuis le LCP.
- 4. Appuyer sur [OK]. Une barre de progression indique l'avancement du chargement ou du téléchargement.
- Appuyer sur [Hand On] ou [Auto On] pour revenir au fonctionnement normal.

5.3.5 Modification des réglages des paramètres

Accéder aux réglages des paramètres et les modifier à partir de *Quick Menu* ou de *Main Menu*. *Quick Menu* permet uniquement d'accéder à un nombre limité de paramètres.

- Appuyer sur [Quick Menu] ou [Main Menu] sur le I CP
- Appuyer sur [▲] [▼] pour se déplacer dans les groupes de paramètres et sur [OK] pour sélectionner un groupe de paramètres.
- Appuyer sur [▲] [▼] pour se déplacer entre les paramètres et sur [OK] pour sélectionner un paramètre.
- Appuyer sur [▲] [▼] pour modifier la valeur de réglage d'un paramètre.
- Appuyer sur [◄] [►] pour changer de chiffre quand un paramètre décimal est en cours de modification.
- 6. Appuyer sur [OK] pour accepter la modification.
- 7. Appuyer deux fois sur [Back] pour entrer dans Status, ou appuyer sur [Main Menu] une fois pour accéder au menu principal.

Afficher les modifications

Quick Menu Q5 - Changes Made répertorie tous les paramètres modifiés par rapport aux réglages d'usine.

- La liste indique uniquement les paramètres qui ont été modifiés dans la modification en cours.
- Les paramètres restaurés aux valeurs par défaut ne sont pas répertoriés.
- Le message Vide indique qu'aucun paramètre n'a été modifié.

5.3.6 Restauration des réglages par défaut

AVIS!

Risque de perte de la programmation et des dossiers de surveillance lors de la restauration des réglages par défaut. Pour réaliser une sauvegarde, charger les données vers le LCP avant l'initialisation.

Pour restaurer les paramètres par défaut, initialiser le variateur de fréquence. L'initialisation peut se faire via le paramètre 14-22 Mod. exploitation (recommandé) ou manuellement.

- L'initialisation à l'aide du paramétre 14-22 Mod. exploitation ne réinitialise pas les réglages du variateur de fréquence tels que les heures de fonctionnement, les sélections de communication série, les réglages du menu personnel, le journal des pannes, le journal des alarmes et les autres fonctions de surveillance.
- L'initialisation manuelle efface toutes les données du moteur, de programmation, de localisation et de surveillance et restaure les réglages d'usine par défaut.

Procédure d'initialisation recommandée, via le paramétre 14-22 Mod. exploitation

- 1. Appuyer deux fois sur [Main Menu] pour accéder aux paramètres.
- 2. Naviguer jusqu'au *paramétre 14-22 Mod. exploitation* et appuyer sur [OK].
- Aller jusqu'à [2] Initialisation puis appuyer sur IOKI.
- 4. Mettre l'unité hors tension et attendre que l'affichage s'éteigne.
- 5. Mettre l'unité sous tension.

Les réglages des paramètres par défaut sont restaurés lors du démarrage. Celui-ci peut prendre plus de temps que la normale.

- 6. L'alarme 80 s'affiche.
- 7. Appuyer sur [Reset] pour revenir au mode d'exploitation.

Procédure d'initialisation manuelle

- 1. Mettre l'unité hors tension et attendre que l'affichage s'éteigne.
- 2. Appuyer simultanément sur [Status], [Main Menu] et [OK] lors de la mise sous tension de l'unité (environ 5 s ou jusqu'à ce qu'un clic retentisse et que le ventilateur démarre).



Les réglages des paramètres par défaut sont restaurés pendant le démarrage. Celui-ci peut prendre plus de temps que la normale.

L'initialisation manuelle ne réinitialise pas les informations suivantes :

- Paramétre 15-00 Heures mises ss tension
- Paramétre 15-03 Mise sous tension
- Paramétre 15-04 Surtemp.
- Paramétre 15-05 Surtension

5.4 Programmation de base

5.4.1 Programmation du VLT® Low Harmonic Drive

Le variateur Low Harmonic Drive comporte deux LCP : un pour contrôler le côté variateur de fréquence et un pour le côté filtre. Du fait de cette conception unique, les informations détaillées des paramètres du produit sont disponibles à deux endroits.

Les informations de programmation détaillées de la partie variateur de fréquence se trouvent dans le *Guide de programmation* correspondant. Les informations de programmation détaillées du filtre se trouvent dans le *Manuel d'utilisation du VLT® Active Filter AAF 006*. Les autres sections de ce chapitre s'appliquent au côté variateur de fréquence. Le filtre actif des variateurs Low Harmonic Drive est préconfiguré pour offrir une performance optimale et ne doit être démarré qu'en appuyant sur la touche [Hand On] une fois le côté variateur de fréquence mis en service.

5.4.2 Mise en service avec SmartStart

L'assistant SmartStart permet la configuration rapide du moteur de base et l'application des paramètres.

- À la première mise sous tension ou après l'initialisation du variateur de fréquence, SmartStart démarre automatiquement.
- Suivre les instructions à l'écran pour terminer la mise en service du variateur de fréquence.
 Toujours réactiver SmartStart en sélectionnant Quick Menu Q4 - SmartStart.
- Pour une mise en service sans l'assistant
 SmartStart, se reporter au chapitre 5.4.3 Mise en service via [Main Menu] ou au Guide de programmation.

AVIS!

Les données du moteur sont nécessaires à la configuration SmartStart. Les données requises sont normalement disponibles sur la plaque signalétique du moteur.

5.4.3 Mise en service via [Main Menu]

Les réglages des paramètres recommandés sont prévus à des fins de démarrage et de vérification. Les réglages de l'application peuvent varier.

Saisir les données lorsqu'une tension est appliquée mais avant de faire fonctionner le variateur de fréquence.

- 1. Appuyer sur [Main Menu] sur le LCP.
- 2. Utiliser les touches de navigation pour accéder au groupe de paramètres 0-** Fonction./Affichage et appuyer sur [OK].

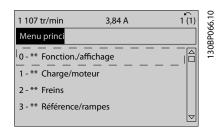


Illustration 5.2 Menu principal

3. Utiliser les touches de navigation pour accéder au groupe de paramètres 0-0* Réglages de base et appuyer sur [OK].

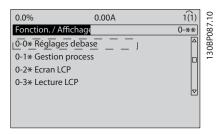


Illustration 5.3 Fonction./Affichage

4. Utiliser les touches de navigation pour accéder au *paramétre 0-03 Réglages régionaux* et appuyer sur [OK].

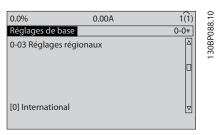


Illustration 5.4 Réglages de base

5. Utiliser les touches de navigation pour sélectionner [0] International ou [1] Amérique Nord



- et appuyer sur [OK]. (Cela modifie les réglages par défaut de plusieurs paramètres de base).
- 6. Appuyer sur [Main Menu] sur le LCP.
- 7. Utiliser les touches de navigation pour accéder au paramétre 0-01 Langue.
- 8. Sélectionner la langue puis appuyer sur [OK].
- 9. Si un cavalier est placé entre les bornes de commande 12 et 27, laisser le paramétre 5-12 E.digit.born.27 sur sa valeur par défaut. Sinon, sélectionner Inactif au paramétre 5-12 E.digit.born.27.
- 10. Effectuer les réglages spécifiques à l'application dans les paramètres suivants :

10a	Paramétre	3-02	Référence	minimale.

- 10b Paramétre 3-03 Réf. max..
- 10c Paramétre 3-41 Temps d'accél. rampe 1.
- 10d Paramétre 3-42 Temps décél. rampe 1.
- 10e Paramétre 3-13 Type référence. Mode hand/auto*, Local, A distance.

5.4.4 Configuration de moteur asynchrone

Saisir les données du moteur suivantes. Ces informations sont disponibles sur la plaque signalétique du moteur.

- 1. Paramétre 1-20 Puissance moteur [kW]ou paramétre 1-21 Puissance moteur [CV].
- 2. Paramétre 1-22 Tension moteur.
- 3. Paramétre 1-23 Fréq. moteur.
- 4. Paramétre 1-24 Courant moteur.
- 5. Paramétre 1-25 Vit.nom.moteur.

En mode Flux ou pour une performance optimale en mode VVC+, des données de moteur supplémentaires sont nécessaires pour le réglage des paramètres suivants. Les données sont disponibles sur la fiche technique du moteur (ces données ne sont généralement pas disponibles sur la plaque signalétique du moteur). Lancer une AMA complète à l'aide du paramétre 1-29 Adaptation auto. au moteur (AMA) [1] AMA activée compl. ou saisir les paramètres manuellement. Le Paramétre 1-36 Résistance perte de fer (Rfe) est toujours saisi manuellement.

- 1. Paramétre 1-30 Résistance stator (Rs).
- 2. Paramétre 1-31 Résistance rotor (Rr).
- 3. Paramétre 1-33 Réactance fuite stator (X1).
- 4. Paramétre 1-34 Réactance de fuite rotor (X2).
- 5. Paramétre 1-35 Réactance principale (Xh).
- 6. Paramétre 1-36 Résistance perte de fer (Rfe).

Ajustement en fonction des applications en mode VVC+

VVC⁺ est le mode de commande le plus robuste. Dans la plupart des situations, il assure un fonctionnement optimal sans nécessiter aucun autre réglage. Lancer une AMA complète pour assurer une performance optimale.

Ajustement en fonction des applications en mode Flux Le mode Flux est le mode de commande privilégié pour assurer un fonctionnement optimal de l'arbre dans les applications dynamiques. Effectuer une AMA car ce mode de commande nécessite des données de moteur précises. Selon l'application, d'autres réglages peuvent être nécessaires.

Voir le *Tableau 5.7* pour obtenir des recommandations liées aux applications.

Application	Réglages
Applications à faible	Conserver les valeurs calculées.
inertie	
Applications à forte inertie	Paramétre 1-66 Courant min. à faible
	vitesse.
	Augmenter le courant à une valeur
	comprise entre la valeur par défaut
	et la valeur maximale en fonction de
	l'application.
	Régler les temps de rampe en
	fonction de l'application. Une rampe
	d'accélération trop rapide entraîne
	un surcourant ou un surcouple. Une
	rampe de décélération trop rapide
	entraîne un arrêt pour cause de
	surtension.
Charge élevée à basse	Paramétre 1-66 Courant min. à faible
vitesse	vitesse.
	Augmenter le courant à une valeur
	comprise entre la valeur par défaut
	et la valeur maximale en fonction de
	l'application.
Application sans charge	Ajuster le <i>paramétre 1-18 Min</i> .
	Current at No Load afin d'obtenir un
	fonctionnement du moteur plus
	souple en réduisant l'ondulation du
	couple et les vibrations.



Application	Réglages
Flux sans capteur	Ajuster le
uniquement	paramétre 1-53 Changement de
	modèle fréquence.
	Exemple 1 : si le moteur oscille à 5
	Hz et qu'une performance
	dynamique est requise à 15 Hz,
	régler le paramétre 1-53 Changement
	de modèle fréquence sur 10 Hz.
	Exemple 2 : si l'application implique
	des modifications de la charge
	dynamique à faible vitesse, réduire
	le paramétre 1-53 Changement de
	modèle fréquence. Observer le
	comportement du moteur pour
	s'assurer que la fréquence de
	changement de modèle n'est pas
	trop diminuée. Des symptômes
	indiquant une fréquence de
	changement de modèle
	inappropriée sont par exemple des
	oscillations du moteur ou l'arrêt du
	variateur de fréquence.

Tableau 5.7 Recommandations pour les applications Flux

5.4.5 Configuration de moteur à magnétisation permanente

AVIS!

Utiliser uniquement un moteur à aimant permanent (PM) avec ventilateurs et pompes.

Étapes de programmation initiale

- 1. Activer l'exploitation de moteur PM au paramétre 1-10 Construction moteur, sélectionner [1] PM, SPM non saillant.
- Régler le paramétre 0-02 Unité vit. mot. sur [0] Tr/min

Programmation des données du moteur

Après avoir sélectionné *Moteur PM* au paramètre 1-10 Construction moteur, les paramètres liés au moteur PM dans les groupes de paramètres 1-2* Données moteur, 1-3* Données av. moteur et 1-4* sont actifs. Les données nécessaires sont disponibles sur la plaque signalétique du moteur et sur la fiche technique du moteur.

Programmer les paramètres suivants dans l'ordre donné :

- 1. Paramétre 1-24 Courant moteur.
- 2. Paramétre 1-26 Couple nominal cont. moteur.
- 3. Paramétre 1-25 Vit.nom.moteur.
- 4. Paramétre 1-39 Pôles moteur.

- 5. Paramétre 1-30 Résistance stator (Rs). Saisir la résistance des enroulements du stator de la phase au commun (Rs). Si seules les données phase à phase sont disponibles, diviser la valeur phase à phase par 2 pour obtenir la valeur de la phase au commun (point étoile). Il est aussi possible de mesurer la valeur avec un ohmmètre, qui tient également compte de la résistance du câble. Diviser la valeur mesurée par 2 et saisir le résultat.
- 6. Paramétre 1-37 Inductance axe d (Ld). Saisir l'inductance de l'axe direct du moteur PM de la phase au commun. Si seules les données phase à phase sont disponibles, diviser la valeur phase à phase par 2 pour obtenir la valeur de la phase au commun (point étoile). Il est aussi possible de mesurer la valeur avec un inductancemètre, qui tient également compte de l'inductance du câble. Diviser la valeur mesurée par 2 et saisir le résultat.
- 7. Paramétre 1-40 FCEM à 1000 tr/min. Saisir la force contre-électromotrice du moteur PM phase à phase à la vitesse mécanique de 1000 tr/min (valeur efficace). La force contreélectromotrice est la tension générée par un moteur PM lorsqu'aucun variateur de fréquence n'est connecté et que l'arbre est tourné vers l'extérieur. Généralement, la force contre-électromotrice est spécifiée comme mesure entre deux phases pour la vitesse nominale du moteur ou pour 1 000 tr/min. Si la valeur n'est pas disponible pour une vitesse de moteur de 1 000 tr/min, calculer la valeur correcte comme suit. Si la force contre-électromotrice est p. ex. de 320 V à 1800 tr/min, sa valeur à 1000 tr/min peut être calculée comme suit : FCEM = (tension / tr/min) * 1000 = (320/1800) * 1000 = 178. Programmer cette valeur pour le paramétre 1-40 FCEM à 1000 tr/min..

Test de fonctionnement du moteur

- Démarrer le moteur à vitesse faible (100 à 200 tr/ min). Si le moteur ne tourne pas, vérifier l'installation, la programmation générale et les données de moteur.
- 2. Vérifier si la fonction au démarrage au paramétre 1-70 PM Start Mode est adaptée aux exigences de l'application.

Détection position rotor

Cette fonction est recommandée pour les applications où le moteur démarre depuis la position de veille, p. ex. les pompes ou les convoyeurs. Sur certains moteurs, un signal sonore est émis lors de l'envoi de l'impulsion. Cela n'endommage pas le moteur.



Parking

Cette fonction est recommandée pour les applications où le moteur tourne à faible vitesse, p. ex. le moulinet dans les applications de ventilateur. Le *Paramétre 2-06 Parking Current* et le *paramétre 2-07 Parking Time* peuvent être ajustés. Augmenter le réglage d'usine de ces paramètres pour les applications à forte inertie.

Démarrer le moteur à vitesse nominale. Si l'application ne fonctionne pas bien, vérifier les réglages PM VVC⁺. Le *Tableau 5.7* donne des recommandations en fonction des applications.

Application	Réglages		
Applications à faible	Multiplier le paramétre 1-17 Voltage		
inertie	filter time const. par un facteur		
I _{charge} /I _{moteur} < 5	compris entre 5 et 10.		
	Réduire le <i>paramétre 1-14 Amort</i> .		
	facteur gain.		
	Réduire le <i>paramétre 1-66 Courant</i>		
	min. à faible vitesse (< 100 %).		
Applications à faible	Conserver les valeurs calculées.		
inertie			
50 > I _{charge} /I _{moteur} > 5			
Applications à forte inertie	Augmenter le <i>paramétre 1-14 Amort</i> .		
I _{charge} /I _{moteur} > 50	facteur gain, le paramétre 1-15 Low		
	Speed Filter Time Const. et le		
	paramétre 1-16 High Speed Filter Time		
	Const		
Charge élevée à basse	Augmenter le paramétre 1-17 Voltage		
vitesse	filter time const		
< 30 % (vitesse nominale)	Augmenter le		
	paramétre 1-66 Courant min. à faible		
	vitesse (s'il est > 100 % trop		
	longtemps, cela peut provoquer une		
	surchauffe du moteur).		

Tableau 5.8 Recommandations en fonction des applications

Si le moteur commence à osciller à une certaine vitesse, augmenter le *paramétre 1-14 Amort. facteur gain.*Augmenter la valeur par petits incréments. En fonction du moteur, une valeur adaptée de ce paramètre peut être 10 % ou 100 % supérieure à la valeur par défaut.

Ajuster le couple de démarrage au paramétre 1-66 Courant min. à faible vitesse. 100 % fournit un couple de démarrage égal au couple nominal.

5.4.6 Optimisation automatique de l'énergie (AEO)

AVIS!

L'AEO ne concerne pas les moteurs à magnétisation permanente.

La fonction d'optimisation automatique de l'énergie (AEO) est une procédure qui minimise la tension du moteur et par conséquent réduit la consommation d'énergie, la chaleur et le bruit.

Pour activer l'AEO, régler le par. paramétre 1-03 Caract.couple sur [2] Optim.AUTO énergie CT ou [3] Optim.AUTO énergie VT.

5.4.7 Adaptation automatique au moteur (AMA)

L'AMA est une procédure qui optimise la compatibilité entre le variateur de fréquence et le moteur.

- Le variateur de fréquence construit un modèle mathématique du moteur pour la régulation du courant de sortie du moteur. La procédure teste également l'équilibre de la phase d'entrée de l'alimentation électrique. Elle compare les caractéristiques du moteur aux données de la plaque signalétique saisies.
- L'arbre moteur ne tourne pas et le moteur n'est pas endommagé lors de l'exécution de l'AMA
- Il est parfois impossible d'effectuer une version complète du test sur certains moteurs. Dans ce cas, sélectionner [2] AMA activée réduite.
- Lorsqu'un filtre de sortie est raccordé au moteur, sélectionner [2] AMA activée réduite.
- Si des avertissements ou des alarmes se produisent, consulter *chapitre 7 Diagnostics et dépannage*.
- Exécuter cette procédure sur un moteur froid pour de meilleurs résultats.

Pour lancer une AMA

- 1. Appuyer sur [Main Menu] pour accéder aux paramètres.
- Accéder au groupe de paramètres 1-** Charge et moteur et appuyer sur [OK].
- 3. Accéder au groupe de paramètres 1-2* Données moteur et appuyer sur [OK].
- 4. Naviguer jusqu'au *paramétre 1-29 Adaptation auto. au moteur (AMA)* et appuyer sur [OK].
- Sélectionner [1] AMA activée compl. et appuyer sur [OK].



- 6. Suivre les instructions à l'écran.
- Le test s'effectue automatiquement, puis un message indique la fin du test.
- Les données avancées du moteur sont saisies dans le groupe de paramètres 1-3* Données av. moteur.

5.5 Contrôle de la rotation du moteur

AVIS!

Risque d'endommagement des pompes/compresseurs provoqué par la rotation du moteur dans le mauvais sens. Avant de faire fonctionner le variateur de fréquence, vérifier la rotation du moteur.

Le moteur fonctionne un court instant à 5 Hz ou à la fréquence minimum réglée au paramétre 4-12 Vitesse moteur limite basse [Hz].

- 1. Appuyer sur [Main Menu].
- 2. Naviguer jusqu'au *paramétre 1-28 Ctrl rotation moteur* et appuyer sur [OK].
- 3. Accéder à [1] Activé.

Le texte suivant s'affiche : Remarque ! Mot. peut tourner dans mauvais sens.

- 4. Appuyer sur [OK].
- 5. Suivre les instructions à l'écran.

AVIS!

Pour changer le sens de rotation, mettre le variateur de fréquence hors tension et attendre que les circuits se déchargent complètement. Intervertir le branchement de 2 des 3 câbles du moteur du côté moteur ou variateur de fréquence de la connexion.

5.6 Test de commande locale

- 1. Appuyer sur [Hand On] pour envoyer un ordre de démarrage local au variateur de fréquence.
- Faire accélérer le variateur de fréquence jusqu'à sa vitesse maximum en appuyant sur [▲]. En déplaçant le curseur à gauche du point décimal, il est possible de modifier plus rapidement l'entrée.
- 3. Noter tout problème d'accélération.
- Appuyer sur [Off]. Noter tout problème de décélération.

En cas de problème d'accélération ou de décélération, se reporter au chapitre 7.5 Dépannage. Voir le chapitre 7.3 Définitions des avertissements et des alarmes - Variateur de fréquence pour réinitialiser le variateur de fréquence après un déclenchement.

5.7 Démarrage du système

La procédure décrite dans cette partie exige que le câblage et la programmation de l'application soient terminés. La procédure suivante est recommandée une fois la configuration de l'application terminée.

- 1. Appuyer sur [Auto On].
- 2. Appliquer un ordre de marche externe.
- 3. Ajuster la référence de la vitesse dans la plage de vitesse.
- 4. Arrêter l'ordre de marche externe.
- 5. Vérifier les niveaux sonore et de vibration du moteur afin de garantir que le système fonctionne comme prévu.

Si des avertissements ou des alarmes se produisent, consulter le chapitre 7.3 Définitions des avertissements et des alarmes - Variateur de fréquence ou le chapitre 7.4 Définitions des avertissements et des alarmes – Filtre actif.



6 Exemples d'applications

6.1 Introduction

Les exemples de cette partie servent de référence rapide pour les applications courantes.

- Les réglages des paramètres correspondent aux valeurs régionales par défaut sauf indication contraire (sélection au paramétre 0-03 Réglages régionaux).
- Les paramètres associés aux bornes et leurs réglages sont indiqués à côté des dessins.
- Le réglage des commutateurs des bornes analogiques A53 ou A54 est aussi représenté.

AVIS!

En cas d'utilisation de la fonctionnalité STO en option, un cavalier peut être nécessaire entre la borne 12 (ou 13) et la borne 37 pour que le variateur de fréquence fonctionne avec les valeurs de programmation par défaut.

AVIS!

Les exemples suivants ne concernent que la carte de commande du variateur de fréquence (LCP à droite), pas le filtre.

6.2 Exemples d'applications

6.2.1 Vitesse

			Paramètres	
FC		10	Fonction	Réglage
+24 V	120	30BB926.10	Paramétre 6-10	0.07 V*
+24 V	130	00BB	Ech.min.U/born.	
DIN	180	(1)	53	
DIN	190		Paramétre 6-11	10 V*
СОМ	200		Ech.max.U/born.	
D IN	270		53	
D IN	290		Paramétre 6-14	0 Hz
DIN	320		Val.ret./	
DIN	330		Réf.bas.born.53	
DIN	370		Paramétre 6-15	50 Hz
101/			Val.ret./	
+10 V A IN	50¢ 530	+	Réf.haut.born.53	
A IN	540		* = valeur par de	éfaut
СОМ	550		Remarques/com	mentaires :
A OUT	420		D IN 37 est une	option.
СОМ	390	-10 - +10V		
U-I `				
A53				

Tableau 6.1 Référence de vitesse analogique (tension)



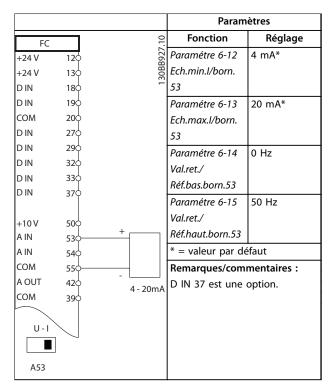


Tableau 6.2 Référence de vitesse analogique (courant)

			Paramètres	
FC		0	Fonction	Réglage
+24 V	120	130BB683.10	Paramétre 6-10	0.07 V*
+24 V	130	08 Be	Ech.min.U/born.	
DIN	180	<u>5</u>	53	
D IN	190		Paramétre 6-11	10 V*
СОМ	200		Ech.max.U/born.	
D IN	270		53	
D IN	290		Paramétre 6-14	0 Hz
DIN	320		Val.ret./	
DIN	330		Réf.bas.born.53	
DIN	370		Paramétre 6-15	1500 Hz
			Val.ret./	
+10 V A IN	500	 ≈5kΩ	Réf.haut.born.53	
A IN	530— 540	≈ 5 KL	* = valeur par de	faut
COM	550—		Remarques/commentaires :	
A OUT	420		D IN 37 est une	option.
COM	390			
U-I				
	7			
A53				

Tableau 6.3 Référence de vitesse (à l'aide d'un potentiomètre manuel)

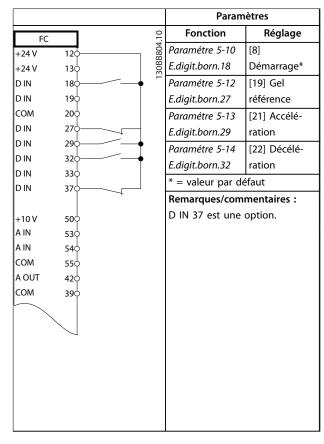


Tableau 6.4 Accélération/décélération

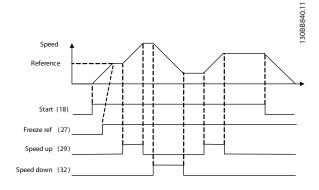


Illustration 6.1 Accélération/décélération

6



6.2.2 Marche/arrêt

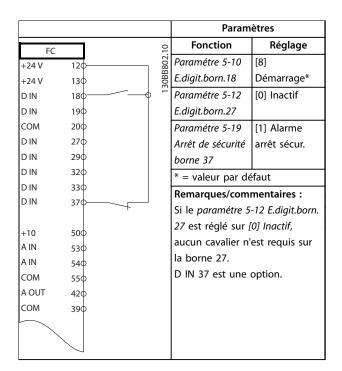


Tableau 6.5 Ordre de démarrage/arrêt avec option arrêt de sécurité

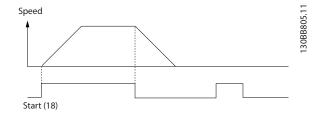


Illustration 6.2 Ordre de démarrage/arrêt avec arrêt de sécurité

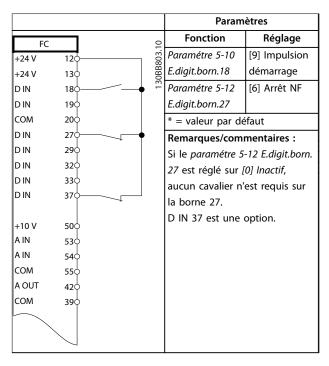


Tableau 6.6 Marche/arrêt par impulsion

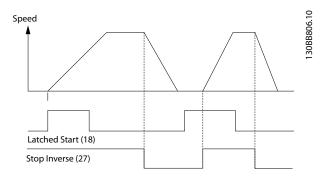


Illustration 6.3 Démarrage par impulsion/arrêt

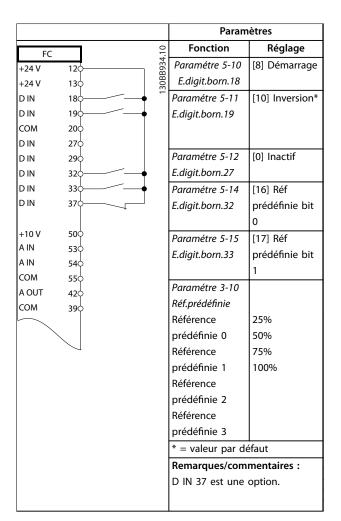


Tableau 6.7 Démarrage/arrêt avec inversion et 4 vitesses prédéfinies

6.2.3 Réinitialisation d'alarme externe

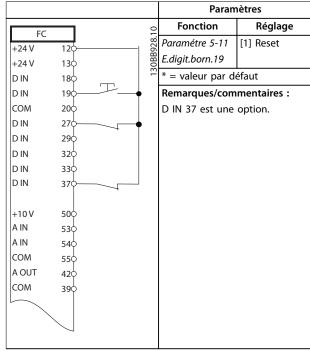


Tableau 6.8 Réinitialisation d'alarme externe

6.2.4 RS485

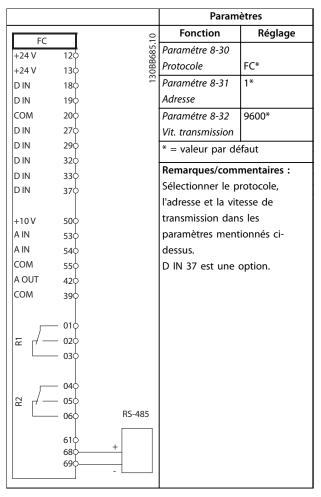


Tableau 6.9 Raccordement du réseau RS485

6.2.5 Thermistance moteur

AAVERTISSEMENT

ISOLATION THERMISTANCE

Risque de blessures ou de dommages à l'équipement.

 Utiliser uniquement des thermistances comportant une isolation renforcée ou double pour satisfaire aux exigences d'isolation PELV.

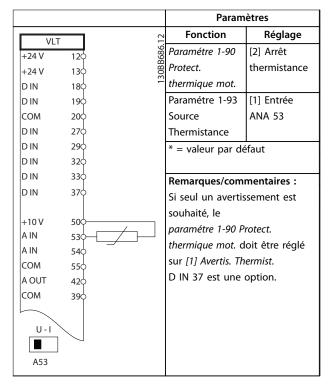


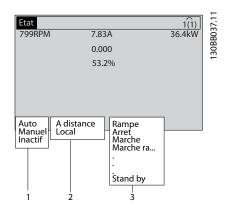
Tableau 6.10 Thermistance moteur



7 Diagnostics et dépannage

7.1 Messages d'état

Lorsque le variateur de fréquence est en mode État, les messages d'état sont générés automatiquement et apparaissent sur la ligne inférieure de l'écran (voir l'Illustration 7.1). Voir le Guide de programmation du VLT® AQUA Drive FC 202 pour des descriptions détaillées des messages d'état affichés.



1	Mode d'exploitation
2	Emplacement de la référence
3	État d'exploitation

Illustration 7.1 Écran d'état

7.2 Types d'avertissement et d'alarme

Le variateur de fréquence surveille l'état de l'alimentation d'entrée, de la sortie et des facteurs du moteur ainsi que d'autres indicateurs de performance du système. Un avertissement ou une alarme n'indiquent pas obligatoirement un problème interne au variateur de fréquence. Dans la plupart des cas, cela indique des conditions de panne issues :

- de la tension d'entrée ;
- de la charge moteur ;
- de la température du moteur ;
- de signaux externes ;
- d'autres zones contrôlées par logique interne.

Effectuer des recherches tel qu'indiqué dans l'alarme ou l'avertissement.

7.2.1 Avertissements

Un avertissement est émis lorsqu'une situation d'alarme est imminente ou lorsqu'une condition de fonctionnement anormale est présente. Un avertissement s'efface de luimême lorsque la condition anormale est supprimée.

7.2.2 Déclenchement d'alarme

Une alarme est émise lorsque le variateur de fréquence est déclenché, c'est-à-dire lorsque le variateur suspend son fonctionnement pour éviter toute détérioration du système. Le moteur s'arrête en roue libre si l'alarme se produit du côté variateur de fréquence. La logique du variateur de fréquence continue à fonctionner et à surveiller l'état du variateur de fréquence. Une fois la cause de la panne supprimée, réinitialiser le variateur de fréquence. Il est ensuite prêt à fonctionner à nouveau.

Il est possible de réinitialiser un déclenchement de 4 manières :

- appuyer sur [Reset] sur le LCP
- ordre de réinitialisation via une entrée digitale
- ordre de réinitialisation via la communication série
- reset automatique

7.2.3 Alarme verrouillée

Une alarme qui entraîne un arrêt verrouillé du variateur de fréquence nécessite un cycle de déconnexion/connexion de l'alimentation d'entrée. Si l'alarme survient du côté variateur de fréquence, le moteur s'arrête en roue libre. La logique du variateur de fréquence continue à fonctionner et à surveiller l'état du variateur de fréquence. Couper l'alimentation d'entrée vers le variateur de fréquence et corriger la cause de la panne avant de réappliquer l'alimentation. Cette action place le variateur de fréquence dans un état de déclenchement comme décrit au chapitre 7.2.2 Déclenchement d'alarme et peut être réinitialisée de l'une des 4 manières indiquées.

7.3 Définitions des avertissements et des alarmes - Variateur de fréquence

Ci-dessous, les informations concernant chaque avertissement/alarme définissent la condition de l'avertissement/ alarme, indiquent la cause probable de la condition et décrivent une solution ou une procédure de dépannage.



AVERTISSEMENT 1, 10 V bas

La tension de la carte de commande est inférieure à 10 V à partir de la borne 50.

Réduire la charge de la borne 50, puisque l'alimentation 10 V est surchargée. Maximum 15 mA ou minimum 590 Ω .

Un court-circuit dans un potentiomètre connecté ou un câblage incorrect du potentiomètre peut être à l'origine de ce problème.

Dépannage

 Retirer le câble de la borne 50. Si l'avertissement s'efface, le problème vient du câblage. Si l'avertissement persiste, remplacer la carte de commande.

AVERTISSEMENT/ALARME 2, Déf zéro signal

Cet avertissement ou cette alarme s'affichent uniquement s'ils ont été programmés au paramétre 6-01 Fonction/ Tempo60. Le signal sur l'une des entrées analogiques est inférieur à 50 % de la valeur minimale programmée pour cette entrée. Cette condition peut provenir d'un câblage rompu ou d'un dispositif défectueux qui envoie le signal.

Dépannage

- Vérifier les connexions de toutes les bornes secteur analogiques.
 - Bornes de la carte de commande 53 et 54 pour les signaux, borne 55 commune.
 - Bornes du MCB 101 11 et 12 pour les signaux, borne 10 commune.
 - Bornes du MCB 109 1, 3 et 5 pour les signaux, bornes 2, 4, 6 communes.
- Vérifier que la programmation du variateur de fréquence et les réglages du commutateur correspondent au type de signal analogique.
- Effectuer un test de signal des bornes d'entrée.

AVERTISSEMENT/ALARME 3, Pas de moteur

Aucun moteur n'a été connecté à la sortie du variateur de fréquence.

AVERTISSEMENT/ALARME 4, Perte phase secteur

Une phase manque du côté de l'alimentation ou le déséquilibre de la tension secteur est trop élevé. Ce message apparaît aussi en cas de panne du redresseur d'entrée sur le variateur de fréquence. Les options sont programmées au paramétre 14-12 Fonct.sur désiqui.réseau.

Dépannage

 Vérifier la tension d'alimentation et les courants d'alimentation du variateur de fréquence.

AVERTISSEMENT 5, Tension CC bus haute

La tension du circuit intermédiaire (CC) est plus élevée que la limite d'avertissement haute tension. La limite dépend de la tension nominale du variateur de fréquence. Unité encore active.

AVERTISSEMENT 6, Tension CC bus basse

La tension du circuit intermédiaire (CC) est inférieure à la limite d'avertissement basse tension. La limite dépend de la tension nominale du variateur de fréquence. Unité encore active.

AVERTISSEMENT/ALARME 7, Surtension CC

Si la tension du circuit intermédiaire est supérieure à la limite, le variateur de fréquence s'arrête au bout d'un moment.

Dépannage

- Relier une résistance de freinage.
- Prolonger le temps de rampe.
- Modifier le type de rampe.
- Activer les fonctions au paramétre 2-10 Fonction Frein et Surtension.
- Augmenter le paramétre 14-26 Temps en U limit..
- Si l'alarme/avertissement survient pendant une baisse de puissance, utiliser la sauvegarde cinétique (paramétre 14-10 Panne secteur).

AVERTISSEMENT/ALARME 8, Sous-tension CC

Si la tension du circuit intermédiaire (CC) tombe en dessous de la limite de sous-tension, le variateur de fréquence vérifie si une alimentation électrique de secours de 24 V est connectée. Si aucune alimentation 24 V CC n'est raccordée, le variateur de fréquence se déclenche après une durée déterminée. La durée est fonction de la taille de l'unité.

Dépannage

- Vérifier si la tension d'alimentation correspond bien à la tension du variateur de fréquence.
- Effectuer un test de la tension d'entrée.
- Effectuer un test du circuit de faible charge.

AVERTISSEMENT/ALARME 9, Surcharge onduleur

La surcharge du variateur de fréquence est supérieure à 100 % pendant une durée trop longue ; le variateur de fréquence est sur le point de s'arrêter. Le compteur de la protection thermique électronique de l'onduleur émet un avertissement à 98 % et s'arrête à 100 % avec une alarme. Le variateur de fréquence ne peut pas être remis à zéro tant que le compteur n'est pas inférieur à 90 %.

Dépannage

- Comparer le courant de sortie indiqué sur le LCP avec le courant nominal du variateur de fréquence.
- Comparer le courant de sortie indiqué sur le LCP avec le courant du moteur mesuré.

Dépannage

 Afficher la charge thermique du variateur de fréquence sur le LCP et contrôler la valeur. Si la valeur dépasse le courant nominal continu du variateur de fréquence, le compteur augmente. Si



la valeur est inférieure au courant continu nominal du variateur de fréquence, le compteur diminue.

AVERTISSEMENT/ALARME 10, Température surcharge moteur

La protection thermique électronique (ETR) signale que le moteur est trop chaud. Choisir au *paramétre 1-90 Protect.* thermique mot. si le variateur de fréquence doit émettre un avertissement ou une alarme lorsque le compteur a atteint 100 %. La panne survient lors d'une surcharge de moteur à plus de 100 % pendant trop longtemps.

Dépannage

- Vérifier si le moteur est en surchauffe.
- Vérifier si le moteur est en surcharge mécanique.
- Vérifier que le courant du moteur réglé dans le paramétre 1-24 Courant moteur est correct.
- Vérifier que les données du moteur aux paramètres 1-20 à 1-25 sont correctement réglées.
- Si une ventilation externe est utilisée, vérifier qu'elle est bien sélectionnée dans le paramétre 1-91 Ventil. ext. mot..
- L'exécution d'une AMA au paramétre 1-29 Adaptation auto. au moteur (AMA) adapte plus précisément le variateur de fréquence au moteur et réduit la charge thermique.

AVERTISSEMENT/ALARME 11, Surchauffe therm. mot.

La thermistance peut être déconnectée. Choisir au *paramétre 1-90 Protect. thermique mot.* si le variateur de fréquence doit émettre un avertissement ou une alarme.

Dépannage

- Vérifier si le moteur est en surchauffe.
- Vérifier si le moteur est en surcharge mécanique.
- Vérifier que la thermistance est correctement connectée entre la borne 53 ou 54 (entrée de tension analogique) et la borne 50 (alimentation +10 V). Vérifier aussi que le commutateur de la borne 53 ou 54 est réglé sur tension. Vérifier que le paramétre 1-93 Source Thermistance est réglé sur la borne 53 ou 54.
- En cas d'utilisation de l'entrée digitale 18 ou 19, vérifier que la thermistance est correctement connectée entre la borne 18 ou 19 (seulement PNP entrée digitale) et la borne 50.
- En cas d'utilisation d'un capteur KTY, vérifier la connexion entre les bornes 54 et 55.
- En cas d'utilisation d'un commutateur thermique ou d'une thermistance, vérifier que la programmation du paramétre 1-93 Source Thermistance concorde avec le câblage du capteur.

• En cas d'utilisation d'un capteur KTY, vérifier que la programmation des paramétre 1-95 Type de capteur KTY, paramétre 1-96 Source Thermistance KTY et paramétre 1-97 Niveau de seuil KTY concorde avec le câblage du capteur.

AVERTISSEMENT/ALARME 12, Limite de couple

Le couple a dépassé la valeur du paramétre 4-16 Mode moteur limite couple ou du paramétre 4-17 Mode générateur limite couple. Le Paramétre 14-25 Délais Al./C.limit ? peut être utilisé pour modifier cela en passant d'une condition d'avertissement uniquement à un avertissement suivi d'une alarme.

Dépannage

- Si la limite du couple du moteur est dépassée pendant la rampe d'accélération, rallonger le temps de rampe d'accélération.
- Si la limite du couple générateur est dépassée pendant la rampe de décélération, rallonger le temps de rampe de décélération.
- Si la limite de couple est atteinte pendant le fonctionnement, augmenter la limite de couple.
 S'assurer que le système peut fonctionner de manière sûre à un couple plus élevé.
- Examiner l'application pour chercher d'éventuels appels de courant excessifs sur le moteur.

AVERTISSEMENT/ALARME 13, Surcourant

La limite de courant de pointe de l'onduleur (environ 200 % du courant nominal) est dépassée. L'avertissement dure environ 1,5 s, après quoi le variateur de fréquence s'arrête avec une alarme. Cette panne peut résulter d'une charge dynamique ou d'une accélération rapide avec des charges à forte inertie. Si l'accélération pendant la rampe d'accélération est rapide, la panne peut également se produire après une sauvegarde cinétique.

Si la commande de frein mécanique étendue est sélectionnée, le déclenchement peut être réinitialisé manuellement.

Dépannage

- Couper l'alimentation et vérifier si l'arbre moteur peut tourner.
- Vérifier que la taille du moteur correspond au variateur de fréquence.
- Vérifier que les données du moteur sont correctes aux *paramètres 1-20 à 1-25*.

ALARME 14, Défaut terre (masse)

Présence d'un courant des phases de sortie à la masse, dans le câble entre le variateur de fréquence et le moteur ou dans le moteur lui-même.

Dépannage

- Mettre le variateur de fréquence hors tension et réparer le défaut de mise à la terre.
- Rechercher les défauts de mise à la terre dans le moteur en mesurant la résistance à la masse des



fils du moteur et du moteur à l'aide d'un mégohmmètre.

Tester le capteur de courant.

ALARME 15, Incompatibilité matérielle

Une option installée n'est pas compatible avec le matériel ou le logiciel actuel de la carte de commande.

Noter la valeur des paramètres suivants et contacter Danfoss :

- Paramétre 15-40 Type. FC.
- Paramétre 15-41 Partie puiss..
- Paramétre 15-42 Tension.
- Paramétre 15-43 Version logiciel.
- Paramétre 15-45 Code composé var.
- Paramétre 15-49 N°logic.carte ctrl..
- Paramétre 15-50 N°logic.carte puis.
- Paramétre 15-60 Option montée.
- Paramétre 15-61 Version logicielle option (pour chaque emplacement).

ALARME 16, Court-circuit

Il y a un court-circuit dans le moteur ou le câblage du moteur.

Dépannage

 Mettre le variateur de fréquence hors tension et remédier au court-circuit.

AVERTISSEMENT/ALARME 17, Dépas. tps mot de contrôle

Absence de communication avec le variateur de fréquence. L'avertissement est actif uniquement si le paramétre 8-04 Contrôle Fonct.dépas.tps n'est pas réglé sur [0] Inactif.

Si le paramétre 8-04 Contrôle Fonct.dépas.tps a été réglé sur [2] Arrêt et [26] Alarme, un avertissement apparaît et le variateur de fréquence suit la rampe de décélération jusqu'à ce qu'il s'arrête, en émettant une alarme.

Dépannage

- Vérifier les connexions sur le câble de communication série.
- Augmenter le paramétre 8-03 Ctrl.Action dépas.tps.
- Vérifier le fonctionnement de l'équipement de communication.
- Vérifier si l'installation est conforme aux exigences CEM.

AVERTISSEMENT/ALARME 22, Frein mécanique pour applications de levage

Valeur de rapport indique le type.

0 = La référence du couple n'a pas été atteinte avant temporisation (paramétre 2-27 Tps de rampe couple). 1 = retour de frein attendu non reçu avant temporisation (paramétre 2-23 Activation retard frein, paramétre 2-25 Tps déclohment frein).

AVERTISSEMENT 23, Panne de ventilateur interne

La fonction d'avertissement du ventilateur constitue une protection supplémentaire chargée de vérifier si le ventilateur fonctionne/est monté. L'avertissement du ventilateur peut être désactivé au paramétre 14-53 Surveillance ventilateur ([0] Désactivé).

Dépannage

- Contrôler la résistance des ventilateurs.
- Contrôler les fusibles à faible charge.

AVERTISSEMENT 24, Panne de ventilateur externe

La fonction d'avertissement du ventilateur constitue une protection supplémentaire chargée de vérifier si le ventilateur fonctionne/est monté. L'avertissement du ventilateur peut être désactivé au

paramétre 14-53 Surveillance ventilateur ([0] Désactivé).

Dépannage

- Contrôler la résistance des ventilateurs.
- Contrôler les fusibles à faible charge.

AVERTISSEMENT 25, Court-circuit résistance de freinage

La résistance de freinage est contrôlée en cours de fonctionnement. En cas de court-circuit, la fonction de freinage est désactivée et un avertissement est émis. Le variateur de fréquence continue de fonctionner, mais sans la fonction de freinage.

Dépannage

 Mettre le variateur de fréquence hors tension et remplacer la résistance de freinage (voir le par. paramétre 2-15 Contrôle freinage).

AVERTISSEMENT/ALARME 26, Limite puissance résistance freinage

La puissance transmise à la résistance de freinage est calculée comme une valeur moyenne portant sur les 120 dernières secondes de fonctionnement. Le calcul s'appuie sur la tension de circuit intermédiaire et sur la valeur de la résistance de freinage définie au paramétre 2-16 Courant max. frein CA. L'avertissement est actif lorsque la puissance de freinage dissipée est supérieure à 90 % de la puissance de la résistance de freinage. Si [2] Alarme est sélectionné au paramétre 2-13 Frein Res Therm, le variateur de fréquence s'arrête lorsque la puissance de freinage émise atteint 100 %.



AAVERTISSEMENT

Il existe une risque de puissance importante transmise vers la résistance de freinage, si le transistor de freinage est court-circuité.

AVERTISSEMENT/ALARME 27, Panne hacheur de freinage

Cet avertissement/alarme peut survenir en cas de surchauffe de la résistance de freinage. Les bornes 104 et 106 sont disponibles en tant qu'entrées Klixon de résistances de freinage.

AVIS!

Ce signal de retour est utilisé par le LHD pour surveiller la température de la bobine d'induction HI. Cette panne indique que l'entrée Klixon s'est ouverte sur la bobine d'induction HI du côté du filtre actif.

AVERTISSEMENT/ALARME 28, Échec test frein

La résistance de freinage n'est pas connectée ou ne marche pas.

Contrôler le par. paramétre 2-15 Contrôle freinage.

ALARME 29, Tempér. radiateur

La température maximum du radiateur a été dépassée. L'erreur de température se réinitialise lorsque la température ne tombe pas en dessous d'une température de radiateur définie. Le déclenchement et les points de réinitialisation reposent sur la puissance du variateur de fréquence.

Dépannage

Vérifier les conditions suivantes :

- la température ambiante est trop élevée ;
- le câble du moteur est trop long :
- le dégagement pour la circulation d'air au-dessus et en dessous du variateur de fréquence est incorrect;
- le débit d'air autour du variateur de fréquence est entravé;
- le ventilateur du radiateur est endommagé;
- le radiateur est sale.

Pour les protections D, E et F, cette alarme repose sur la température mesurée par le capteur du radiateur, monté à l'intérieur des modules IGBT. Pour les protections F, le capteur thermique du module redresseur peut également être à l'origine de cette alarme.

Dépannage

- Contrôler la résistance des ventilateurs.
- Contrôler les fusibles à faible charge.
- Vérifier le capteur thermique IGBT.

ALARME 30, Phase U moteur absente

La phase U moteur entre le variateur de fréquence et le moteur est absente.

Dépannage

 Mettre le variateur de fréquence hors tension et vérifier la phase U moteur.

ALARME 31, Phase V moteur absente

La phase V moteur entre le variateur de fréquence et le moteur est absente.

Dépannage

 Mettre le variateur de fréquence hors tension et vérifier la phase V moteur.

ALARME 32, Phase W moteur absente

La phase W moteur entre le variateur de fréquence et le moteur est absente.

Dépannage

 Mettre le variateur de fréquence hors tension et vérifier la phase W moteur.

ALARME 33, Erreur charge

Trop de pointes de puissance se sont produites dans une courte période.

Dépannage

 Laisser l'unité refroidir jusqu'à la température de fonctionnement.

AVERTISSEMENT/ALARME 34, Défaut communication bus

Le bus de terrain sur la carte d'option de communication ne fonctionne pas.

AVERTISSEMENT/ALARME 36, Défaut secteur

Cet avertissement/alarme n'est actif que si la tension d'alimentation du variateur est perdue et si le par. paramétre 14-10 Panne secteur n'est pas réglé sur [0] Pas de fonction. Vérifier les fusibles vers le variateur de fréquence et l'alimentation électrique vers l'unité.

ALARME 38, Erreur interne

Lorsqu'une erreur interne se produit, un numéro de code défini dans le *Tableau 7.1* s'affiche.

Dépannage

- Mettre hors tension puis sous tension.
- Vérifier que l'option est correctement installée.
- Rechercher d'éventuels câbles desserrés ou manquants.

Il peut s'avérer nécessaire de contacter le service Danfoss ou le fournisseur. Noter le numéro de code pour faciliter le dépannage ultérieur.

Chiffre	Texte			
0	Le port série ne peut pas être initialisé. Contacter			
	fournisseur Danfoss ou le service technique			
	Danfoss.			
256-258	Les données EEPROM de puissance sont			
	incorrectes ou obsolètes.			
512	Les données EEPROM de la carte de commande			
	sont incorrectes ou obsolètes.			
513	Temporisation de communication lecture données			
	EEPROM.			



Chiffre	Texte
514	Temporisation de communication lecture données EEPROM.
515	Le contrôle orienté application ne peut pas reconnaître les données EEPROM.
F16	
516	Impossible d'écrire sur l'EEPROM en raison d'un ordre d'écriture en cours.
517	La commande d'écriture est sous temporisation.
518	Erreur d'EEPROM.
519	Données de code à barres manquantes ou non valides dans l'EEPROM.
783	Valeur du paramètre hors limites min./max.
1024–1279	Un télégramme CAN n'a pas pu être envoyé.
1281	Temporisation clignotante du processeur de signal
1201	numérique.
1282	Incompatibilité de version du logiciel de micro
	puissance.
1283	Incompatibilité de version des données EEPROM de puissance.
1284	Impossible de lire la version logicielle du
	processeur de signal numérique.
1299	Logiciel option A trop ancien.
1300	Logiciel option B trop ancien.
1301	Logiciel option C0 trop ancien.
1302	Logiciel option C1 trop ancien.
1315	Logiciel option A non pris en charge (non
1315	autorisé).
1316	Logiciel option B non pris en charge (non autorisé).
1317	Logiciel option C0 non pris en charge (non autorisé).
1318	Logiciel option C1 non pris en charge (non autorisé).
1379	Pas de réponse de l'option A lors du calcul de la
	version plateforme.
1380	Pas de réponse de l'option B lors du calcul de la version plateforme.
1381	Pas de réponse de l'option C0 lors du calcul de la
	version plateforme.
1382	Pas de réponse de l'option C1 lors du calcul de la version plateforme.
1536	Enregistrement d'une exception dans le contrôle
	orienté application. Inscription d'informations de
	débogage dans le LCP.
1792	DSP Watch Dog actif. Débogage des données
	partie puissance, transfert incorrect des données
	de contrôle orienté moteur.
2049	Redémarrage des données de puissance.
2064–2072	H081x : l'option de l'emplacement x a redémarré.
2080–2088	H082x : l'option de l'emplacement x a émis une
	demande d'attente de mise sous tension.
2096–2104	H983x : l'option de l'emplacement x a émis une
	demande d'attente légale de mise sous tension.
2304	Impossible de lire des données de l'EEPROM de
	puissance.

Chiffre	Texte
2305	Absence version logicielle unité alim.
2314	Absence de données de l'unité alim.
2315	Absence version logicielle unité alim.
2316	Absence lo_statepage (page d'état E/S) de l'unité
	alim.
2324	La configuration de la carte de puissance est
	déterminée comme étant incorrecte à la mise sous
	tension.
2325	Une carte de puissance a cessé de communiquer
	lors de l'application de l'alimentation secteur.
2326	La configuration de la carte de puissance est
	déterminée comme étant incorrecte après le délai
	d'enregistrement des cartes de puissance.
2327	Le nombre d'emplacements de cartes de puissance
	enregistrés comme présents est trop élevé
2330	Les informations de puissance entre les cartes ne
	sont pas cohérentes.
2561	Aucune communication de DSP vers ATACD.
2562	Aucune communication de ATACD vers DSP (état
	en cours de fonctionnement).
2816	Dépassement de pile du module de carte de
	commande.
2817	Tâches lentes du programmateur.
2818	Tâches rapides.
2819	Fil paramètre.
2820	Dépassement de pile LCP.
2821	Dépassement port série.
2822	Dépassement port USB.
2836	cfListMempool trop petit.
3072-5122	Valeur de paramètre hors limites.
5123	Option A : matériel incompatible avec celui de la
	carte de commande.
5124	Option B : matériel incompatible avec celui de la
	carte de commande.
5125	Option C0 : matériel incompatible avec celui de la
	carte de commande.
5126	Option C1 : matériel incompatible avec celui de la
	carte de commande.
5376-6231	Mémoire insuff.

Tableau 7.1 Erreur interne, numéros de code

ALARME 39, Capteur du radiateur

Pas de retour du capteur de température du radiateur.

Le signal du capteur thermique IGBT n'est pas disponible sur la carte de puissance. Le problème peut provenir de la carte de puissance, de la carte de commande de gâchette ou du câble plat entre la carte de puissance et la carte de commande de gâchette.

AVERTISSEMENT 40, Surcharge borne sortie digitale 27 Vérifier la charge connectée à la borne 27 ou supprimer le raccordement en court-circuit. Vérifier le paramétre 5-00 Mode E/S digital et le paramétre 5-01 Mode born.27.



AVERTISSEMENT 41, Surcharge borne sortie digitale 29

Vérifier la charge connectée à la borne 29 ou supprimer le raccordement en court-circuit. Vérifier le paramétre 5-00 Mode E/S digital et le paramétre 5-02 Mode born.29.

AVERTISSEMENT 42, Surcharge sortie digitale sur X30/6 ou Surcharge sortie digitale sur X30/7

Pour X30/6, vérifier la charge connectée à X30/6 ou supprimer le raccordement en court-circuit. Contrôler le paramétre 5-32 S.digit.born. X30/6.

Pour X30/7, vérifier la charge connectée à X30/7 ou supprimer le raccordement en court-circuit. Contrôler le paramétre 5-33 S.digit.born. X30/7.

ALARME 45, Défaut terre 2

Défaut terre

Dépannage

- S'assurer que la mise à la terre est correcte et rechercher d'éventuelles connexions desserrées.
- Vérifier que la taille des câbles est adaptée.
- Examiner les câbles du moteur pour chercher d'éventuels courts-circuits ou courants de fuite.

ALARME 46, Alim. carte puissance

Alimentation de la carte de puissance hors plage.

Il existe 3 alimentations générées par l'alimentation du mode de commutation (SMPS) de la carte de puissance : 24 V, 5 V et ±18 V. Lorsqu'elles sont alimentées par du 24 V CC avec l'option MCB 107, seules les alimentations 24 V et 5 V sont contrôlées. Lorsqu'elles sont alimentées par une tension secteur triphasée, les 3 alimentations sont surveillées.

AVERTISSEMENT 47, Alim. 24 V bas

Alimentation de la carte de puissance hors plage.

Il existe 3 alimentations générées par l'alimentation du mode de commutation (SMPS) de la carte de puissance :

- 24 V.
- 5 V.
- ±18 V.

Dépannage

• Rechercher une éventuelle carte de puissance défectueuse.

AVERTISSEMENT 48, Alim. 1,8 V bas

L'alimentation 1,8 V CC utilisée sur la carte de commande se situe en dehors des limites admissibles. L'alimentation est mesurée sur la carte de commande. Rechercher une éventuelle carte de commande défectueuse. Si une carte d'option est montée, rechercher une éventuelle surtension.

AVERTISSEMENT 49, Limite vit.

Si la vitesse n'est pas dans la plage spécifiée aux paramétre 4-11 Vit. mot., limite infér. [tr/min] et paramétre 4-13 Vit.mot., limite supér. [tr/min], le variateur de fréquence indique un avertissement. Si la vitesse est inférieure à la limite spécifiée au paramétre 1-86 Arrêt vit.

basse [tr/min] (sauf lors du démarrage ou de l'arrêt), le variateur de fréquence se déclenche.

ALARME 50, AMA calibrage échoué

Contacter le fournisseur Danfoss ou le service technique Danfoss.

ALARME 51, AMA U et Inom

Les réglages de la tension, du courant et de la puissance du moteur sont erronés. Vérifier les réglages des paramètres 1-20 à 1-25.

ALARME 52, AMA Inom bas

Le courant moteur est trop bas. Vérifier les réglages au paramétre 4-18 Limite courant.

ALARME 53, AMA moteur trop gros

Le moteur est trop gros pour réaliser l'AMA.

ALARME 54, AMA moteur trop petit

Le moteur utilisé est trop petit pour réaliser l'AMA.

ALARME 55, AMA hors gamme

Les valeurs des paramètres du moteur sont hors de la plage admissible. L'AMA ne peut pas fonctionner.

ALARME 56, AMA interrompue par l'utilisateur L'utilisateur a interrompu l'AMA.

ALARME 57, AMA défaut interne

Continuer de relancer l'AMA jusqu'à ce qu'elle s'exécute.

AVIS!

Plusieurs lancements risquent de faire chauffer le moteur à un niveau qui élève les résistances R_s et R_r . Ce comportement n'est cependant pas critique dans la plupart des cas.

ALARME 58, AMA défaut interne

Contacter le fournisseur Danfoss.

AVERTISSEMENT 59, Limite de courant

Le courant est supérieur à la valeur programmée au paramétre 4-18 Limite courant. Vérifier que les données du moteur aux paramètres 1-20 à 1-25 sont correctement réglées. Augmenter la limite de courant si nécessaire. S'assurer que le système peut fonctionner de manière sûre à une limite supérieure.

AVERTISSEMENT 60, Verrouillage sécu.

Fonction de blocage externe activée. Pour reprendre un fonctionnement normal, appliquer 24 V CC à la borne programmée pour le verrouillage externe et remettre le variateur de fréquence à 0 (via la communication série, les E/S digitales ou en appuyant sur la touche [Reset]).

AVERTISSEMENT/ALARME 61, Erreur de traînée

Une erreur est survenue entre la vitesse du moteur calculée et la mesure de la vitesse provenant du dispositif de retour. La fonction d'avertissement/alarme/de désactivation est réglée au paramétre 4-30 Fonction perte signal de retour moteur. Réglage de l'erreur acceptée au paramétre 4-31 Erreur vitesse signal de retour moteur et réglage de l'heure autorisée d'apparition de l'erreur au paramétre 4-32 Fonction tempo. signal de retour moteur.



Pendant la procédure de mise en service, la fonction peut être active.

AVERTISSEMENT 62, Fréquence de sortie à la limite maximum

La fréquence de sortie est plus élevée que la valeur réglée au par. paramétre 4-19 Frq.sort.lim.hte.

ALARME 63, Frein mécanique bas

Le courant moteur effectif n'a pas dépassé le courant d'activation du frein au cours de la temporisation du démarrage.

ALARME 64, Limite tension

La combinaison charge et vitesse exige une tension moteur supérieure à la tension du circuit intermédiaire CC réelle

AVERTISSEMENT/ALARME 65, Surtempérature carte de commande

La température de déclenchement de la carte de commande est de 80 °C.

Dépannage

- Vérifier que la température ambiante de fonctionnement est dans les limites.
- Rechercher d'éventuels filtres bouchés.
- Vérifier le fonctionnement du ventilateur.
- Vérifier la carte de commande.

AVERTISSEMENT 66, Température radiateur basse

Le variateur de fréquence est trop froid pour fonctionner. Cet avertissement repose sur le capteur de température du module IGBT.

Augmenter la température ambiante de l'unité. Une faible quantité de courant peut être fournie au variateur de fréquence chaque fois que le moteur est arrêté en réglant le paramétre 2-00 l maintien/préchauff.CC sur 5 % et le paramétre 1-80 Fonction à l'arrêt.

Dépannage

La température du radiateur mesurée à 0 °C pourrait indiquer que le capteur de température est défectueux et entraîner l'augmentation de la vitesse du ventilateur au maximum. Cet avertissement s'affiche si le fil du capteur entre l'IGBT et la carte IGBT est débranché. Vérifier également le capteur thermique IGBT.

ALARME 67, La configuration du module d'option a changé

Une ou plusieurs options ont été ajoutées ou supprimées depuis la dernière mise hors tension. Vérifier que le changement de configuration est intentionnel et réinitialiser l'unité.

ALARME 68, Arrêt sécurité actif

La fonction STO a été activée. Pour reprendre le fonctionnement normal, appliquer 24 V CC à la borne 37, puis envoyer un signal de réinitialisation (via le bus, une E/S digitale ou en appuyant sur [Reset].

ALARME 69, Température carte de puissance

Le capteur de température de la carte de puissance est trop chaud ou trop froid.

Dépannage

- Contrôler le fonctionnement des ventilateurs de porte.
- Vérifier que les filtres des ventilateurs de porte ne sont pas obstrués.
- S'assurer que la plaque presse-étoupe est correctement installée sur les variateurs de fréquence IP21/IP54 (NEMA 1/12).

ALARME 70, Configuration FC illégale

La carte de commande et la carte de puissance sont incompatibles. Contacter le fournisseurDanfoss avec le code de type de l'unité indiqué sur la plaque signalétique et les références des cartes pour vérifier la compatibilité.

ALARME 71, Safe Torque Off PTC 1

La fonction STO a été activée à partir de la carte VLT® PTC Thermistor Card MCB 112 (moteur trop chaud). Le fonctionnement normal reprend lorsque la VLT® PTC Thermistor Card MCB 112 applique à nouveau 24 V CC à la borne 37 (lorsque la température du moteur atteint un niveau acceptable) et lorsque l'entrée digitale depuis la VLT® PTC Thermistor Card MCB 112 est désactivée. Après cela, envoyer un signal de reset (via bus, E/S digitale ou en appuyant sur [Reset]).

AVIS!

Avec l'activation du redémarrage automatique, le moteur peut démarrer à la suppression de la panne.

ALARME 72, Panne dangereuse

STO avec alarme verrouillée. Niveaux de signal inattendus sur l'arrêt de sécurité et l'entrée digitale depuis la carte VLT® PTC Thermistor Card MCB 112.

AVERTISSEMENT 73, Arrêt de sécurité redémarrage auto Safe Torque Off activé. Avec l'activation du redémarrage automatique, le moteur peut démarrer à la suppression de la panne.

AVERTISSEMENT 76, Configuration de l'unité d'alimentation

Le nombre requis d'unités d'alimentation ne correspond pas au nombre détecté d'unités d'alimentation actives.

Dépannage

Lors du remplacement d'un module de châssis F, cet avertissement se produit si les données spécifiques de puissance dans la carte de puissance du module ne correspondent pas au reste du variateur de fréquence. Confirmer que la pièce détachée et sa carte de puissance ont le bon numéro de code.

AVERTISSEMENT 77, Mode Puiss. rédt

Le variateur de fréquence fonctionne en puissance réduite (c'est-à-dire à un niveau inférieur au nombre autorisé de sections d'onduleur). Cet avertissement est émis et reste



actif lors du cycle de mise hors/sous tension du variateur de fréquence avec moins d'onduleurs.

ALARME 79, Configuration partie puiss. illégale

Référence incorrecte ou absence de la carte de mise à l'échelle. Le connecteur MK102 n'a pas pu être installé sur la carte de puissance.

ALARME 80, Variateur initialisé à val. défaut

Les réglages des paramètres sont initialisés aux valeurs par défaut après un reset manuel. Réinitialiser l'unité pour supprimer l'alarme.

ALARME 81, CSIV corrompu

Erreurs de syntaxe dans le fichier CSIV.

ALARME 82, Err. par. CSIV

Échec CSIV pour lancer un paramètre.

ALARME 85, Danger PB

Erreur PROFIBUS/PROFIsafe.

AVERTISSEMENT/ALARME 104, Panne ventil.

Le ventilateur ne fonctionne pas. La surveillance du ventilateur contrôle que le ventilateur tourne à la mise sous tension ou à chaque fois que le ventilateur de mélange est activé. L'erreur du ventilateur de mélange peut être configurée sous la forme d'un avertissement ou d'un déclenchement d'alarme au par.

paramétre 14-53 Surveillance ventilateur.

Dépannage

 Mettre le variateur de fréquence hors tension, puis sous tension afin de déterminer si l'avertissement/alarme revient.

ALARME 243, Frein IGBT

Cette alarme ne concerne que les variateurs de fréquence d'unité de protection F. Équivalent de l'alarme 27. La valeur rapportée dans le journal d'alarme indique le module de puissance à l'origine de l'alarme :

- 1 = module d'onduleur le plus à gauche.
- 2 = module d'onduleur central dans les protections de taille F12 ou F13.
- 2 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F10 ou F11.
- 2 = deuxième variateur de fréquence à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14.
- 3 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F12 ou F13.
- 3 = troisième à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 4 = module d'onduleur le plus à droite dans la protection de taille F14.
- 5 = module de redresseur.
- 6 = module de redresseur droit dans la protection de taille F14 ou F15.

ALARME 244, Temp. radiateur

Cette alarme ne concerne que les variateurs de fréquence d'unité de protection F. Équivalent de l'alarme 29. La valeur rapportée dans le journal d'alarme indique le module de puissance à l'origine de l'alarme :

- 1 = module d'onduleur le plus à gauche.
- 2 = module d'onduleur central dans les protections de taille F12 ou F13.
- 2 = module d'onduleur droit dans la protection de taille F10 ou F11.
- 2 = deuxième variateur de fréquence à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 3 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F12 ou F13.
- 3 = troisième à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 4 = module d'onduleur le plus à droite dans les protections de taille F14 ou F15.
- 5 = module de redresseur.
- 6 = module de redresseur droit dans les protections de taille F14 ou F15.

ALARME 245, Capteur du radiateur

Cette alarme ne concerne que les variateurs de fréquence d'unité de protection F. Équivalent de l'alarme 39. La valeur rapportée dans le journal d'alarme indique le module de puissance à l'origine de l'alarme :

- 1 = module d'onduleur le plus à gauche.
- 2 = module d'onduleur central dans les protections de taille F12 ou F13.
- 2 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F10 ou F11.
- 2 = deuxième variateur de fréquence à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 3 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F12 ou F13.
- 3 = troisième à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 4 = module d'onduleur le plus à droite dans les protections de taille F14 ou F15.
- 5 = module de redresseur.
- 6 = module de redresseur droit dans la protection de taille F14 ou F15.

Le variateur de fréquence à 12 impulsions peut générer cet avertissement/alarme lorsque l'un des sectionneurs ou des disjoncteurs est ouvert alors que l'unité est sous tension.



ALARME 246, Alim. carte puissance

Cette alarme ne concerne que les variateurs de fréquence d'unité de protection F. Équivalent de l'alarme 46. La valeur rapportée dans le journal d'alarme indique le module de puissance à l'origine de l'alarme :

- 1 = module d'onduleur le plus à gauche.
- 2 = module d'onduleur central dans les protections de taille F12 ou F13.
- 2 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F10 ou F11.
- 2 = deuxième variateur de fréquence à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 3 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F12 ou F13.
- 3 = troisième à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 4 = module d'onduleur le plus à droite dans les protections de taille F14 ou F15.
- 5 = module de redresseur.
- 6 = module de redresseur droit dans la protection de taille F14 ou F15.

ALARME 247, Température carte de puissance

Cette alarme ne concerne que les variateurs de fréquence d'unité de protection F. Équivalent de l'alarme 69. La valeur rapportée dans le journal d'alarme indique le module de puissance à l'origine de l'alarme :

- 1 = module d'onduleur le plus à gauche.
- 2 = module d'onduleur central dans les protections de taille F12 ou F13.
- 2 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F10 ou F11.
- 2 = deuxième variateur de fréquence à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 3 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F12 ou F13.
- 3 = troisième à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 4 = module d'onduleur le plus à droite dans les protections de taille F14 ou F15.
- 5 = module de redresseur.
- 6 = module de redresseur droit dans la protection de taille F14 ou F15.

ALARME 248, Configuration partie puiss. illégale

Cette alarme ne concerne que les variateurs de fréquence d'unité de protection F. Équivalent de l'alarme 79. La valeur rapportée dans le journal d'alarme indique le module de puissance à l'origine de l'alarme :

- 1 = module d'onduleur le plus à gauche.
- 2 = module d'onduleur central dans les protections de taille F12 ou F13.
- 2 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F10 ou F11.
- 2 = deuxième variateur de fréquence à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 3 = module d'onduleur droit dans les protections de taille F12 ou F13.
- 3 = troisième à partir du module d'onduleur gauche dans la protection de taille F14 ou F15.
- 4 = module d'onduleur le plus à droite dans les protections de taille F14 ou F15.
- 5 = module de redresseur.
- 6 = module de redresseur droit dans la protection de taille F14 ou F15.

AVERTISSEMENT 250, Nouvelle pièce

Un composant du variateur de fréquence a été remplacé.

Dépannage

Réinitialiser le variateur de fréquence pour un fonctionnement normal.

AVERTISSEMENT 251, Nouv. code de type

La carte de puissance ou d'autres composants ont été remplacés et le code de type a été modifié.

Dépannage

• Réinitialiser pour éliminer l'avertissement et reprendre le fonctionnement normal.



7.4 Définitions des avertissements et des alarmes – Filtre actif

AVIS!

Après un reset manuel à l'aide de la touche [Reset], appuyer sur [Auto On] ou [Hand On] pour redémarrer l'unité.

Chiffre	Description	Avertis- sement	Alarme/déclen- chement	Alarme/alarme verrouillée	Référence du paramètre
1	10 V bas	Х			<u>-</u>
2	Déf zéro signal	(X)	(X)		6-01
4	Perte phase secteur	Х			
5	Tension CC bus haute	Х			
6	Tension CC bus basse	Х			
7	Surtension CC	X	X		
8	Sous-tension CC	Х	Х		
13	Surcourant	Х	Х	X	
14	Défaut de mise à la terre	Х	X	X	
15	Incompatibilité matérielle		X	X	
16	Court-circuit		X	Х	
17	Dépas. tps mot de contrôle	(X)	(X)		8-04
23	Panne de ventilateur interne	Х			
24	Panne de ventilateur externe	Х			14-53
29	Temp. radiateur	Х	Х	Х	
33	Erreur charge		Х	Х	
34	Défaut com.bus	Х	Х		
35	Erreur option	X	X		
38	Erreur interne				
39	Capteur radiateur		X	Х	
40	Surcharge borne sortie digitale 27	(X)			5-00, 5-01
41	Surcharge borne sortie digitale 29	(X)			5-00, 5-02
46	Alim. carte puis.		Х	Х	
47	Alim. 24 V bas	Х	X	Х	
48	Alim. 1,8 V bas		X	Х	
65	Surtempérature carte de commande	X	X	Х	
66	Température radiateur basse	X			
67	La configuration des options a changé		X		
68	Safe Torque Off activé		X		
69	T° carte puis.		X	Х	
70	Configuration FC illégale			Х	
72	Panne dangereuse			Х	
73	Redémarrage automatique Safe Torque Off				
76	Configuration de l'unité d'alimentation	X			
79	ConfigPSprohib		X	Х	
80	Unité initialisée à val. défaut		X		
250	Nouvelle pièce			Х	
251	Nouv. code type	+	Х	Х	
300	Déf. cont. sect.	X			
301	Déf.cont SC	X			
302	Surcourant cond.	Х	Х		
303	Défaut de mise à la terre	X	X		
304	Surcourant CC	X	Х		
305	Lim. fréq. sect.		X		
306	Limite comp.		†		
308	Temp. résist.	X	+	Х	
309	Déf. mise terre	X	x		



Chiffre	Description	Avertis-	Alarme/déclen-	Alarme/alarme	Référence du
		sement	chement	verrouillée	paramètre
311	Lim. fréq. commut.		Х		
312	Plage TC		Х		
314	TC auto stoppé		Х		
315	Erreur TC auto		Х		
316	Erreur empl. TC	Х			
317	Err. polarité TC	Х			
318	Err. rapport TC	Х			

Tableau 7.2 Liste des codes d'alarme/avertissement

Un déclenchement est l'action qui se produit lorsqu'une alarme apparaît. Il désactive le filtre actif et peut être réinitialisé en appuyant sur la touche [Reset] ou en faisant un reset via une entrée digitale (groupe de paramètres 5-1* Entrées digitales [1] Reset). L'événement à l'origine d'une alarme ne peut pas endommager le filtre actif ni provoquer de conditions dangereuses. Un déclenchement verrouillé est une action qui se produit en cas d'alarme ; il peut endommager le filtre actif ou les éléments raccordés. Une situation d'alarme verrouillée ne peut être réinitialisée que par un cycle de mise hors tension puis sous tension.

Avertissement	Jaune
Alarme	Rouge clignotant
Alarme verrouillée	Jaune et rouge

Tableau 7.3 Voyants LED

Diagnostics et dépannage



Bit	Hex	Déc	Mot d'alarme	Mot d'avertissement	Mot d'état élargi
0	00000001	1	Déf. cont. sect.	Réservé	Réservé
1	00000002	2	Tempér. radiateur	Tempér. radiateur	TC auto fct
2	00000004	4	Défaut terre	Défaut terre	Réservé
3	0000008	8	T° carte cmde	T° carte cmde	Réservé
4	00000010	16	Dép.tps.mot ctrl	Dép.tps.mot ctrl	Réservé
5	00000020	32	Surcourant	Surcourant	Réservé
6	00000040	64	Déf.cont SC	Réservé	Réservé
 7	00000080	128	Surcourant cond.	Surcourant cond.	Réservé
8	00000100	256	Défaut de mise à la terre	Défaut de mise à la terre	Réservé
9	00000200	512	Surch.onduleur	Surch.onduleur	Réservé
10	00000400	1024	Soustension CC	Soustension CC	Réservé
11	00000800	2048	Surtension CC	Surtension CC	Réservé
12	00001000	4096	Court-circuit	Tens.CCbus bas	Réservé
13	00002000	8192	Erreur charge	Tens.DC Bus Hte	Réservé
14	00004000	16384	Perte phase s.	Perte phase s.	Réservé
15	0008000	32768	Erreur TC auto	Réservé	Réservé
16	00010000	65536	Réservé	Réservé	Réservé
17	00020000	131072	Erreur interne	10 V bas	Verrouillage temporisé à mot de passe
18	00040000	262144	Surcourant CC	Surcourant CC	Protection par mot de passe
19	00080000	524288	Temp. résist.	Temp. résist.	Réservé
20	00100000	1048576	Déf. mise terre	Déf. mise terre	Réservé
21	00200000	2097152	Lim. fréq. commut.	Réservé	Réservé
22	00400000	4194304	Défaut com.bus	Défaut com.bus	Réservé
23	00800000	8388608	Alim. 24 V bas	Alim. 24 V bas	Réservé
24	01000000	16777216	Plage TC	Réservé	Réservé
25	02000000	33554432	Alim. 1,8 V bas	Réservé	Réservé
26	04000000	67108864	Réservé	Temp. basse	Réservé
27	08000000	134217728	TC auto stoppé	Réservé	Réservé
28	10000000	268435456	Modif. option	Réservé	Réservé
29	20000000	536870912	Unité initialisée	Unité initialisée	Réservé
30	4000000	1073741824	Safe Torque Off	Safe Torque Off	Réservé
31	80000000	2147483648	Lim. fréq. sect.	Mot d'état élargi	Réservé

Tableau 7.4 Description du mot d'alarme, du mot d'avertissement et du mot d'état élargi

Les mots d'alarme, d'avertissement et d'état élargi peuvent être lus à des fins diagnostiques par l'intermédiaire du bus série ou du bus de terrain optionnel. Voir aussi les *paramétre 16-90 Mot d'alarme, paramétre 16-92 Mot avertis.* et *paramétre 16-94 Mot état élargi*. Réservé signifie que le bit ne correspond pas obligatoirement à une valeur particulière. Les bits réservés ne doivent être utilisés pour aucun but précis.

7



7.4.1 Messages d'erreur du filtre actif

AVERTISSEMENT 1, 10 V bas

La tension de la carte de commande est inférieure à 10 V à partir de la borne 50.

Réduire la charge de la borne 50, puisque l'alimentation 10 V est surchargée. Maximum 15 mA ou minimum 590 Ω .

AVERTISSEMENT/ALARME 2, Défaut zéro signal

Le signal sur la borne 53 ou 54 équivaut à moins de 50 % de la valeur définie aux :

- Paramétre 6-10 Ech.min.U/born.53.
- Paramétre 6-12 Ech.min.l/born.53.
- Paramétre 6-20 Ech.min.U/born.54.
- Paramétre 6-22 Ech.min.l/born.54.

AVERTISSEMENT 4, Perte phase secteur

Une phase manque du côté de l'alimentation ou le déséquilibre de la tension secteur est trop élevé.

AVERTISSEMENT 5, Tension DC Bus élevée

La tension du circuit intermédiaire (CC) est plus élevée que la limite d'avertissement haute tension. Unité encore active.

AVERTISSEMENT 6, Tens.DC Bus Bas

La tension du circuit intermédiaire (CC) est inférieure à la limite d'avertissement basse tension. Unité encore active.

AVERTISSEMENT/ALARME 7, Surtension CC

Si la tension du circuit intermédiaire dépasse la limite, l'unité disjoncte.

AVERTISSEMENT/ALARME 8, Sous-tension CC

Si la tension du circuit intermédiaire (CC) tombe en dessous de la limite de sous-tension, le filtre vérifie si une alimentation de secours de 24 V est connectée. Sinon, le filtre s'arrête. Vérifier adéquation tension secteur/plaque signalétique.

AVERTISSEMENT/ALARME 13, Surcourant

Limite de courant de l'unité dépassée.

ALARME 14, Défaut terre

La somme des courants des transformateurs de courant des IGBT est non nulle. Vérifier si la résistance des phases à la terre présente une valeur basse. Contrôler avant et après le contacteur secteur. S'assurer que les transformateurs de courant des IGBT, les câbles de raccordement et les connecteurs sont conformes.

ALARME 15, HW incomp.

Une option installée est incompatible avec la carte de commande SW/HW actuelle.

ALARME 16, Court-circuit

Court-circuit sur la sortie. Mettre unité hors tension et éliminer l'erreur.

AVERTISSEMENT/ALARME 17, Temporisation du mot de contrôle

Pas de communication vers l'unité.

L'avertissement est actif uniquement si le

paramétre 8-04 Contrôle Fonct.dépas.tps n'est pas réglé sur Inactif.

Correction possible : Augmenter le

paramétre 8-03 Ctrl. Action dépas. tps. Modifier le

paramétre 8-04 Contrôle Fonct.dépas.tps.

AVERTISSEMENT 23, Panne ventilateurs internes

Panne des ventilateurs internes due à matériel défectueux ou non-installation des ventilateurs.

AVERTISSEMENT 24, Panne ventilateurs externes

Panne des ventilateurs externes due à matériel défectueux ou non-installation des ventilateurs.

ALARME 29, température radiateur

La température maximum du radiateur a été dépassée. L'erreur de température n'est pas réinitialisée pas tant que la température ne tombe pas en dessous d'une température de radiateur définie.

ALARME 33, Erreur charge

Vérifier si une alimentation externe 24 V CC a été connectée.

AVERTISSEMENT/ALARME 34, Défaut communication bus

Le bus de terrain sur la carte d'option de communication ne fonctionne pas.

AVERTISSEMENT/ALARME 35, Erreur option:

Contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 38, Erreur interne

Contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 39, Capteur radiateur

Pas de retour du capteur de température du radiateur.

AVERTISSEMENT 40, Surcharge borne sortie digitale 27

Vérifier la charge connectée à la borne 27 ou supprimer le raccordement en court-circuit.

AVERTISSEMENT 41, Surcharge borne sortie digitale 29

Vérifier la charge connectée à la borne 29 ou supprimer le raccordement en court-circuit.

ALARME 46, Alim. carte puissance

Alimentation de la carte de puissance hors plage.

AVERTISSEMENT 47, Alim. 24 V bas

Contacter Danfoss ou le fournisseur.

AVERTISSEMENT 48, Alim. 1,8 V bas

Contacter Danfoss ou le fournisseur.

AVERTISSEMENT/ALARME/ARRÊT 65, Température excessive de la carte de commande

Température excessive de la carte de commande : La température de déclenchement de la carte de commande est de 80 °C.



AVERTISSEMENT 66, Température radiateur basse

Cet avertissement repose sur le capteur de température du module IGBT.

Dépannage

La température du radiateur mesurée à 0 °C pourrait indiquer que le capteur de température est défectueux et entraîner l'augmentation de la vitesse du ventilateur au maximum. Si le fil du capteur entre l'IGBT et la carte IGBT est débranché, cet avertissement s'affiche. Vérifier également le capteur thermique IGBT.

ALARME 67, La configuration du module d'options a changé

Une ou plusieurs options ont été ajoutées ou supprimées depuis la dernière mise hors tension.

ALARME 68, Safe Torque Off (STO) activé

La fonction Safe Torque Off (STO) a été activée. Pour reprendre le fonctionnement normal, appliquer 24 V CC à la borne 37, puis envoyer un signal de reset (via bus, E/S digitale ou touche [Reset]). Voir le *paramétre 5-19 Arrêt de sécurité borne 37*.

ALARME 69, Température carte de puissance

Le capteur de température de la carte de puissance est trop chaud ou trop froid.

ALARME 70, Configuration FC illégale

Association carte de commande/carte de puissance non autorisée.

ALARME 79, Configuration partie puiss. illégale

Référence incorrecte ou absence de la carte de mise à l'échelle. De même, le connecteur MK102 peut ne pas avoir été installé sur la carte de puissance.

ALARME 80, Unité initialisée à val. défaut

Les réglages des paramètres sont initialisés aux valeurs par défaut après un reset manuel.

ALARME 247, Température carte de puissance

Surtempérature de la carte de puissance. Une valeur de rapport indique la source de l'alarme (depuis la gauche) : 1-4 Onduleur.

5-8 Redresseur.

ALARME 250, Nouvelle pièce

Échange de l'alimentation ou du mode de commutation. Restaurer le code du type de filtre dans l'EEPROM. Sélectionner le code correct au *paramétre 14-23 Réglage code de type* conformément à l'étiquette de l'unité. Ne pas oublier de sélectionner *Enregistrer dans EEPROM*.

ALARME 251, Nouv. code type

Le filtre a un nouveau code de type.

ALARME 300, Déf. cont. sect.

Le retour du contacteur secteur ne correspondait pas à la val. attendue dans le délai autorisé. Contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 301, Déf.cont panne

Le retour du contacteur de faible charge ne correspondait pas à val. attendue dans le délai autorisé. Contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 302, Surcour, Surcourant

Courant excessif détecté dans les condensateurs CA. Contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 303, Déf. défaut terre

Défaut de mise à la terre détecté sur courants de cond. CA. Contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 304, Surcourant CC

Courant excessif dans la batt. condensateurs circuit CC détecté. Contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 305, Lim. fréq. sect.

La fréq. secteur est hors des limites. Vérifier que la fréq. secteur est conforme aux spécifications du produit.

ALARME 306, Limite comp.

Le courant de comp. requis dépasse capacité de l'unité. L'unité fonctionne à comp. totale.

ALARME 308, Temp. résist.

T° radiateur de la résistance excessive détectée.

ALARME 309, Déf. mise terre

Un défaut de mise à la terre a été détecté dans les courants secteur. Chercher courts-circuits et courant fuite sur secteur.

ALARME 310, Tamp RTDC sat.

Contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 311, Lim. freq. commut.

La fréq. commut. moy. de l'unité dépasse la limite. Vérifier que les *paramétre 300-10 Tens° nom. du filtre actif* et *paramétre 300-22 Tens° nom. TC* sont bien réglés. Si c'est le cas, contacter Danfoss ou le fournisseur.

ALARME 312, Plage TC

Limitat° de mesure du transfo. de courant détectée. Vérifier que les TC utilisés ont le rapport adéquat.

ALARME 314, TC auto stoppé

Détection TC auto a été interrompue.

ALARME 315, Erreur TC auto

Une erreur a été détectée pendant la détection TC auto. Contacter Danfoss ou le fournisseur.

AVERTISSEMENT 316, Erreur empl. TC

La fonction TC auto ne peut pas déterminer les emplacements corrects des TC.

AVERTISSEMENT 317, Err. polarité TC

La fonction TC auto ne peut pas déterminer la polarité correcte des TC.

AVERTISSEMENT 318, Err. rapport TC

La fonction TC auto ne peut déterminer la val. nom. primaire correcte des TC.



7.5 Dépannage

Symptôme	Cause possible	Test	Solution
	Défaut d'alimentation d'entrée	Voir le <i>Tableau 5.1</i> .	Vérifier la source de l'alimentation d'entrée.
	Fusibles manquants ou ouverts ou disjoncteur déclenché	Consulter les sections sur les fusibles ouverts et le disjoncteur déclenché dans ce tableau pour connaître les causes possibles.	Suivre les recommandations fournies.
	LCP non alimenté	Vérifier que le câble du LCP est bien raccordé et intact.	Remplacer le LCP ou le câble de connexion défectueux.
Affichage obscur/inactif	Court-circuit de la tension de commande (borne 12 ou 50) ou au niveau des bornes de commande	Vérifier l'alimentation de commande 24 V des bornes 12/13 à 20-39 et 10 V pour les bornes 50 à 55.	Câbler les bornes correctement.
J	LCP inadapté (LCP du VLT [®] 2800 ou 5000/6000/8000, du FCD ou du FCM)		Utiliser uniquement le LCP 101 (P/N 130B1124) ou le LCP 102 (P/N 130B1107).
	Mauvais réglage du contraste		Appuyer sur [Status] et sur les flèches [▲]/[▼] pour ajuster le contraste.
	L'affichage (LCP) est défectueux	Faire un test en utilisant un LCP différent.	Remplacer le LCP ou le câble de connexion défectueux.
	Panne de l'alimentation de la tension interne ou SMPS défectueuse		Contacter le fournisseur.
Affichage intermittent	Alimentation (SMPS) en surcharge en raison d'un câblage de commande incorrect ou d'une panne dans le variateur de fréquence	Pour remédier à un problème lié au câblage de commande, débrancher tous les câbles de commande en retirant les borniers.	Si l'affichage reste allumé, le problème provient du câblage de commande. Inspecter le câblage pour détecter des courts-circuits ou des branchements incorrects. Si l'affichage continue à clignoter, suivre la procédure comme si



Symptôme Cause possible Test		Test	Solution
	Interrupteur secteur ouvert ou	Vérifier si le moteur est raccordé et	Raccorder le moteur et inspecter
	raccordement du moteur	que la connexion n'est pas	l'interrupteur secteur.
	manquant	interrompue (par un interrupteur	
		de service ou autre dispositif).	
	Pas d'alimentation secteur avec la	Si l'affichage fonctionne mais sans	Appliquer une tension secteur pour
	carte d'option 24 V CC	sortie, vérifier que l'alimentation	faire fonctionner l'unité.
		secteur est bien appliquée au variateur de fréquence.	
	Arrêt LCP	Vérifier si la touche [Off] a été	Appuyer sur [Auto On] ou [Hand
	rarec zer	enfoncée.	On] (selon le mode d'exploitation)
			pour faire fonctionner le moteur.
	Signal de démarrage absent	Vérifier que le	Appliquer un signal de démarrage
	(veille)	paramétre 5-10 E.digit.born.18 est	valide pour démarrer le moteur.
Moteur ne fonctionnant pas		bien réglé pour la borne 18 (utiliser	
		le réglage par défaut).	
	Signal de roue libre du moteur	Vérifier que le	Appliquer 24 V à la borne 27 ou
	actif (roue libre)	paramétre 5-12 E.digit.born.27 est	programmer cette borne sur [0]
		bien réglé pour la borne 27 (utiliser	Inactif.
		le réglage par défaut).	
	Source du signal de référence	Vérifier le signal de référence :	Programmer les réglages corrects.
	erronée	référence locale, distante ou bus ?	Contrôler le paramétre 3-13 Type
		Référence prédéfinie active ? Connexion des bornes correcte ?	référence. Régler la référence prédéfinie active dans le groupe de
		Mise à l'échelle des bornes	paramètres 3-1* Consignes. Vérifier
		correcte ? Signal de référence	que le câblage est correct. Vérifier
		disponible ?	la mise à l'échelle des bornes.
		·	Vérifier le signal de référence.
	Limite de rotation du moteur	Vérifier que le	Programmer les réglages corrects.
		paramétre 4-10 Direction vit. moteur	
		est correctement programmé.	
Moteur tournant dans le	Signal d'inversion actif	Vérifier si un ordre d'inversion est	Désactiver le signal d'inversion.
mauvais sens		programmé pour la borne au	
		groupe de paramètres 5-1* Entrées	
	Connexion des phases moteur	digitales.	Voir le chapitre 4.6.1 Câble moteur.
	incorrecte		Voli le chapitre 4.0.1 Cable moteur.
	Limites de fréquence mal réglées	Vérifier les limites de sortie aux :	Programmer des limites correctes.
		Paramétre 4-13 Vit.mot., limite	
		supér. [tr/min].	
		Paramétre 4-14 Vitesse moteur	
		limite haute [Hz].	
Moteur n'atteignant pas la		Paramétre 4-19 Frq.sort.lim.hte.	
vitesse maximale	Signal d'entrée de référence	Vérifier la mise à l'échelle du signal	Programmer les réglages corrects.
	incorrectement mis à l'échelle	d'entrée de référence dans 6-0*	. Togrammer les regiages corrects.
		Mode E/S ana. et le groupe de	
		paramètres 3-1* Consignes. Limites	
		de référence dans le groupe de	
		paramètres 3-0* Limites de réf.	
	Réglages des paramètres éventuel-	Vérifier les réglages de tous les	Vérifier les réglages du groupe de
	lement incorrects	paramètres du moteur, y compris	paramètres 1-6-* Proc.dépend.
Vitesse du moteur instable		tous les réglages de compensation	charge. Pour le fonctionnement en
		du moteur. Pour le fonctionnement	boucle fermée, contrôler les
		en boucle fermée, contrôler les	réglages du groupe de paramètres
		réglages du PID.	20-0* Retour.

7



Symptôme	Cause possible	Test	Solution		
	Surmagnétisation possible.	Rechercher les réglages incorrects	Vérifier les réglages du moteur		
La mataur taurna da facan		du moteur dans tous les	dans les groupes de paramètres		
Le moteur tourne de façon		paramètres du moteur.	1-2* Données moteur, 1-3* Données		
irrégulière			av. moteur et 1-5* Proc.indép.		
			charge.		
	Éventuels réglages incorrects au	Vérifier les paramètres de freinage.	Vérifier les groupes de paramètres		
La manta un ma fraina man	niveau des paramètres de freinage	Vérifier les réglages du temps de	2-0* Frein-CC et 3-0* Limites de réf.		
Le moteur ne freine pas	ou temps de rampe de décélé-	rampe.			
	ration trop courts.				
	Court-circuit phase à phase.	Court-circuit entre phases du	Éliminer les courts-circuits détectés.		
		moteur ou du panneau. Rechercher			
		de possibles courts-circuits sur les			
		phases du moteur et du panneau.			
	Surcharge moteur	Le moteur est en surcharge pour	Effectuer un test de démarrage et		
		l'application.	vérifier que le courant du moteur		
Fusibles d'alimentation			figure dans les spécifications. Si le		
ouverts ou déclenchement			courant du moteur dépasse le		
			courant de pleine charge de la		
du disjoncteur			plaque signalétique, le moteur ne		
			peut fonctionner qu'avec une		
			charge réduite. Examiner les		
			spécifications pour l'application.		
	Connexions desserrées	Procéder à une vérification avant le	Serrer les connexions desserrées.		
		démarrage pour rechercher les			
		éventuelles connexions desserrées.			
	Problème lié à l'alimentation	Décaler les fils de l'alimentation	Si le déséquilibre de la colonne		
	secteur (voir Alarme 4 Perte de	d'entrée d'une position sur le	suit le fil, il s'agit d'un problème de		
	phase secteur)	variateur de fréquence : A sur B, B	puissance. Contrôler l'alimentation		
Déséquilibre du courant		sur C, C sur A.	secteur.		
secteur supérieur à 3 %	Problème lié au variateur de	Décaler les fils de l'alimentation	Si le déséquilibre de colonne reste		
	fréquence	d'entrée d'une position sur le	sur la même borne d'entrée, il		
		variateur de fréquence : A sur B, B	s'agit d'un problème dans l'unité.		
		sur C, C sur A.	Contacter le fournisseur.		
	Problème avec le moteur ou le	Décaler les fils du moteur de sortie	Si le déséquilibre de la colonne		
	câblage du moteur	d'une position : U sur V, V sur W et	suit le fil, le problème se trouve		
		W sur U.	dans le moteur ou le câblage du		
Déséquilibre du courant du			moteur. Vérifier le moteur et le		
moteur supérieur à 3 %			câblage du moteur.		
stear supericul a 5 /0	Problème lié aux variateurs de	Décaler les fils du moteur de sortie	Si le déséquilibre de la colonne		
	fréquence	d'une position : U sur V, V sur W et	reste sur la même borne de sortie,		
		W sur U.	il existe un problème dans l'unité.		
			Contacter le fournisseur.		
		Fréquences critiques de bipasse			
		lors de l'utilisation des paramètres			
		du groupe 4-6* Bipasse vit.			
Bruit acoustique ou		Désactiver la surmodulation au			
vibration (p. ex. une lame		paramétre 14-03 Surmodulation.	Vérifier si le bruit et/ou la vibration		
de ventilateur fait du bruit	Résonances, p. ex. dans le moteur/	Modifier le type de modulation et	ont été réduits à une limite		
ou transmet des vibrations	système de ventilateur	la fréquence dans le groupe de	acceptable.		
à certaines fréquences)		paramètres 14-0* Commut.			
		onduleur.			
		Augmenter l'atténuation des			
		résonances au			
		paramétre 1-64 Amort. résonance.			

Tableau 7.5 Dépannage



8 Spécifications

8.1 Spécifications selon la puissance

8.1.1 Alimentation secteur 3 x 380-480 V CA

Alimentation secteur 3 x 3	80-480 V CA						
Channe and the factor		HO N1			200	N250	
Charge normale/élevée*			NO	НО	NO	НО	NO
	Sortie d'arbre typique à 400 V [kW]	132	160	160	200	200	250
	Sortie d'arbre typique à 460 V [HP]	200	250	250	300	300	350
	Sortie d'arbre typique à 480 V [kW]	160	200	200	250	250	315
	Protection nominale IP21	D1	n	D	2n	D	2n
	Protection nominale IP54	D1	n	D	2n	D	2n
	Courant de sortie						
	Continu (à 400 V) [A]	260	315	315	395	395	480
1 8	Intermittent (surcharge 60 s) (à 400 V) [A]	390	347	473	435	593	528
	Continu (à 460/480 V) [A]	240	302	302	361	361	443
	Intermittent (surcharge 60 s) (à 460/480 V) [A]	360	332	453	397	542	487
	kVA continu (à 400 V) [kVA]	180	218	218	274	274	333
<u></u> -a	kVA continu (à 460 V) [kVA]	191	241	241	288	288	353
	kVA continu (à 480 V) [kVA]	208	262	262	313	313	384
Courant d'entrée maximal							
	Continu (à 400 V) [A]	251	304	304	381	381	463
S CONSIST	Continu (à 460/480 V) [A]	231	291	291	348	348	427
	Taille max. du câble, secteur, moteur, frein et répartition de la charge [mm² (AWG²)]	Moteur, répartition d 2 x 95 (2 Secteur : 2 x	e la charge : 2 x 3/0)	2 x 185 (2 x 350 mcm)		2 x 185 (2 x 350 mcm)	
- N	Fusibles secteur externes max. [A] ¹	40	00	550		630	
	Perte totale LHD 400 V CA [kW]	7428	8725	8048	9831	9753	11371
	Perte totale canal arrière 400 V CA [kW]	6302	7554	6877	8580	8503	10020
	Perte totale filtre 400 V CA [kW]	4505	4954	4954	5714	5714	6234
	Perte totale LHD 460 V CA [kW]	7490	8906	7875	9046	8937	10626
	Perte totale canal arrière 460 V CA [kW]	5974	7343	6274	7374	7338	8948
	Perte totale filtre 460 V CA [kW]	3604	4063	3751	4187	4146	4822
	Poids, protection nominale IP21, IP54 [kg]	352 413 413			13		
	Rendement ⁴⁾ Bruit acoustique			0,9 85 d			
	Fréquence de sortie			0-590			
	Arrêt surtempérature radiateur	105	°C		л п <u>и</u> 5 °С	10	5 °C
	Alarme T° ambiante carte de	103		85		10.	
Surchargo álovás (HO) – 1	puissance 150 % du courant pendant 60 s, si	ircharge porm	ale (NO) – 110) % du cour	ant nendant	60 s	

Tableau 8.1 Dimensionnements du châssis D



		P3	315	P3	55	P4	00	P4	50
:harge normale/élevée	*	НО	NO	НО	NO	НО	NO	НО	NO
	Sortie d'arbre typique à 400 V [kW]	250	315	315	355	355	400	400	450
	Sortie d'arbre typique à 460 V [HP]	350	450	450	500	500	600	550	600
	Sortie d'arbre typique à 480 V [kW]	315	355	355	400	400	500	500	530
	Protection nominale IP21		9	E			9	E	
	Protection nominale IP54	E	9	E	9	Е	9	E	9
	Courant de sortie Continu	480	600	600	658	658	745	695	800
	(à 400 V) [A] Intermittent (surcharge				030	030	, 13	0,5	
	60 s) (à 400 V) [A]	720	660	900	724	987	820	1043	880
	Continu (à 460/480 V) [A]	443	540	540	590	590	678	678	730
	Intermittent (surcharge 60 s) (à 460/480 V) [A]	665	594	810	649	885	746	1017	803
	kVA continu (à 400 V) [kVA]	333	416	416	456	456	516	482	554
	kVA continu (à 460 V) [kVA]	353	430	430	470	470	540	540	582
	kVA continu (à 480 V) [kVA]	384	468	468	511	511	587	587	632
ourant d'entrée maxim									
	Continu (à 400 V) [A]	472	590	590	647	647	733	684	787
\$1.50 m	Continu (à 460/480 V) [A]	436	531	531	580	580	667	667	718
Too	Taille max. du câble, secteur, moteur et répartition de la charge [mm² (AWG²))]		240 0 mcm)	4 x (4 x 500			240 0 mcm)	4 x (4 x 50)	
	Taille max. du câble, frein	2 x	185	2 x	185	2 x	185	2 x	185
-	[mm ² (AWG ²))	(2 x 35	0 mcm)	(2 x 350) mcm)	(2 x 35	0 mcm)	(2 x 35	0 mcm)
	Fusibles secteur externes max. [A] ¹⁾	7	00	90	00	90	00	90	00
	Perte totale LHD 400 V CA [kW]	11587	14051	14140	15320	15286	17180	16036	1844
	Perte totale canal arrière 400 V CA [kW]	9011	11301	10563	11648	11650	13396	12348	1457
	Perte totale filtre 400 V CA [kW]	6528	7346	7346	7788	7788	8503	8060	8974
	Perte totale LHD 460 V CA [kW]	10962	12936	13124	14083	13998	15852	15847	1696
	Perte totale canal arrière 460 V CA [kW]	8432	10277	9636	10522	10466	12184	12186	1321
	Perte totale filtre 460 V CA [kW]	6316	7066	7006	7359	7326	8033	8033	8435
	Poids, protection nominale IP21, IP54 [kg]	5	96	62	23	64	46	64	16
	Rendement ⁴⁾	0,96							
	Bruit acoustique	72 dBA							
	Fréquence de sortie	0-600 Hz							
	Arrêt surtempérature radiateur				105 °				
	Alarme T° ambiante carte	te 85 °C							

Tableau 8.2 Dimensionnements du châssis E



Danfoss

Alimentation secteur		luc.	No.	110	NO		NO.	110	NO
Charge normale/élevé	2 e*	HO	NO 500	HO P5	NO 60	HO	NO 30	HO	NO 710
	Sortie d'arbre typique à 400 V [kW]	450	500	500	560	560	630	630	710
	Sortie d'arbre typique à 460 V [HP]	600	650	650	750	750	900	900	1000
	Sortie d'arbre typique à 480 V [kW]	530	560	560	630	630	710	710	800
	Protection nominale IP21, 54		18	F1			18		18
	Courant de sortie	· ·	Ī		Ĭ	·	Ī	<u> </u>	Ī
	Continu								
	(à 400 V) [A]	800	880	880	990	990	1120	1120	1260
	Intermittent (surcharge 60 s)	1000	242	4000	4000	4 40 =	4000	4400	4004
	(à 400 V) [A]	1200	968	1320	1089	1485	1232	1680	1386
	Continu	720	700	700	000	000	1050	1050	1160
	(à 460/480 V) [A]	730	780	780	890	890	1050	1050	1160
	Intermittent (surcharge 60 s)	1095	858	1170	979	1335	1155	1575	1276
	(à 460/480 V) [A]	1000	030	1170	3/3	1333	1133	13/3	1270
	kVA continu	554	610	610	686	686	776	776	873
	(à 400 V) [kVA]								
	kVA continu	582	621	621	709	709	837	837	924
	(à 460 V) [kVA] kVA continu								
	(à 480 V) [kVA]	632	675	675	771	771	909	909	1005
Courant d'entrée max		<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>
i i i i i i i i i i i i i i i i i i i	Continu	1						T	
	(à 400 V) [A]	779	857	857	964	964	1090	1090	1227
	Continu (à 460/480 V) [A]	711	759	759	867	867	1022	1022	1129
1000 1000 1000	Taille max. du câble, moteur [mm²				8 x 1				l
	(AWG ²⁾)]				(8 x 300				
	(/,				•				
→ /	Taille max. du câble, secteur F1/F2	8 x 240							
	[mm² (AWG²)]				(8 x 500				
	-								
	Taille max. du câble, secteur F3/F4				8 x 4	56			
	[mm ² (AWG ²⁾)]				(8 x 900	mcm)			
	Taille max. du câble, répartition de				4 x 1	20			
	la charge [mm² (AWG²)]				(4 x 250	mcm)			
	Taille max. du câble, frein [mm²				4 x 1	85			
	(AWG ²))				(4 x 350	mcm)			
	Fusibles secteur externes max. [A] ¹⁾		16	000			20	00	
	Perte totale LHD	20077	21909	21851	24592	23320	26640	26559	30519
	400 V CA [kW]	20077	21909	21001	24392	23320	20040	20339	30319
	Perte totale canal arrière	16242	17767	17714	19984	18965	21728	21654	24936
	400 V CA [kW]	10242	1//0/	1//14	1 2 2 0 4	10903	41/20	21034	24930
	Perte totale filtre	11047	11747	11705	12771	12670	14128	14068	15845
	400 V CA [kW]	1.1047	, , ,	1.7,05	, , ,	.20,0	20	1.1000	.5545
	Perte totale LHD	18855	19896	19842	22353	21260	25030	25015	27989
	460 V CA [kW]								<u> </u>
	Perte totale canal arrière 460 V CA [kW]	15260	16131	16083	18175	17286	20428	20417	22897
	Perte totale filtre	-			-				-
	460 V CA [kW]	10643	11020	10983	11929	11846	13435	13434	14776
	Pertes max. des options de	<u> </u>		<u> </u>			l	<u> </u>	L
	panneau				400)			
	Poids,				200	0			
	protection nominale IP21, IP54 [kg]	L			200	9			
	Poids, section variateur de	1004							
	fréquence [kg]	1004							
	Poids, section filtre [kg]	1005							
	Rendement ⁴⁾	0,96							
	Bruit acoustique				69 dl				
	Fréquence de sortie				0-600				
	Arrêt surtempérature radiateur				105	°C			
	Alarme T° ambiante carte de				85 °				
	puissance	<u> </u>							
 Surcharge élevée (H) 	O) = 160 % du courant pendant 60 s, su	ırcharge n	ormale (NO	(0) = 110 %	du coura	int penda	nt 60 s		

Tableau 8.3 Dimensionnements du châssis F

Q



- 1) Pour le type de fusible, voir le chapitre 8.4.1 Fusibles.
- 2) American Wire Gauge calibre américain des fils.
- 3) Mesuré avec des câbles moteur blindés de 5 m à la charge et à la fréquence nominales.
- 4) La perte de puissance typique, mesurée dans des conditions de charge nominales, est de +/-15 % (la tolérance est liée à la variété des conditions de tension et de câblage). Les valeurs s'appuient sur le rendement typique d'un moteur (limite eff2/eff3). Les moteurs de moindre rendement renforcent également la perte de puissance du variateur de fréquence et vice versa. Si la fréquence de commutation est supérieure au réglage par défaut, les pertes de puissance peuvent augmenter considérablement. Les puissances consommées par le LCP et la carte de commande sont incluses. D'autres options et la charge client peuvent accroître les pertes de 30 W max. (bien que généralement on compte seulement 4 W supplémentaires pour une carte de commande à pleine charge ou des options pour l'emplacement A ou B).

Même si les mesures sont effectuées avec du matériel de pointe, une imprécision de ± 5 % dans les mesures doit être permise.

8.1.2 Déclassement pour température

Le variateur de fréquence déclasse automatiquement la fréquence de commutation, le type de commutation ou le courant de sortie dans certains conditions ambiantes ou de charge, tel que décrit ci-dessous. L'Illustration 8.1, l'Illustration 8.2, l'Illustration 8.3 et l'Illustration 8.4 représentent la courbe de déclassement des modes de commutation SFAVM et 60 AVM.

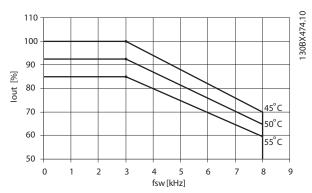


Illustration 8.1 Déclassement, taille de protection D, N160 à N250, 380-480 V (T5), surcharge normale 110 %, 60 AVM

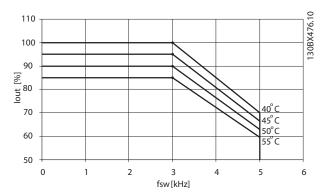


Illustration 8.2 Déclassement, taille de protection D, N160 à N250, 380-480 V (T5), surcharge normale 110 %, SFAVM

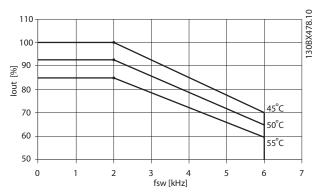


Illustration 8.3 Déclassement, tailles de protection E et F, P315 à P710, 380-480 V (T5), surcharge normale 110 %, 60 AVM

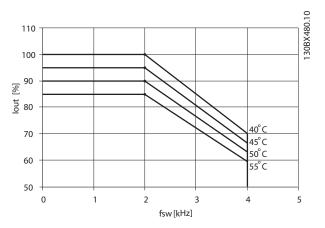


Illustration 8.4 Déclassement, tailles de protection E et F, P315 à P710, 380-480 V (T5), surcharge normale 110 %, SFAVM



8.2 Encombrement

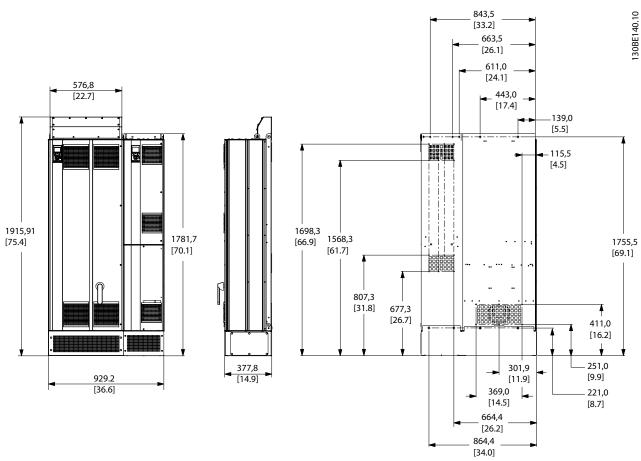


Illustration 8.5 Protection de taille D1n



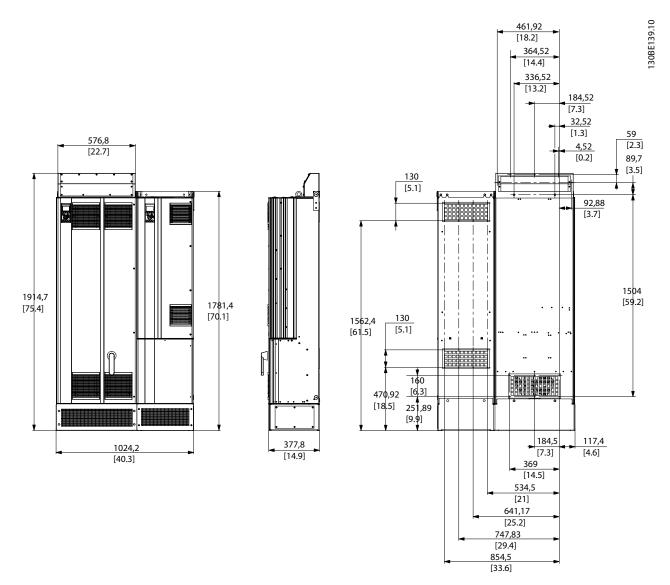


Illustration 8.6 Protection de taille D2n



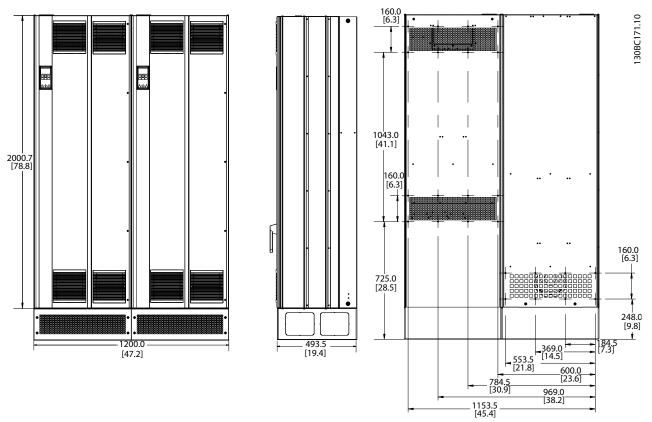


Illustration 8.7 Protection de taille E9

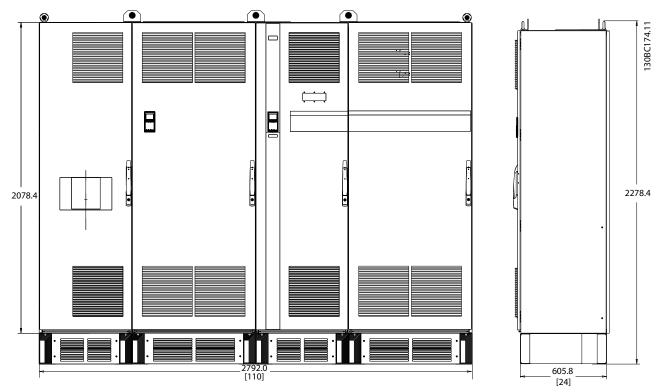


Illustration 8.8 Protection de taille F18, vue avant et latérale



8.3 Caractéristiques techniques générales

Alimentation secteur (L1, L2, L3)

Tension d'alimentation 380–480 V +5 %

Tension secteur faible/chute de tension secteur :

En cas de tension secteur basse ou de chute de la tension secteur, le variateur de fréquence continue de fonctionner jusqu'à ce que la tension présente sur le circuit intermédiaire descende sous le seuil d'arrêt minimum, qui correspond généralement à 15 % en dessous de la tension nominale d'alimentation la plus faible. Mise sous tension et couple complet ne sont pas envisageables à une tension secteur inférieure à 10 % en dessous de la tension nominale d'alimentation la plus faible.

Fréquence d'alimentation	50/60 Hz ±5 %
Écart temporaire maximum entre phases secteur	3,0 % de la tension nominale d'alimentation
Facteur de puissance réelle (λ)	> 0,98 à charge nominale
Facteur de puissance de déphasage (cos φ) à proximité de l'unité	(> 0,98)
THDi	<5%
Commutation sur l'entrée d'alimentation L1, L2, L3 (hausses de puissance)	maximum 1 fois/2 minutes
Environnement conforme à la norme EN 60664-1	catégorie de surtension III/degré de pollution 2

L'utilisation de l'unité convient sur un circuit limité à 100000 ampères symétriques (rms), 480/690 V maximum.

Puissance du moteur (U, V, W)

Tension de sortie	0-100 % de la tension d'alimentation
Fréquence de sortie	0-590 Hz ¹⁾
Commutation sur la sortie	Illimitée
Temps de rampe	0,01–3600 s

1) Dépend de la tension et de la puissance

Caractéristique de couple

Couple de démarrage (couple constant)	maximum 150 % pendant 60 s ¹⁾
Couple de démarrage	maximum 180 % pendant 0,5 s maximum ¹⁾
Surcouple (couple constant)	maximum 150 % pendant 60 s ¹⁾

1) Le pourcentage se réfère au couple nominal de l'unité.

Longueurs et sections de câble

Longueur max. du câble moteur, blindé/armé	150 m
Longueur max. du câble du moteur, non blindé/non armé	300 m
Section maximum pour moteur, secteur, répartition de la charge et frein ¹⁾	
Section max. des bornes de commande, fil rigide	1,5 mm²/16 AWG (2 x 0,75 mm²)
Section max. des bornes de commande, fil souple	1 mm ² /18 AWG
Section max. des bornes de commande, fil avec noyau blindé	0,5 mm ² /20 AWG
Section minimale des bornes de commande	0,25 mm ²

¹⁾ Voir le chapitre 8.1.1 Alimentation secteur 3 x 380-480 V CA pour plus d'informations

Entrées digitales

Entrées digitales programmables	4 (6) sur le variateur de fréquence et 2 (4) sur le filtre actif
N° de borne	18, 19, 27 ¹⁾ , 29 ¹⁾ , 32 et 33
Logique	PNP ou NPN
Niveau de tension	0-24 V CC
Niveau de tension, "0" logique PNP	< 5 V CC
Niveau de tension, "1" logique PNP	> 10 V CC
Niveau de tension, "0" logique NPN	> 19 V CC
Niveau de tension, "1" logique NPN	< 14 V CC
Tension maximale sur l'entrée	28 V DC
Résistance d'entrée, R _i	environ 4 kΩ

Toutes les entrées digitales sont isolées galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

1) Les bornes 27 et 29 peuvent aussi être programmées comme sorties.



Spécifications Manuel d'utilisation

Entrées analogiques

Nombre d'entrées analogiques	2 sur le variateur de fréquence
N° de borne	53 et 54
Modes	Tension ou courant
Sélection du mode	Commutateurs S201 et S202, commutateurs A53 et A54
Mode tension	Commutateur S201/commutateur S202 = OFF (U), commutateurs A53 et A54
Niveau de tension	0–10 V (échelonnable)
Résistance d'entrée, R _i	Environ 10 kΩ
Tension maximale	±20 V
Mode courant	Commutateur S201/commutateur S202 = ON (I), commutateurs A53 et A54
Niveau de courant	0/4-20 mA (extensible)
Résistance d'entrée, R _i	environ 200 Ω
Courant maximal	30 mA
Résolution des entrées analogiques	10 bits (signe +)
Précision des entrées analogiques	Erreur max. 0,5 % de l'échelle totale
Largeur de bande	100 Hz (châssis D), 200 Hz

Les entrées analogiques sont isolées galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

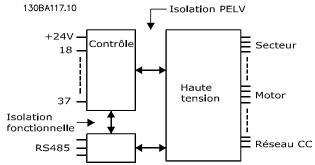


Illustration 8.9 Isolation PELV des entrées analogiques

Entrées	

Entrées impulsions programmables	2 sur le variateur de fréquence
Nombre de bornes impulsion	29 et 33
Fréquence maximale aux bornes 29 et 33	110 kHz (activation push-pull)
Fréquence maximale aux bornes 29 et 33	5 kHz (collecteur ouvert)
Fréquence minimale aux bornes 29 et 33	4 Hz
Niveau de tension	Voir le chapitre 8.3.1 Entrées digitales
Tension maximale sur l'entrée	28 V DC
Résistance d'entrée, R _i	environ 4 kΩ
Précision d'entrée d'impulsion (0,1-1 kHz)	Erreur maximale : 0,1 % de l'échelle totale

Sortie analogique

Nombre de sorties analogiques programmables	1 sur le variateur de fréquence et sur le filtre actif
N° de borne	42
Plage de courant de la sortie analogique	0/4–20 mA
Résistance max. à la masse de la sortie analogique	500 Ω
Précision de la sortie analogique	Erreur maximale : 0,8 % de l'échelle totale
Résolution de la sortie analogique	8 bits

La sortie analogique est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

Carte de commande, communication série RS485

,	
N° de borne	68 (P,TX+, RX+) et 69 (N,TX-, RX-)
Borne n° 61	Commun des bornes 68 et 69

Le circuit de communication série RS485 est séparé fonctionnellement des autres circuits centraux et isolé galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV).



Sortie digitale

Sorties digitales/impulsions programmables	2 sur le variateur de fréquence et sur le filtre actif	
N° de borne	27 et 29 ¹⁾	
Niveau de tension à la sortie digitale/en fréquence	0-24 V	
Courant de sortie max. (récepteur ou source)	40 mA	
Charge max. à la sortie en fréquence	1 kΩ	
Charge capacitive max. à la sortie en fréquence	10 nF	
Fréquence de sortie min. à la sortie en fréquence	0 Hz	
Fréquence de sortie max. à la sortie en fréquence	32 kHz	
Précision de la sortie en fréquence	Erreur maximale : 0,1 % de l'échelle totale	
Résolution des sorties en fréquence	12 bits	

¹⁾ Les bornes 27 et 29 peuvent être programmées comme des entrées.

La sortie digitale est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension.

Carte de commande, sortie 24 V CC

N° de borne	13
Tension de sortie	24 V (+1, -3 v)
Charge maximale	200 mA

L'alimentation 24 V CC est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) tout en ayant le même potentiel que les entrées et sorties analogiques et digitales.

Sorties relais

Sorties relais programmables	2 sur le variateur de fréquence uniquement
N° de borne relais 01 (châssis D)	1-3 (interruption), 1-2 (établissement)
Charge maximale sur les bornes (CA-1) ¹⁾ sur 1-2 (NO) (charge résistive) ²⁾³⁾	400 V CA, 2 A
Charge maximale sur les bornes (CA-15) ¹⁾ sur 1-2 (NO) (charge inductive à cosq	p 0,4) 240 V CA, 0,2 A
Charge maximale sur les bornes (CC-1) ¹⁾ sur 1-2 (NO) (charge résistive)	80 V CC, 2 A
Charge maximale sur les bornes (CC-13) ¹⁾ sur 1-2 (NO) (charge inductive)	24 V CC, 0,1 A
Charge maximale sur les bornes (CA-1) ¹⁾ sur 1-3 (NF) (charge résistive)	240 V CA, 2 A
Charge maximale sur les bornes (CA-15) ¹⁾ sur 1-3 (NF) (charge inductive à cosφ	0 0,4) 240 V CA, 0,2 A
Charge maximale sur les bornes (CC-1) ¹⁾ sur 1-3 (NF) (charge résistive)	50 V CC, 2 A
Charge maximale sur les bornes (CC-13) ¹⁾ sur 1-3 (NF) (charge résistive)	24 V CC, 0,1 A
Charge minimale sur les bornes sur 1-3 (NF), 1-2 (NO)	24 V CC 10 mA, 24 V CA 2 mA
Environnement conforme à la norme EN 60664-1 c	catégorie de surtension III/degré de pollution 2
N° de borne relais 01 (châssis E et F)	1-3 (interruption), 1-2 (établissement)
Charge maximale sur les bornes (CA-1) ¹⁾ sur 1-3 (NF), 1-2 (NO) (charge résistive	e) 240 V CA, 2 A
Charge max. sur les bornes (CA-15) ¹⁾ (charge inductive à cosφ 0,4)	240 V CA, 0,2 A
Charge maximale sur les bornes (CC-1) ¹⁾ sur 1-2 (NO), 1-3 (NF) (charge résistive)	60 V CC, 1 A
Charge max. sur les bornes (CC-13) ¹⁾ (charge inductive)	24 V CC, 0,1 A
N° de borne relais 02	4-6 (interruption), 4-5 (établissement)
Charge maximale sur les bornes (CA-1) ¹⁾ sur 4-5 (NO) (charge résistive) ^{2) 3)}	400 V CA, 2 A
Charge maximale sur les bornes (CA-15) ¹⁾ sur 4-5 (NO) (charge inductive à cosq	p 0,4) 240 V CA, 0,2 A
Charge maximale sur les bornes (CC-1) ¹⁾ sur 4-5 (NO) (charge résistive)	80 V CC, 2 A
Charge maximale sur les bornes (CC-13) ¹⁾ sur 4-5 (NO) (charge inductive)	24 V CC, 0,1 A
Charge maximale sur les bornes (CA-1) ¹⁾ sur 4-6 (NF) (charge résistive)	240 V CA, 2 A
Charge maximale sur les bornes (CA-15) 11 sur 4-6 (NF) (charge inductive à $\cos\phi$	0 0,4) 240 V CA, 0,2 A
Charge maximale sur les bornes (CC-1) ¹⁾ sur 4-6 (NF) (charge résistive)	50 V CC, 2 A
Charge max. sur les bornes (CC-13) ¹⁾ sur 4-6 (NF) (charge inductive)	24 V CC, 0,1 A
Charge minimale sur les bornes sur 1-3 (NF), 1-2 (NO), 4-6 (NF), 4-5 (NO)	24 V CC 10 mA, 24 V CA 20 mA
Environnement conforme à la norme EN 60664-1	catégorie de surtension III/degré de pollution 2

¹⁾ CEI 60947 parties 4 et 5.

Les contacts de relais sont isolés galvaniquement du reste du circuit par une isolation renforcée (PELV).

- 2) Catégorie de surtension II.
- 3) Applications UL 300 V CA 2 A.

1 ms

1.1 (Pleine vitesse)

Fiche dispositif USB de type B



Spécifications	Manuel d'utilisation	
Caractéristiques de contrôle		
Résolution de fréquence de	sortie à 0-1000 Hz	±0,003 Hz
	(hornor 10, 10, 27, 20, 22 ot 22)	< ? me
Plage de commande de vite	sse (boucle ouverte)	1:100 de la vitesse synchrone
Précision de vitesse (boucle	ouverte)	30-4000 tr/min : Erreur maximum de ±8 tr/min
Toutes les caractéristiques de	contrôle sont basées sur un moteur asynchrone 4 p	
Environnement		
Protection nominale, tailles	de protection D et E	IP21, IP54
Protection nominale, taille d	e protection F	IP21, IP54
Essai de vibration		0,7 g
Humidité relative	5-95 % (CEI 721-3-3 ; classe 3K3	(non condensante) pendant le fonctionnement)
Environnement agressif (CEI	60068-2-43) test H ₂ S	Classe Ko
Méthode d'essai conforme à	la norme CEI 60068-2-43 H ₂ S (10 jours)	
Température ambiante (en r	node de commutation 60 AVM)	
- avec déclassement		maximum 55 °C
- avec puissance de sortie to	otale, moteurs IE2 typiques (voir le <i>chapitre 8.1.2 D</i>	Péclassement pour
température		maximum 50 °C
- avec courant de sortie FC	continu max.	maximum 45 °C
Température ambiante min.	en pleine exploitation	0 °C
Température ambiante min.	en exploitation réduite	-10 °C
Température durant le stock	age/transport	-25 à +65/70 ℃
Altitude max. au-dessus du	niveau de la mer sans déclassement	1000 m
Altitude max. au-dessus du	niveau de la mer avec déclassement	3000 m
Pour plus d'information sur l	e déclassement, voir le Manuel de configuration.	
Normes CEM, Émission	EN 6	61800-3, EN 61000-6-3/4, EN 55011, CEI 61800-3
		EN 61800-3, EN 61000-6-1/2
Normes CEM, Immunité	EN 61000-4-2, EN 61000)-4-3, EN 61000-4-4, EN 61000-4-5, EN 61000-4-6

AVIS!

Norme USB

Fiche USB

La connexion au PC est réalisée via un câble USB standard hôte/dispositif.

La connexion USB est isolée galvaniquement de la tension d'alimentation (PELV) et d'autres bornes haute tension. La connexion USB n'est pas isolée galvaniquement de la terre de protection. Utiliser uniquement un ordinateur portable ou de bureau isolé en tant que connexion au connecteur USB sur le variateur de fréquence ou un câble/convertisseur USB isolé.

Protection et caractéristiques :

Performance de la carte de commande

Carte de commande, communication série USB

Intervalle de balayage

- Protection du moteur thermique électronique contre les surcharges
- La surveillance de la température du radiateur assure l'arrêt du variateur de fréquence lorsque la température atteint un niveau prédéfini. Le reset d'une surtempérature n'est possible que lorsque la température du radiateur est inférieure aux valeurs ci-après.
- Le variateur de fréquence est protégé contre les courts-circuits sur les bornes U, V, W du moteur.
- En cas d'absence de l'une des phases secteur, le variateur de fréquence s'arrête ou émet un avertissement (en fonction de la charge).
- La surveillance de la tension du circuit intermédiaire assure l'arrêt du variateur de fréquence en cas de tension trop faible ou trop élevée.
- Le variateur de fréquence est protégé contre les défauts de mise à la terre sur les bornes U, V, W du moteur.



VLT® AQUA Drive FC 202 Low Harmonic Drive

Gammes de puissance (LHD avec AF)

Temps de réponse	< 0,5 ms
Temps de stabilisation - contrôle du courant réactif	< 40 ms
Temps de stabilisation - contrôle des harmoniques de courant (filtrage)	< 20 ms
Dépassement - contrôle du courant réactif	<20%
Dépassement - contrôle des harmoniques de courant	<10%

Conditions du réseau

Spécifications

Tension d'alimentation 380–480 V, +5 %/-10 %

Tension secteur faible/chute de tension secteur :

En cas de tension secteur basse ou de chute de tension secteur, le filtre continue de fonctionner jusqu'à ce que la tension du circuit intermédiaire descende sous le seuil d'arrêt minimum, qui correspond à 15 % de moins que la tension nominale d'alimentation secteur du filtre. La compensation complète n'est pas envisageable à une tension secteur inférieure à 10 % en dessous de la tension nominale d'alimentation la plus faible du filtre. Si la tension secteur dépasse la tension nominale maximale, le filtre continue à fonctionner, mais la performance d'atténuation des harmoniques s'en trouve réduite. Le filtre n'effectue pas de coupure avant que la tension secteur ne dépasse 580 V.

Fréquence d'alimentation

50/60 Hz ±5 %

Écart temporaire max. entre phases secteur. La performance d'atténuation est maintenue élevée.

3,0 % de la tension nominale d'alimentation

L'atténuation par le filtre intervient en cas de déséquilibre du secteur plus élevé, la performance d'atténuation des harmoniques s'en trouvant toutefois réduite.

10 % avec maintien de la performance d'atténuation

Prédistorsion THDv max.

Performance réduite pour des niveaux de prédistorsion supérieurs

Performance d'atténuation des harmoniques

	Meilleure performance < 4 %
THDi	Dépend du rapport filtre/distorsion.
Capacité individuelle d'atténuation des harmoniques :	Courant RMS maximum [% du courant RMS nominal]
2 ^e	10%
4 ^e	10%
5 ^e	70%
7 ^e	50%
8 ^e	10%
10 ^e	5%
11 ^e	32%
13 ^e	28%
14 ^e	4%
16 ^e	4%
17 ^e	20%
19 ^e	18%
20 ^e	3%
22 ^e	3%
23 ^e	16%
25 ^e	14%
Courant harmonique total	90%

La performance du filtre est testée jusqu'au 40e ordre

Compensation du courant réactif

Cos phi	En retard et en avance, dépend des réglages des paramètres
Cos phi	Retard de 1,0 à 0,5 contrôlable
Courant réactif, % de courant nominal du filtre	100%



c / .c	/ / 1
Spécifications	generales
Specifications	generales

Efficacité du filtre	97%
Fréquence de commutation moyenne typique	3,0-4,5 kHz
Temps de réponse (réactif et harmoniques)	< 0,5 ms
Temps de stabilisation - contrôle du courant réactif	< 20 ms
Temps de stabilisation - contrôle des harmoniques de courant	< 20 ms
Dépassement - contrôle du courant réactif	<10%
Dépassement - contrôle des harmoniques de courant	<10%

8.3.1 Déclassement à haute altitude

La capacité de refroidissement de l'air est amoindrie en cas de faible pression atmosphérique.

Au-dessous de 1000 m d'altitude, aucun déclassement n'est nécessaire, mais au-dessus de 1000 m, la température ambiante (T_{AMB}) ou le courant de sortie maximal (I_{sortie}) est déclassé en conformité avec Illustration 8.10.

Une autre solution consiste à diminuer la température ambiante à haute altitude et donc à garantir un courant de sortie de 100 %. Voici un exemple de lecture du graphique : la situation à 2000 m est élaborée. À une température de 45 °C (T_{AMB. MAX} - 3,3 K), 91 % du courant de sortie nominal est disponible. À une température de 41,7 °C, 100 % du courant de sortie nominal est disponible.

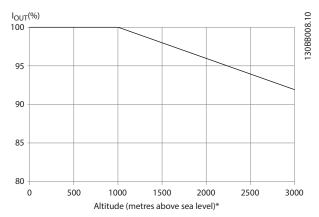


Illustration 8.10 Déclassement en fonction de l'altitude

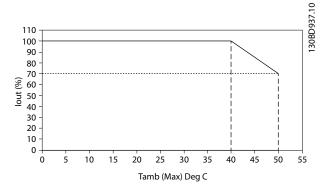


Illustration 8.11 Entrées et sorties en fonction de la température ambiante maximale

8.4 Fusibles

Danfoss recommande d'utiliser des fusibles et/ou des disjoncteurs du côté de l'alimentation comme protection en cas de panne d'un composant interne au variateur de fréquence (première panne).

AVIS!

L'utilisation de fusibles et/ou de disjoncteurs est obligatoire afin d'assurer la conformité les normes CEI 60364 pour CE et NEC 2009 pour UL.

Protection du circuit de dérivation

Afin de protéger l'installation contre les risques électriques et d'incendie, tous les circuits de dérivation d'une installation, d'un appareillage de connexion, de machines, etc. doivent être protégés contre les courts-circuits et les surcourants, conformément aux règlements nationaux et internationaux.

AVIS!

Pour UL, ces recommandations ne traitent pas la protection du circuit de dérivation.



Protection contre les courts-circuits

Danfoss recommande d'utiliser les fusibles/disjoncteurs mentionnés dans le *chapitre 8.4.2 Tableaux de fusibles* afin de protéger le personnel d'entretien et l'équipement en cas de panne d'un composant interne au variateur de fréquence.

8.4.1 Pas de conformité UL

Pas de conformité UL

Si la conformité à UL/cUL n'est pas nécessaire, Danfoss recommande d'utiliser les fusibles mentionnés dans le *Tableau 8.4* pour garantir la conformité à la norme EN 50178 :

N160-N250	380-500 V	type gG
P315-P450	380–500 V	type gR

Tableau 8.4 Fusibles pour les applications non conformes à UL

8.4.2 Tableaux de fusibles

Conformité UL

380-480 V, tailles de protection D, E, et F

L'utilisation des fusibles ci-dessous convient sur un circuit capable de délivrer 100 000 Arms (symétriques). Avec des fusibles adaptés, le courant nominal de court-circuit du variateur de fréquence (SCCR) s'élève à 100 000 Arms.

Taille/type	Bussmann	LittelFuse	Littelfuse	Bussmann	Siba PN	Ferraz/Shawmut	Ferraz-Shawmut	Ferraz-
			PN	PN		Europ	NA	Shawmut PN
160 kW	170M4012	LA50QS400-4	L50S-400	FWH-400A	20 610 31.400	6,9URD31D08A0400	A070URD31Kl0400	A50QS400-4
200 kW	170M4015	LA50QS500-4	L50S-500	FWH-500A	20 610 31.550	6,9URD31D08A0550	A070URD31Kl0550	A50QS500-4
250 kW	170M5012	LA50QS600-4	L50S-600	FWH-600A	20 610 31.630	6,9URD31D08A0630	A070URD31Kl0630	A50QS600-4

Tableau 8.5 Taille de protection D, fusibles secteur, 380-480 V

Taille/type	Bussmann PN ¹⁾	Caractéristiques nominales	Ferraz	Siba
315 kW	170M4017	700 A, 700 V	6.9URD33D08A0700	20 630 32.700
355 kW	170M6013	900 A, 700 V	6.9URD33D08A0900	20 630 32.900
400 kW	170M6013	900 A, 700 V	6.9URD33D08A0900	20 630 32.900
450 kW	170M6013	900 A, 700 V	6.9URD33D08A0900	20 630 32.900

Tableau 8.6 Taille de protection E, fusibles secteur, 380-480 V

Taille/type	Bussmann PN ¹⁾	Caractéristiques nominales	Siba	Option interne Bussmann
500 kW	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
560 kW	170M7081	1600 A, 700 V	20 695 32.1600	170M7082
630 kW	170M7082	2000 A, 700 V	20 695 32.2000	170M7082
710 kW	170M7082	2000 A, 700 V	20 695 32.2000	170M7082

Tableau 8.7 Taille de protection F, fusibles secteur, 380-480 V

Taille/type	Bussmann PN ¹⁾	Caractéristiques nominales	Siba
500 kW	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32.1000
560 kW	170M8611	1100 A, 1000 V	20 781 32.1000
630 kW	170M6467	1400 A, 700 V	20 681 32.1400
710 kW	170M6467	1400 A, 700 V	20 681 32.1400

Tableau 8.8 Taille de protection F, fusibles du circuit intermédiaire du module d'onduleur, 380-480 V

1) Les fusibles 170M de Bussmann présentés utilisent l'indicateur visuel -/80, les fusibles avec indicateur -TN/80 Type T, -/110 ou TN/110 Type T de même taille et même intensité peuvent être remplacés pour un usage externe.



8.4.3 Fusibles supplémentaires

Fusibles supplémentaires

Taille de protection	Bussmann PN	Caractéristiques nominales
D, E et F	KTK-4	4 A, 600 V

Tableau 8.9 Fusible SMPS

Taille/type	Bussmann PN	LittelFuse	Caractéristiques nominales
355-710 kW, 380-480 V,		KLK-15	15 A, 600 V
380-500 V			

Tableau 8.10 Fusibles de ventilateur

Taille/type		Bussmann PN	Caractéristiques nominales	Fusibles de remplacement
500–710 kW, 380–480 V	2,5-4,0 A	LPJ-6 SP ou SPI	6 A, 600 V	Tout élément double classe
				J répertorié, retard, 6 A
500-710 kW, 380-480 V	4,0-6,3 A	LPJ-10 SP ou SPI	10 A, 600 V	Tout élément double classe
				J répertorié, retard, 10 A
500-710 kW, 380-480 V	6,3-10 A	LPJ-15 SP ou SPI	15 A, 600 V	Tout élément double classe
				J répertorié, retard, 15 A
500-710 kW, 380-480 V	10-16 A	LPJ-25 SP ou SPI	25 A, 600 V	Tout élément double classe
				J répertorié, retard, 25 A

Tableau 8.11 Fusibles de contrôleurs de moteur manuels

Taille de protection	Bussmann PN ¹⁾	Caractéristiques nominales	Fusibles de remplacement
F	LPJ-30 SP ou SPI	30 A, 600 V	Tout élément double classe J répertorié, retard, 30 A

Tableau 8.12 Borne de fusible protégée par fusible 30 A

Taille de protection	Bussmann PN ¹⁾	Caractéristiques nominales	Fusibles de remplacement
F	LPJ-6 SP ou SPI	6 A, 600 V	Tout élément double classe J répertorié, retard,
			6 A

Tableau 8.13 Fusible du transformateur de contrôle

Taille du châssis	Bussmann PN ¹⁾	Caractéristiques nominales
F	GMC-800MA	800 mA, 250 V

Tableau 8.14 Fusible NAMUR

Taille de protection	Bussmann PN ¹⁾	Caractéristiques nominales	Fusibles de remplacement
F	LP-CC-6	6 A, 600 V	Tout élément répertorié classe CC,
			6 A

Tableau 8.15 Fusible de bobine de relais de sécurité avec relais PILS

Taille de protection	Littelfuse PN	Caractéristiques nominales
D, E, F	KLK-15	15 A, 600 V

Tableau 8.16 Fusibles secteur (carte de puissance)

Taille de protection	Bussmann PN	Caractéristiques nominales
D, E, F	FNQ-R-3	3 A, 600 V

Tableau 8.17 Fusible transformateur (contacteur secteur)



Taille de protection	Bussmann PN	Caractéristiques nominales
D, E, F	FNQ-R-1	1 A, 600 V

Tableau 8.18 Fusibles de faible charge

1) Les fusibles 170M de Bussmann présentés utilisent l'indicateur visuel -/80, les fusibles avec indicateur -TN/80 Type T, -/110 ou TN/110 Type T de même taille et même intensité peuvent être remplacés pour un usage externe.

8.5 Valeurs de serrage de couple générales

Pour le serrage des pièces décrites dans ce manuel, utiliser les valeurs de couple du *Tableau 8.19*. Ces valeurs ne concernent pas les fixations des IGBT. Voir les instructions incluses avec les pièces de rechange pour avoir les valeurs correctes.

Taille de l'arbre	Taille du tournevis Torx/Hex [mm]	Couple [Nm]	Couple [in-lbs]
M4	T-20/7	1,0	10
M5	T-25/8	2,3	20
M6	T-30/10	4,0	35
M8	T-40/13	9,6	85
M10	T-50/17	19,2	170
M12	18/19	19	170

Tableau 8.19 Valeurs de couple



9 Annexe A - Paramètres

9.1 Description des paramètres

9.1.1 Main Menu

Le menu principal inclut tous les paramètres disponibles du variateur de fréquence. Tous les paramètres sont regroupés avec un nom indiquant la fonction du groupe de paramètres. Tous les paramètres sont répertoriés par nom et numéro dans ce manuel.

9.2 Listes des paramètres du variateur de fréquence



Province of the property Province of the p	Annexe A - Paramétres	VLT® AQUA Drive FC 202 Low Harmonic Drive
19 March Charles 19 Good de sanction 19 Annet vis bose Hand 19 Annet visit bose Hand	Fbas born.29 Fhaute born.29 Val.ret.Refbas.born. 29 Val.ret.Refshas.born. 29 Val.ret.Refshat.born. 29 Fbas born.33 Fhaute born.33 Fhaute born.33 Fhaute born.33 Val.ret.Refshas.born. 33 Val.ret.Refshat.born. 33 Fréq.puls.S.born.27 Fréq.max. sortie impulsions 27 Fréq.puls.S.born.27 Fréq.max. sortie impulsions 29 Fréq.max. sortie impulsions 29 Fréq.max. sortie impulsions X30/6 Fréq. max. sortie impulsions X30/6 Fréq. max. sortie impulsions X30/6 Sortie codeur AHF Cap Reconnect Delay Contrôle par bus Crit bus sortie dig.&relais	Ctrl par bus sortie impulsions 27 Tempo, prédéfinie sortie impulsions 27 Ctrl par bus sortie impulsions 29 Ctrl bus sortie impulsions 29 Ctrl bus sortie impulsions 29 Ctrl bus sortie impuls.X30/6 Tempo, prédéfinie sortie impuls.X30/6 Tempo, prédéfisortie impuls.X30/6 Tempo, prédéfisortie impuls.X30/6 Tempo prédéfisortie impuls.X30/6 Efs. an. Temporisation/60 Fonction/Tempo60 Entrée ANA 53 Ech.max.l/born.53 Ech.max.l/born.53 Ech.max.l/born.53 Zéro signal borne 53 Ech.max.l/born.54 Ech.max.l/born.54 Ech.max.l/born.54 Ech.max.l/born.54 Ech.max.l/born.54 Ech.max.l/born.54 Ech.max.l/born.54 Ech.max.l/born.54 Zéro signal borne 54 Ech.max.l/born. X30/11 Constante tps filtre borne X30/11 Zero sign. born X30/12 Ech.min.l/born. X30/12 Ech.max.l/born. X30/12
1995 Control Extended 1-55 Control Control Extended 1-55 Control C	7	5-94 5-94 5-96 6-01 6-01 6-01 6-02 6-03 6-03 6-03 6-03 6-03 6-03 6-03 6-03
1-85 Construction 1-95 Construction	Limites moteur Direction vit. moteur Vit. mot., limite infér. [tr/min] Vitesse moteur limite basse [Hz] Vitesse moteur limite basse [Hz] Vitesse moteur limite supér. [tr/min] Vitesse moteur limite couple Mode générateur limite couple Limite courant Frq.sort.lim.hte Rég. Avertis. Avertis. courant bas Avertis. courant bas Avertis. reference basse Avertis. vitesse basse Avertis. référence basse	
Fonction Williage 1-03 Caract couple 1-88 Regignes de base 1-04 Sens horaire 1-19 Sens horaire 1-19 Sens horaire 1-19 Selection More de surchage 1-19 Selection More de surchage 1-19 Selection More de social 1-10 Construction moteur 1-10 Construction 1-10 Construction moteur 1-10 Construction 1-10 Constru	*1-4-4-1-1-4-1-1-4-1-1-4-1-4-1-4-1-4-1-4	4-6-6 4-6 4
193 Garactouple Pointion-Miridhege 194 Mode de suchage 194 Mode de suchage 194 Mode de suchage 196 Langue 196 Mode de suchage 196 Langue 196 Langue 196 Mode de suchage 196 Mode de suchage 197 Mode de passe régionar 197 Mode de passe moteur 197 Mode de passe 197 M	Arrêt vit. basse [tr/min] Arrêt vit. basse [Hz] Prodeut Protect. thermique mot. Ventil. ext. mot. Source Thermistance Frein-C I maintien/préchauff.CC Courant frein CC I maintien/préchauff.CC Vitesse frein CC Vitesse frein Res. Frein Res Therm Contrôle freinage	Courant max. frein CA Contrôle Surtension Référence / rampes Limites de réf. Réfrence minimale Réf. max. Réfrence minimale Réf. max. Réfrence réfrence Consignes Réfredéfinie Fréq.Jog. [Hz] Type référence Réfrence 2 Réfrence 2 Source référence 2 Source référence 3 Fréq.Jog. [tr/min] Rampe 1 Fréq.Jog. [tr/min] Rampe 2 Source référence 3 Fréq.Jog. [tr/min] Rampe 1 Temps daccél. rampe 1 Temps decél. rampe 2 Temps decél. rampe 3 Temps de rampe final Check Valve Ramp End Speed [HZ] Check Valve Ramp End Speed [HZ] Temps de rampe final Restauration de puissance Limite maximale Limite maximale Limite ample Retard de rampe Retard de rampe
Fonction/Africhage1-04Réglages de base1-04Langue1-1*Langue1-1*Unité vit. mot.1-1*Réglages régionaux1-14Gestion process1-14Gestion process1-14Gestion process1-15Process acteur1-15Process acteur1-15Process acteur1-15Process acteur1-2Lecture: Réglages joints1-2Lecture: Prog. process/canal1-2Lecture: Prog. process/canal1-2Affich. ligne 1.2 petit1-2Affich. ligne 2 grand1-2Mon menu personnel1-2Affich. ligne 2 grand1-3Affich. lexte 31-3Couche [Def/Reset] sur LCP1-3Touche [Mito on Is ur LCP1-3Touche [Mito on Is ur LCP1-3Touche [Mito on Is ur LCP1-5Touche [Mito on Is ur LCP1-5Copie Saves menu princ. s mt de passe1-5Copie LCP1-5Mot de passe menu princ. s mt de passe1-6Régler date&heure1-7Jours de fct1-7Jours de fct supp.1-7 </td <td>1-86 1-97 1-94 1-94 1-94 1-94 1-94 1-94 1-94 1-94</td> <td>. -</td>	1-86 1-97 1-94 1-94 1-94 1-94 1-94 1-94 1-94 1-94	. -
Fonction/Africhage Réglages de base Langue Unité vit. mot. Réglages régionaux État exploi. à mise ss tension Unité mode local Gestion process Process actuel Programmer process Ce réglage lié à Lecture: Réglages joints Lecture: prog. process/canal Affich. ligne 1.1 petit Affich. ligne 1.2 petit Affich. ligne 1.3 petit Affich. ligne 2 grand Mon menu personnel Lecture LCP Unité lect. déf. par utilis. Affich. lexte 2 Affich. texte 2 Affich. texte 2 Affich. texte 3 Affich. texte 2 Affich. texte 3 Affich. texte 2 Affich. texte 3 Affich. texte 3 Affich. texte 3 Affich. texte 2 Affich. texte 3 Affich. texte 3 Affich. texte 3 Affich. texte 4 Affich. texte 2 Affich. texte 3 Affich. texte 3 Affich. texte 4 Affich. texte 5 Clavier LCP Touche [Drive Bypass] du LCP Touche [Drive Bypass] Copie LCP Touche [Drive Bypass] And de passe menu prisonnel Accès menu prisonnel si mt de passe menu prisonnel Accès menu prisonnel si mt de passe menu deté Copie Sopie LCP Copie LCP Copie LCP Copie LCP Copie LCP Copie LCP Touche [Drive Bypass] And de passe menu prisonnel Accès menu prisonnel si mt de passe Mot de passe accès bus Régler date&heure Format heure Heure d'été Début date et heure Africe et neure Africe Contrôle Moteur		Résistance stator (Rs) Résistance rotor (Rs) Réactance duite stator (X1) Réactance de fuite rotor (X2) Réactance principale (Xh) Résistance perte de fer (Rfe) Inductance axe d (Ld) Póles moteur Póles moteur FCEM à 1000 tr/min. Gain détection position Proc.indép. charge Magnétis, normale vitesse min [tr/min] Magnétis, normale vitesse min [tr/min] Magnétis, normale vitesse min [Hz] Caract. V/f - V Caract. V/f - V Courant impuls, test démarr. volée Fréq. test démarr. à la volée Proc.dépend charge Comp.charge à vit.basse Comp.charge à vit.basse Comp. gliss. Cate tos comp.gliss. Amort. résonance Tos anot. resonance Courant min. à faible vitesse devée Courant min. à faible vitesse Réglages dém. PM Start Mode Retard démar. Fornction au démar. Démarr. volée Compressor Start Max Speed [RPM] Compressor Start Max Time to Trip Réglages arrêts Fonction à l'arrêt [tr/min] Vit. min. pour fonct. à l'arrêt [Hz]
	1-04 1-06 1-06 1-17 1-17 1-17 1-17 1-23 1-24 1-28 1-29 1-29 1-29 1-29 1-29 1-29	
	0-0* Réglages de base 0-0* Réglages de base 0-01 Langue 0-02 Unité vit. mot. 0-03 Réglages régionaux 0-04 État exploi, à mise ss tension 0-05 Unité mode local 0-10 Process actuel 0-11 Programmer process 0-10 Programmer process 0-11 Programmer process 0-12 Ce réglage lié à 0-13 Lecture : Réglages joints 0-14 Lecture : prog. process/canal 0-2* Erran LCP 0-20 Affich. ligne 1.1 petit 0-21 Affich. ligne 1.2 petit 0-22 Affich. ligne 2 grand 0-24 Affich. ligne 3 grand 0-25 Affich. ligne 3 grand 0-25 Affich. ligne 3 grand 0-26 Affich. ligne 3 grand 0-27 Affich. ligne 9-2 grand 0-28 Affich. ligne 9-2 grand 0-29 Affich. ligne 9-2 grand 0-29 Affich. ligne 1.2 petit 0-20 Affich. ligne 1.2 petit 0-21 Affich. ligne 1.3 petit 0-22 Affich. ligne 3 grand 0-24 Affich. ligne 9-2 grand 0-25 Affich. ligne 9-2 grand	





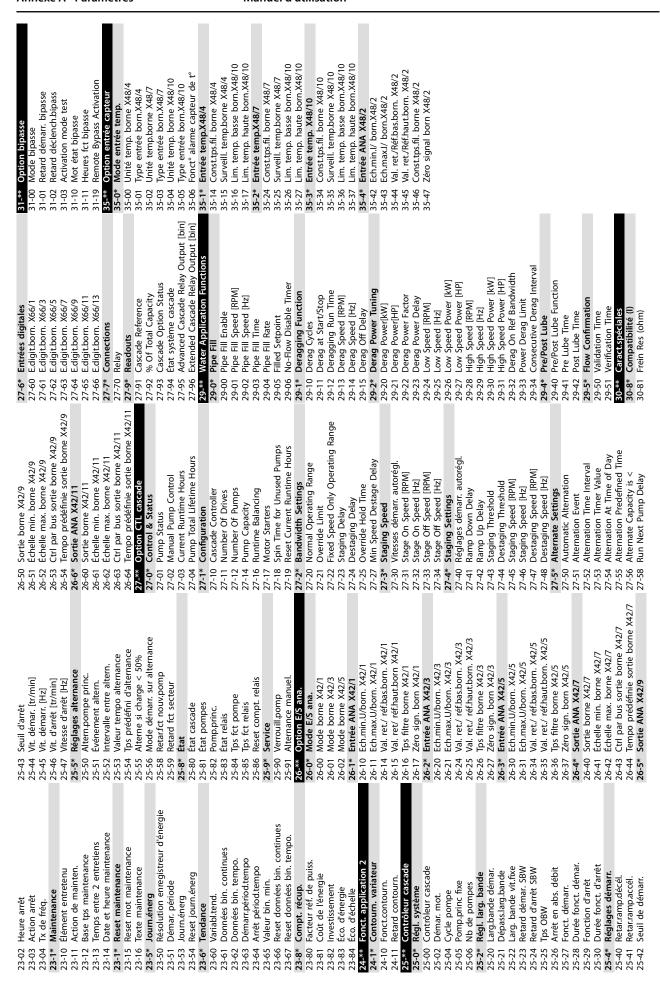
Annexe A - Paramètres	Manuel d'utilisation
14-20 Mode reset 14-21 Temps reset auto. 14-22 Mod. exploitation 14-23 Réglage code de type 14-25 Délais Al.C. limit? 14-26 Temps en U limit. 14-28 Réglages production 14-29 Code service 14-37 Ctrl. limite, Gain P 14-31 Ctrl. limite, tps Intég. 14-32 Ctrl. limite, tps Intég. 14-34 Optimisation énerg. 14-44 Optimisation énerg. 14-41 Magnétisation AEO minimale 14-42 Fréquence AEO minimale 14-43 Cos phi moteur 14-51 Gos phi moteur 14-51 Environnement 14-52 Contrôle ventil	
12-4* Modbus TCP 12-40 Status Parameter 12-41 Slave Message Count 12-42 Slave Exception Message Count 12-83 Autres services Ethernet 12-80 Service SMTP 12-81 Service SMTP 12-82 Service SMTP 12-95 Port canal fiche transparente 12-95 Port canal fiche transparente 12-96 Diagnostic câble 12-91 MDI-X 12-95 Surveillance IGMP 12-95 Surveillance IGMP 12-96 Protection tempête de diffusion 12-97 Filtre tempête de diffusion 12-96 Port Mirroring 12-96 Compteurs interface 12-99 Compteurs médias 13-3-8 Logique avancée 13-3-8 Réglages SLC	13-00 Mode contr. log avancé 13-01 Événement de démarrage 13-02 Événement d'arrêt 13-03 Reset SLC 13-14 Comparateurs 13-10 Opérande comparateur 13-11 Opérande comparateur 13-12 Valeur comparateur 13-24 Temporisations 13-28 Temporisations 13-27 Tempo.contrôleur de logique avancé 13-34 Règles de Logique Booléenne 1 13-34 Règle de Logique Booléenne 1 13-34 Règle de Logique Booléenne 1 13-34 Règle de Logique Booléenne 1 13-35 Geprateur de Règle Logique 2 13-35 Pépe de Logique Booléenne 3 13-35 Fépe de Logique Booléenne 3 13-35 Alert Trigger 13-91 Alert Action 13-92 Alert Text 13-93 Alert Astron 13-94 Alert Alarm Word 13-95 Alert Alarm Word 13-95 Alert Alarm Word 13-96 Alert Alarm Word 13-97 Alert Alarm Word 13-96 Alert Alarm Word 13-97 Alert Alarm Word 13-96 Alert Alarm Word 13-97 Alert Alarm Word 14-14 Fond Irpe modulation 14-14 Fond Surmodulation 14-15 Fond Surperposition MLI 14-17 Fernets desiqui.réseau 14-17 Fenct.sur désiqui.réseau 14-17 Fenct.sur désiqui.réseau
10-00 Protocole Can 10-01 Sélection de la vitesse de transmission 10-02 MAC ID 10-05 Cptr lecture erreurs transmis. 10-06 Cptr lecture erreurs reçues 10-07 Cptr lectures val.bus désact. 10-17 Poc./Sélect.type données 10-11 Proc./Seitect.type données 10-12 Proc./Lect.config.données: 10-13 Avertis.par. 10-14 Réf.NET 10-15 CFI.NET 10-15 CFI.NET 10-27 Filtre COS 1 10-21 Filtre COS 2 10-22 Filtre COS 3 10-23 Filtre COS 3	Révision DeviceNet Toujours stocker Code produit DeviceNet Paramètres Devicenet F Atribution adresse IP Adresse IP Adresse IP Adresse IP Adresse IP Adresse IP Basserelle par défaut Serveur DHCP Ball expire Nom serveurs Nom de domaine In devise Serveur DHCP Ball expire Nom de domaine I Lett Ilen Durée Ilen Négociation auto Vitesse Ien Lien duplex Données de process Instance de ctrl Proc./Lect.config données Primary Master Stock.val.données Toujours stocker Etten/nut/IP Avertis.par. Réf.NET Ctrl.NET Révision CIP Paramètre EDS Retard inhibition COS Filtre COS
8-54 Sélect.Invers. 8-56 Sélect.proc. 8-56 Sélect.proc. 8-76 Sélect.proc. 8-77 BACnet 8-70 Instance dispositif BACnet 8-73 Cadres info max MS/TP 8-73 Cadres info max MS/TP 8-74 "Startup I am" 8-75 Initialis. mot de passe 8-8-8 Diagnostits port FC 8-80 Compt.message bus 8-81 Compt.erreur bus 8-82 Compt.erreur soclave 8-89 Mess. esclave reçu 8-89 Compt.erreur esclave 8-98 Bus jog. 8-90 Vitesse Bus Jog 1 8-91 Vitesse Bus Jog 2 8-94 Retour bus 1 8-95 Retour bus 3 8-96 Retour bus 3 8-96 Retour bus 3 8-96 Retour bus 3 8-96 Retour bus 3	
6-44 Val. ret./Réf.bas.born. X30/12 8-56-45 Val. ret./Réf.hat.born. X30/12 8-56-46 Constante tps filtre borne X30/12 8-56-47 Zefro sign. born X30/12 8-56-58 Sortie ANA 42 8-56-51 Echelle min s.born.42 8-56-52 Echelle max s.born.42 8-56-53 Echelle max s.born.42 8-56-54 Tempo préréglée sortie born. 42 8-56-54 Tempo préréglée sortie born. 42 8-56-55 Filtre sortie ANA 6-68 Sortie borne X30/8 8-56-61 Mise échelle min. borne X30/8 8-56-62 Mise échelle min. borne X30/8 8-56-62 Mise échelle min. borne X30/8 8-56-63 Ctrl par bus sortie borne X30/8 8-56-64 Mise échelle min. s.borne X30/8 8-56-67 Mise échelle min. s.born.X45/1 8-56-71 Mise échelle min. s.born.X45/1 8-56-71 Mise échelle min. s.born.X45/1 8-56-71 Mise échelle min. s.born.X45/1 8-56-72 Mise échelle min. s.born.X45/1 8-56-72 Mise échelle min. s.born.X45/1 9-56-72 Mise échelle min. s.born.X45/1 9-56-73 Mise échelle min. s.born.X45/1 9-56-73 Mise échelle min. s.born.X45/1 9-56-74 Mise échelle min. s.born.X45/1 9-56-75 Mise échel	Ctrl par bus sortie borne X45/1 Sortie ANA X45/3 Sortie bone X45/3 Sortie bone X45/3 Sortie bone X45/3 Mise échelle min. s.born.X45/3 Mise échelle min. s.born.X45/3 Ctrl par bus sortie borne X45/3 Ctrl Action for depas.tps Contrôle contrôle Ctrl Action dépas.tps Fonction fin dépas.tps Fonction fin dépas.tps Fonction fin dépas.tps Fortia de ctrl Mot état configurable CTW Réglage Port FC Protocole Mot contrôle configurable CTW Réglage Port FC Protocole Adresse Wit. transmission Parité/bits arrêt Retard réponse min. Retard réponse min. Retard réponse min. Retard réponse max Retard réponse min. Betard réponse min. Betard réponse min. Selection Télégramme Config. lecture PCD Config. lecture PCD Digital/Bus Sélect.trein CC Sélect.coue libre Sélect.trein CC



Annexe A - Pai	ramétres V	/LT® AQUA Drive FC 202 Low Harmonic Drive
11 Tps filtre puissance 2 Détect.abs. débit 3 Config. auto puiss.faible 4 Détect.puiss.faible 5 Détect. fréq. basse 7 Rota. abs débit 8 Retard abs. débit		
22-21 22-20 22-21 22-22 22-22 22-23 22-23	22-27 22-28 22-28 22-29 22-39 22-33 22-34 22-34 22-34 22-34 22-36 22-38 22-38 22-38 22-38 22-38	22-4.4 22-4.4 22-4.4 22-4.4 22-4.4 22-4.4 22-4.4 22-4.4 22-6.2 22-6.2 22-6.2 22-6.2 22-7 22-7 22-8 22-8 22-8 22-8 22-8 22-
21-** Boud. fermée ét. 21-0* Réglage auto PID ét. 21-00 Type boucle fermée 21-01 Mode réglage 21-02 Modif. sortie PID 21-03 Niveau de retour min. 21-04 Niveau de retour max.		
18-** Info & lectures 18-0* Journal mainten. 18-00 Journal mainten.: élément 18-01 Journal mainten.: action 18-02 Journal mainten.: heure 18-03 Journal mainten.: date et heure 18-3* Entrées&sorties		20-0* Retour 20-0 Source retour 1 20-0 Unité source retour 1 20-0 Unité source retour 1 20-0 Source retour 2 20-0 Unité source retour 2 20-0 Unité source retour 3 20-0 Source retour 3 20-0 Unité source retour 3 20-0 Source retour 3 20-0 Source retour 3 20-0 Conversion retour 3 20-0 Unité source retour 3 20-2 Penction de retour 2 20-2 Fonction de retour 2 20-2 Consigne 2 20-2 Consigne 3 20-2 Consigne 3 20-3 Regul auto PID 20-7* Régul auto PID 20-7* Modif sortie PID 20-7 Modif sortie PID 20-7 Niveau de retour min. 20-7 Modif sortie PID 20-7 Niveau de retour min. 20-7 Modif sortie PID 20-7 Niveau de retour min. 20-7 Modif sortie PID 20-7 Niveau de retour min. 20-7 Modif sortie PID 20-7 A Niveau de retour min. 20-7 Modif sortie PID 20-7 Régul auto PID 20-8 Régul auto PID 20-8 Régul basiq. PID 20-9 Contrôleur PID 20-9 Contrôleur PID 20-9 Contrôleur PID 20-9 Gain proportionnel PID 20-9 Tay intégral PID 20-9 Tips intégral PID 20-9 Femps de dérivée du PID 20-9 Femps de dérivée du PID 20-9 Femps de PID limit gain D
16-20 Angle moteur 16-22 Couple [%] 16-26 Puissance fitrée[kW] 16-3* Etat variateur 16-30 Tension DC Bus 16-32 Puis,Frein. /s		
15-34 Alarm Log: Setpoint 15-35 Alarm Log: Feedback 15-36 Alarm Log: Current Demand 15-37 Alarm Log: Process Ctrl Unit 15-47 Type.VAR. 15-40 Type. FC		



Danfoss





9.3 Listes des paramètres du filtre actif

9.3.1 Réglages par défaut

Modifications au cours du fonctionnement:

True (Vrai) signifie que le paramètre peut être modifié alors que le filtre actif fonctionne et *False (Faux)* signifie que l'unité doit être arrêtée avant de procéder à une modification.

4 process:

All set-up (tous les process): le paramètre peut être défini séparément dans chacun des 4 process, c'est-à-dire que chaque paramètre peut avoir 4 valeurs de données différentes.

1 set-up (1 process) : la valeur des données est la même dans tous les process.

SR

Dépend de la taille.

N/A

Aucune valeur par défaut disponible.

Indice de conversion:

Ce chiffre fait référence à un facteur de conversion à utiliser en cas d'écriture ou de lecture avec un filtre actif.

Indice	100	75	74	70	67	6	5	4	3	2	1	0	-1	-2	-3	-4	-5	-6
conv.																		
Facteu	1	3600000	3600	60	1/60	1000000	100000	10000	1000	100	10	1	0,1	0,01	0,001	0,0001	0,00001	0,000001
r																		
conv.																		

Tableau 9.1 Indice de conversion

Type de données	Description	Туре
2	Nombre entier 8 bits	Int8
3	Nombre entier 16 bits	Int16
4	Nombre entier 32 bits	Int32
5	Non signé 8 bits	Uint8
6	Non signé 16 bits	Uint16
7	Non signé 32 bits	Uint32
9	Chaîne visible	VisStr
33	Valeur normalisée 2 octets	N2
35	Séquence de bits de 16 variables booléennes	V2
54	Différence de temps sans date	TimD

Tableau 9.2 Type de données et description



9.3.2 0-** Fonction./Affichage

Numé	Description du paramètre	Valeur par défaut	4-setup	Modification	Indice de	Туре
ro de				en cours de	conversion	
para				fonction-		
mètre				nement		
0-0* Ré	glages de base					
0-01	Langue	[0] English	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-04	État exploi. à mise ss tension (manuel)	[1] Arrêt forcé	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-1* G	estion process					
0-10	Process actuel	[1] Proc.1	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-11	Programmer process	[1] Proc.1	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-12	Ce réglage lié à	[0] Non lié	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-13	Lecture: Réglages joints	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
0-14	Lecture: Edition réglages / canal	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
0-2* Ec	ran LCP					
0-20	Affich. ligne 1.1 petit	30112	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-21	Affich. ligne 1.2 petit	30110	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-22	Affich. ligne 1.3 petit	30120	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-23	Affich. ligne 2 grand	30100	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-24	Affich. ligne 3 grand	30121	All set-ups	TRUE	-	Uint16
0-25	Mon menu personnel	ExpressionLimit	1 set-up	TRUE	0	Uint16
0-4* Cl	avier LCP					
0-40	Touche [Hand on] sur LCP	[1] Activé	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-41	Touche [Off] sur LCP	[1] Activé	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-42	Touche [Auto on] sur LCP	[1] Activé	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-43	Touche [Reset] sur LCP	[1] Activé	All set-ups	TRUE	-	Uint8
0-5* Co	ppie/Sauvegarde					
0-50	Copie LCP	[0] Pas de copie	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-51	Copie process	[0] Pas de copie	All set-ups	FALSE	-	Uint8
0-6* M	ot de passe	•				
0-60	Mt de passe menu princ.	100 N/A	1 set-up	TRUE	0	Int16
0-61	Accès menu princ. ss mt de passe	[0] Accès complet	1 set-up	TRUE	-	Uint8
0-65	Mot de passe menu rapide	200 N/A	1 set-up	TRUE	0	Int16
0-66	Accès menu rapide ss mt de passe.	[0] Accès complet	1 set-up	TRUE	-	Uint8



9.3.3 5-** E/S Digitale

5-01 Mo 5-02 Mo 5-02 Mo 5-1* Entrée 5-10 E.d 5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr				en cours de	conversion	
mètre 5-0* Mode 5-00 Mo 5-01 Mo 5-02 Mo 5-10 E.d 5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr			1			,
5-0* Mode 5-00 Mo 5-01 Mo 5-02 Mo 5-1* Entrée 5-10 E.d 5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr				fonction-		
5-00 Mo 5-01 Mo 5-02 Mo 5-1* Entrée 5-10 E.d 5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr				nement		
5-01 Mo 5-02 Mo 5-02 Mo 5-1* Entrée 5-10 E.d 5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	E/S digital					
5-02 Mo 5-1* Entrée 5-10 E.d 5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	ode E/S digital	[0] PNP	All set-ups	FALSE	-	Uint8
5-1* Entrée 5-10 E.d 5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	ode born.27	[0] Entrée	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-10 E.d 5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	ode born.29	[0] Entrée	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-11 E.d 5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	es digitales					
5-12 E.d 5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	digit.born.18	[8] Démarrage	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-13 E.d 5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	digit.born.19	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-14 E.d 5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	digit.born.27	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-15 E.d 5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arm	digit.born.29	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-16 E.d 5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	digit.born.32	[90] Contacteur CA	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-17 E.d 5-18 E.d 5-19 Arr	digit.born.33	[91] Contacteur CC	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-18 E.d 5-19 Arr	digit.born. X30/2	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-19 Arr	digit.born. X30/3	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
	digit.born. X30/4	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
	rêt de sécurité borne 37	[1] Alarme arrêt sécur.	1 set-up	TRUE	-	Uint8
5-20 E.d	digit.born. X46/1	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-21 E.d	digit.born. X46/3	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-22 E.d	digit.born. X46/5	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-23 E.d	digit.born. X46/7	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-24 E.d	digit.born. X46/9	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-25 E.d	digit.born. X46/11	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-26 E.d	digit.born. X46/13	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-3* Sorties	es digitales					
5-30 S.d	digit.born.27	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-31 S.d	digit.born.29	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-32 S.d	digit.born. X30/6 (MCB 101)	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-33 S.d	digit.born. X30/7 (MCB 101)	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
5-4* Relais	5					
5-40 For	onction relais	[0] Inactif	All set-ups	TRUE	-	Uint8
	elais, retard ON	0.30 s	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
5-42 Rel	,					



9.3.4 8-** Comm. et options

Numé	Description du paramètre	Valeur par défaut	4-setup	Modification	Indice de	Туре
ro de				en cours de	conversion	
para				fonction-		
mètre				nement		
8-0* Re	égl. généraux					
8-01	Type contrôle	[0] Digit. et mot de ctrl	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-02	Source mot de contrôle	null	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-03	Mot de ctrl.Action dépas.tps	1.0 s	1 set-up	TRUE	-1	Uint32
8-04	Mot de ctrl.Fonct.dépas.tps	[0] Inactif	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-05	Fonction fin dépass.tps.	[1] Reprise proc.	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-06	Reset dépas. temps	[0] Pas de reset	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-3* Re	égl. Port FC					
8-30	Protocole	[1] FC MC	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-31	Adresse	2 N/A	1 set-up	TRUE	0	Uint8
8-32	Vit. Trans. port FC	[2] 9600 bauds	1 set-up	TRUE	-	Uint8
8-35	Retard réponse min.	10 ms	All set-ups	TRUE	-3	Uint16
8-36	Retard réponse max	5000 ms	1 set-up	TRUE	-3	Uint16
8-37	Retard inter-char max	25 ms	1 set-up	TRUE	-3	Uint16
8-5* D	8-5* Digital/Bus					
8-53	Sélect.dém.	[3] Digital ou bus	All set-ups	TRUE	-	Uint8
8-55	Sélect.proc.	[3] Digital ou bus	All set-ups	TRUE		Uint8

9.3.5 14-** Fonct.particulières

Numé ro de para mètre	Description du paramètre	Valeur par défaut	4-setup	Modification en cours de fonction- nement	Indice de conversion	Type
14-2* R	eset arrêt					
14-20	Mode reset	[0] Reset manuel	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-21	Temps reset auto.	10 s	All set-ups	TRUE	0	Uint16
14-22	Mod. exploitation	[0] Fonction. normal	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-23	Réglage code de type	null	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
14-28	Réglages production	[0] Aucune action	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-29	Code service	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Int32
14-5* E	nvironnement					
14-50	Filtre RFI	[1] Actif	1 set-up	FALSE	-	Uint8
14-53	Surveillance ventilateur	[1] Avertissement	All set-ups	TRUE	-	Uint8
14-54	Bus Partner	1 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint16



9.3.6 15-** Info.variateur

Numé	Description du paramètre	Valeur par défaut	4-setup	Modification	Indice de	Туре
ro de		-		en cours de	conversion	
para				fonction-		
mètre				nement		
15-0* D	Onnées exploit.					
15-00	Heures mises ss tension	0 h	All set-ups	FALSE	74	Uint32
15-01	Heures fonction.	0 h	All set-ups	FALSE	74	Uint32
15-03	Mise sous tension	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-04	Surtemp.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-05	Surtension	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-07	Reset compt. heures de fonction.	[0] Pas de reset	All set-ups	TRUE	-	Uint8
15-1* R	églages journal					
15-10	Source d'enregistrement	0	2 set-ups	TRUE	-	Uint16
15-11	Intervalle d'enregistrement	ExpressionLimit	2 set-ups	TRUE	-3	TimD
15-12	Événement déclencheur	[0] Faux	1 set-up	TRUE	-	Uint8
15-13	Mode Enregistrement	[0] Toujours enregistrer	2 set-ups	TRUE	-	Uint8
15-14	Échantillons avant déclenchement	50 N/A	2 set-ups	TRUE	0	Uint8
15-2* J	ournal historique					
15-20	Journal historique: Événement	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint8
15-21	Journal historique: valeur	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-22	Journal historique: Temps	0 ms	All set-ups	FALSE	-3	Uint32
15-3* N	lémoire déf.					
15-30	Journal alarme : code d'erreur	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-31	Mémoire déf.: valeur	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int16
15-32	Mémoire déf.: heure	0 s	All set-ups	FALSE	0	Uint32
15-4* ld	dentification unité					
15-40	Type. FC	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[6]
15-41	Partie puiss.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-42	Tension	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-43	Version logiciel	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[5]
15-44	Compo.code cde	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-45	Code composé var	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-46	N° de code d'unité	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-47	Code carte puissance	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-48	Version LCP	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-49	N°logic.carte ctrl.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-50	N°logic.carte puis	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-51	N° de série unité	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[10]
15-53	N° série carte puissance	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[19]
	dentif.Option	<u> </u>				
15-60	Option montée	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-61	Version logicielle option	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-62	N° code option	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[8]
15-63	N° série option	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[18]
15-70	Option A	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-71	Vers.logic.option A	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-72	Option B	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-73	Vers.logic.option B	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-74	Option C0	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-75	Vers.logic.option C0	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]
15-76	Option C1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[30]
15-77	Vers.logic.option C1	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[20]



Numé ro de para mètre	Description du paramètre	Valeur par défaut	4-setup	Modification en cours de fonction- nement	Indice de conversion	Туре
15-9* lı	nfos paramètre					
15-92	Paramètres définis	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-93	Paramètres modifiés	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
15-98	Identification unité	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	VisStr[40]
15-99	Métadonnées param.?	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16

9.3.7 16-** Lecture données

Numé	Description du paramètre	Valeur par défaut	4-setup	Modification	Indice de	Туре
ro de				en cours de	conversion	
para				fonction-		
mètre				nement		
16-0* É	tat général	<u>.</u>				
16-00	Mot contrôle	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-03	Mot d'état	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-3* E	tat FA					
16-30	Tension DC Bus	0 V	All set-ups	FALSE	0	Uint16
16-34	Temp. radiateur	0 ℃	All set-ups	FALSE	100	Uint8
16-35	Thermique onduleur	0 %	All set-ups	FALSE	0	Uint8
16-36	I nom variateur	ExpressionLimit	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
16-37	I max variateur	ExpressionLimit	All set-ups	FALSE	-2	Uint32
16-39	Temp. carte ctrl.	0 °C	All set-ups	FALSE	100	Uint8
16-40	Tampon enregistrement saturé	[0] Non	All set-ups	TRUE	-	Uint8
16-49	Source panne courant	0 N/A	All set-ups	TRUE	0	Uint8
16-6* E	ntrées et sorties					
16-60	Entrée dig.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint16
16-66	Sortie digitale [bin]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-71	Sortie relais [bin]	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Int16
16-8* P	ort FC et bus					
16-80	Mot ctrl.1 bus	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-84	Impulsion démarrage	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-85	Mot ctrl.1 port FC	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	V2
16-9* L	ect. diagnostic	·				
16-90	Mot d'alarme	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-91	Mot d'alarme 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-92	Mot avertis.	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-93	Mot d'avertissement 2	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32
16-94	Mot état élargi	0 N/A	All set-ups	FALSE	0	Uint32



9.3.8 300-** Réglages FA

AVIS!

Hormis le *paramètre 300-10 Tens° nom. du filtre actif*, il est déconseillé de modifier les réglages de ce groupe de paramètres.

Numé	Description du paramètre	Valeur par défaut	4-setup	Modification	Indice de	Type
ro de				en cours de	conversion	
para				fonction-		
mètre				nement		
300-0*	Régl. généraux					
300-00	Mode annul. harmonique	[0] Global	All set-ups	TRUE	-	Uint8
300-01	Priorité compensat°	[0] Harmoniques	All set-ups	TRUE	-	Uint8
300-1*	Réglages réseau					
300-10	Tens° nom. du filtre actif	ExpressionLimit	2 set-ups	FALSE	0	Uint32
300-2*	Réglages TC					
300-20	Val. primaire TC	ExpressionLimit	2 set-ups	FALSE	0	Uint32
300-21	Val. secondaire TC	[1] 5A	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
300-22	Tens° nom. TC	342 V	2 set-ups	FALSE	0	Uint32
300-24	Séquence TC	[0] L1, L2, L3	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
300-25	Polarité TC	[0] Normal	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
300-26	Emplacement TC	[1] Cour. charge	2 set-ups	FALSE	-	Uint8
300-29	Lancer détect° TC auto	[0] Inactif	All set-ups	FALSE	-	Uint8
300-3*	Compensation					
300-30	Priorité compensation	0.0 A	All set-ups	TRUE	-1	Uint32
300-35	Réf. cosphi	0.500 N/A	All set-ups	TRUE	-3	Uint16

9.3.9 301-** Lectures FA

Numé ro de para mètre	Description du paramètre	Valeur par défaut	4-setup	Modification en cours de fonction- nement	Indice de conversion	Туре
	Courants sortie	0.00 4	All	TDUE	2	I+22
301-00	Courant sortie [A]	0.00 A	All set-ups	TRUE	-2	Int32
301-01	Courant sortie [%]	0.0 %	All set-ups	TRUE	-1	Int32
301-1*	Perf. unité					
301-10	THD du courant [%]	0.0 %	All set-ups	TRUE	-1	Uint16
301-12	Facteur de puissance	0.00 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Uint16
301-13	Cosphi	0.00 N/A	All set-ups	TRUE	-2	Int16
301-14	Courants restants	0.0 A	All set-ups	TRUE	-1	Uint32
301-2*	Etat secteur					
301-20	Cour. secteur [A]	0 A	All set-ups	TRUE	0	Int32
301-21	Fréquence secteur	0 Hz	All set-ups	TRUE	0	Uint8
301-22	Cour. sect. fond. [A]	0 A	All set-ups	TRUE	0	Int32



10 Annexe B

10.1 Abréviations et conventions

Courant alternatif
Optimisation automatique de l'énergie
Adaptation automatique au moteur
American Wire Gauge (calibre américain des fils)
Degrés Celsius
Courant continu
Compatibilité électromagnétique
Relais thermique électronique
Fréquence nominale du moteur
Variateur de fréquence
Limite de courant
Courant de sortie nominal onduleur
Courant nominal du moteur
Courant de sortie maximal
Courant nominal de sortie fourni par le variateur de fréquence
Protection contre les infiltrations
Panneau de commande local
Non applicable
Puissance nominale du moteur
Carte à circuits imprimés
Protection par mise à la terre
Très basse tension de protection
Bornes régénératives
Tours par minute
Limite de couple
Tension nominale du moteur

Tableau 10.1 Abréviations

Conventions

Les listes numérotées correspondent à des procédures.

Les listes à puce fournissent d'autres informations et décrivent les illustrations.

Les textes en italique indiquent :

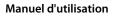
- Références croisées
- Liens
- Notes de bas de page
- Nom de paramètre, nom de groupe de paramètres, option de paramètre



Indice

A	
Abréviation 1	15
Adaptation automatique au moteur 51,	62
Alarme Alarme	68
Alimentation du ventilateur en externe	40
AMA 51, 71,	75
AMA réussie	51
AMA, échec	51
Ancrage	25
Arrêt d'urgence CEI, relais de sécurité Pilz	52
Auto on 57,	63
В	
Blindage, câble	37
Borne de commande	44
Borne protégée par fusible 30 A	53
Bornes	
Borne 53	
Borne 54 Borne de sortie	
Borne d'entrée	
Emplacement des bornes	
Fonction des bornes	40
Boucle fermée	50
Boucle ouverte	50
Bruit électrique	37
С	
Câblage	15
Câble	
Câblage	
blindé	
Longueur de câble, section	
Câble blindé/armé	41
Caractéristique de couple	94
Caractéristiques de sortie (U, V, W)	94
Carte de commande, communication série USB	97
CEM	54
Chauffage	52
Circuit intermédiaire70,	82
Circulation d'air	22

Commande	
Borne de commande 57,	
Bornes de commande, accès	
Câblage de commande	
Carte de commande	
Carte de commande, communication série RS485	
Carte de commande, sortie 24 V CC	
Performance de la carte de commande	
Système de contrôle	5
Commande locale	57
Communication série 57, 69,	97
Commutateur	50
Commutateur A53	50
Commutateur A54	50
Commutateur de terminaison du bus	50
Commutateur RFI	38
Compensation du courant réactif	98
Condensateur du filtre	38
Condensateur du RFI	38
Condition du réseau	98
Conduit	54
Configuration 57,	
Configuration finale et test	
Conformité avec ADN	
Connexion de l'alimentation	
Connexion du bus de terrain	
Convention	
Couple	
Couple, bornes	35
Courant	
Courant	
CCde pleine charge	
de sortie	
fondamental	
nominal21,	
Distorsion de courant	16
Entrée	
Harmoniques de courant	
Courant de fuite (> 3,5 mA)	38
Court-circuit Rapport de court-circuit	16
Court-circuit	72
D	
Dangers liés à la mise à la terre	37
Déclassement, haute altitude	
Défaut phase	
Définition	
Démarrage	84







Démarreur manuels	52	Harmoniques	
Déséquilibre tension	70	Analyse	
Dimension	15	Distorsion des harmoniques	
Dimensionnement puissance		de tension	
•		Prévention des surcharges	
Disjoncteur		Haute tension	54
Dispositif de surveillance de la résistance d'isolation.	52	Homologation	15
Distorsion	6	Tomologution	13
Dommages dus au transport	21	I	
É		Initialisation	
Éclaté	7	Initialisation manuelle	58
Écran d'état		Installation	54, 55
Éléments fournis		Installation électrique	44
Elements fournis	∠۱	Installation selon critères CEM	36
E		Isolation du bruit	54
Encombrement	91	J	
Entrée digitale	71, 94	Journal d'alarmes	57
Entrée impulsions	95	Journal d alarmes	37
Entrées		L	
Borne d'entrée	50, 54, 70		
Entrée analogique		Levage	24
Puissance d'entrée		Limite de température	54
Environnement	97		
4		M	
É		Marche/arrêt impulsions	66
Équipement facultatif	5, 55	Marque de conformité CE	
		Marque de conformité, CE	
E		MCT 10	
Espace pour le refroidissement	54		
•		Mémoire des défauts	
F		Menu principal	57
Facteur de puissance	54	Menu rapide	56, 57
Fil de terre		Message d'erreur, filtre actif	82
	•	Méthode de Fourier	15
Filtre actif		Mise à la terre	, 38, 54
Frein électromécanique	48	Mode État	69
Freinage	72	Moteur	05
Fréquence de commutation	37	Câblage moteur	54
Fusible	73, 84, 99	Câble moteur	
Fusibles	36. 54	Contrôle de la rotation du moteur	
	, -	Courant moteur	
G		Données du moteur	
		Plaque signalétique du moteur	
Gammes de puissance	98	Protection surcharge moteur	
		Protection thermique moteur	50
Н		Puissance du moteur 56	
Hand on	57	Rotation du moteur	
		Thermistance Thermistance moteur	
		Vitesse du moteur	



N		Refroidissement par l'arrière	22
NAMUR	52	Réglages par défaut	
Niveau de tension	94	Réinitialisation d'alarme externe	67
		Relais de protection différentielle	52
0		Relais différentiel	
Optimisation automatique de l'énergie (AEO)	62	Réseau IT	
Option communication	73	Reset 56, 57, 59,	
Option de châssis F	52	Reset automatique	
Option hacheur de freinage installée en usine	39	Résistance	
Ordre de démarrage/arrêt	66	Câble de la résistance de freinage	
Ordre de fonctionnement	63	Commande de frein	
P		Commande de frein mécanique Hacheur de freinagede freinagede	39
Paliers NDE	40	Ressources supplémentaires	
Panneau de commande local (LCP)		Roue libre à distance auto	
Pas de conformité UL		RS485	
PELV		13 13	
Performance d'atténuation des harmoniques		S	
Personnel qualifié		Safe Torque Off	48
		Secteur	
Plaque signalétique		Alimentation	
Plusieurs variateurs de fréquence		Alimentation secteur (L1, L2, L3) Borne secteur	
Point de couplage commun		Entrée secteur	
Préparation du site d'installation		Raccordement au secteur	
Principe de fonctionnement		Tension secteur	
Programmation		Secteur CA	
Protection		Sectionneur	
Protection contre les surcourants		Signal analogique	
Protection du circuit de dérivation		Signal de retour	
Protection surcharge		Signal d'entrée	
Protection thermique du moteur	71	SmartStart	59
Protection thermique moteur	68	Sortie analogique	95
Protection, fonction	97	Sortie digitale	96
Puissance	37	Sortie relais	96
Puissance d'entrée 20,	54, 69, 84	Sous-tension	17
Puissance, entrée	69	STO	48
		Structure du menu	57
R		Structure du menu des paramètres	104
Raccordement parallèle, moteur	48	_	
Radiateur	74	Т	
RCD	38	Tableaux de fusibles	100
Référence		Taille des fils	36
Référence	•	Taux d'harmoniques	15
Référence de vitesse		Temps de décharge	20
Référence de vitesse analogique		Tension d'alimentation	54, 73
Référence de vitesse, analogique	64	Tension d'entrée	55. 69



Indice Manuel d'utilisation

Tension, entrée	69
Thermistance	71
Touche de navigation	56, 57, 59
Touche d'exploitation	56
Touche Menu	56, 57
Transformateurs	15
Triangle	50
V	
Ventilateur	40
Vue du bas	25
VVC+	62



Danfoss VLT Drives

78990 Elancourt France France

Fax.: +33 (0) 1 30 62 50 26 e-mail: Variateurs.vlt@danfoss.fr

www.drives.danfoss.fr

Danfoss VLT Drives

A. Gossetlaan 28, 1702 Groot-Bijgaarden Belgique Tél.: +32 (0) 2 525 0711

Fax.: +32 (0) 2 525 07 57 e-mail: drives@danfoss.be www.danfoss.be/drives/fr Danfoss AG, VLT® Antriebstechnik

Parkstrasse 6 CH-4402 Frenkendorf Tél.: +41 61 906 11 11 Telefax: +41 61 906 11 21 www.danfoss.ch

Danfoss décline toute responsabilité quant aux erreurs qui se seraient glissées dans les catalogues, brochures ou autres documentations écrites. Dans un souci constant d'amélioration, Danfoss se réserve le droit d'apporter sans préavis toutes modifications à ses produits, y compris ceux se trouvant déjà en commande, sous réserve, toutefois, que ces modifications n'affectent pas les caractéristiques déjà arrêtées en accord avec le client. Toutes les marques de fabrique de cette documentation sont la propriété des sociétés correspondantes. Danfoss et le logotype Danfoss sont des marques de fabrique de Danfoss A/S. Tous droits réservés.

Danfoss A/S Ulsnaes 1 DK-6300 Graasten vlt-drives.danfoss.com