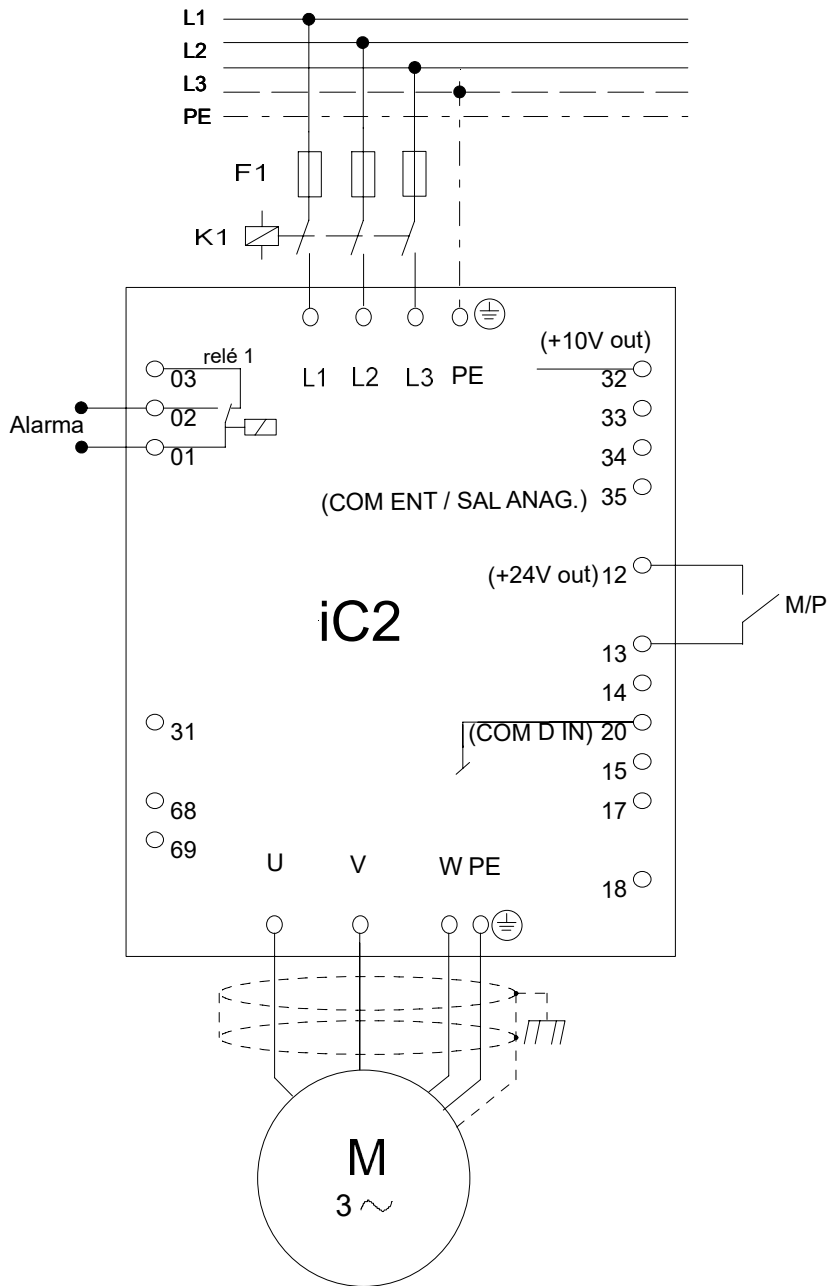


# Fichas básicas de aplicación: iC2-Micro



## Índice

<b>001: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. interna M/P</b>	<b>3</b>
<b>001-b: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. interna M/P con protección termistor</b>	<b>4</b>
<b>002: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Aumentar / disminuir velocidad con pulsadores</b>	<b>5</b>
<b>002b: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Aumentar / disminuir veloc. con pulsadores y cambio sentido</b>	<b>6</b>
<b>003: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa con potenciómetro</b>	<b>7</b>
<b>003b: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 0 - 10V</b>	<b>8</b>
<b>003c: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 0 - 10V con cambio de sentido</b>	<b>9</b>
<b>003d: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 0 - 10V, señal paro inercia inversa</b>	<b>10</b>
<b>003-4: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref ext 0-10V o 4-20mA</b>	<b>11</b>
<b>004: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 4 - 20mA</b>	<b>12</b>
<b>004b: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 4 - 20mA con cambio sentido</b>	<b>13</b>
<b>008: LAZOCERRADO DE PROCESO. PID Normal, transductor presión pasivo 4-20 mA</b>	<b>14</b>
<b>008b: LAZO CERRADO DE PROCESO. PID Normal, transductor presión activo 4-20 mA</b>	<b>15</b>
<b>009: LAZO CERRADO DE PROCESO. PID Inverso, transductor presión pasivo 4-20 mA</b>	<b>16</b>
<b>009b: LAZO CERRADO DE PROCESO. PID Inverso, transductor presión activo 4-20 mA</b>	<b>17</b>
<b>011a: 2 ESCALONES DE VELOCIDAD</b>	<b>18</b>
<b>011b: 4 ESCALONES DE VELOCIDAD</b>	<b>19</b>
<b>011c: 8 ESCALONES DE VELOCIDAD</b>	<b>20</b>
<b>017: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref externa 0-10V o busRS485</b>	<b>21</b>
<b>039: LAZO CERRADO DE PROCESO. PID Normal, transductor presión pasivo. Modo ir a dormir</b>	<b>22</b>
<b>040: LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. Potencio integrado, MP</b>	<b>23</b>



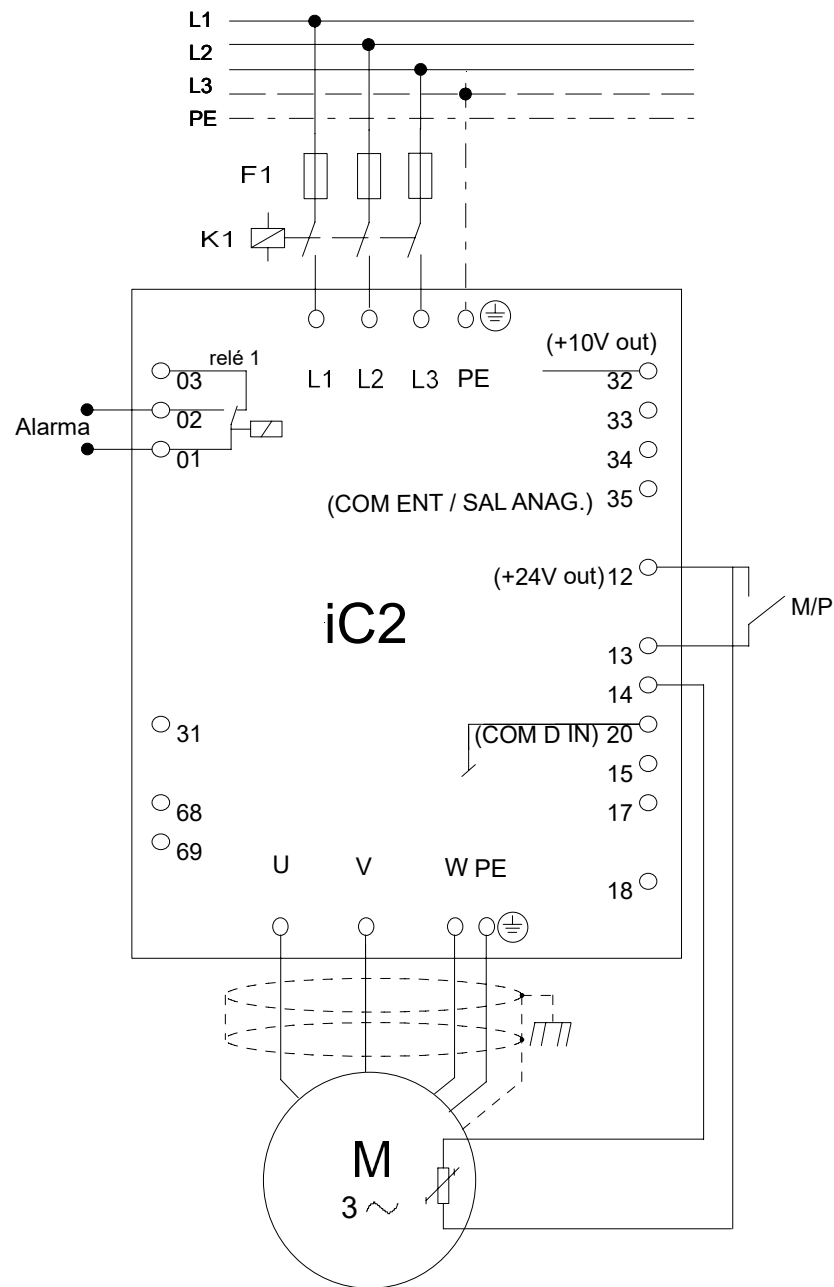
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.2	Límite alto de velocidad motor	Según motor	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
		*SAP Ejem. 100	
5.5.3.10	Ref interna	0% = 5.5.3.4 / 100% = 5.5.3.3	%
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. interna M/P**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_001		SAS	AM



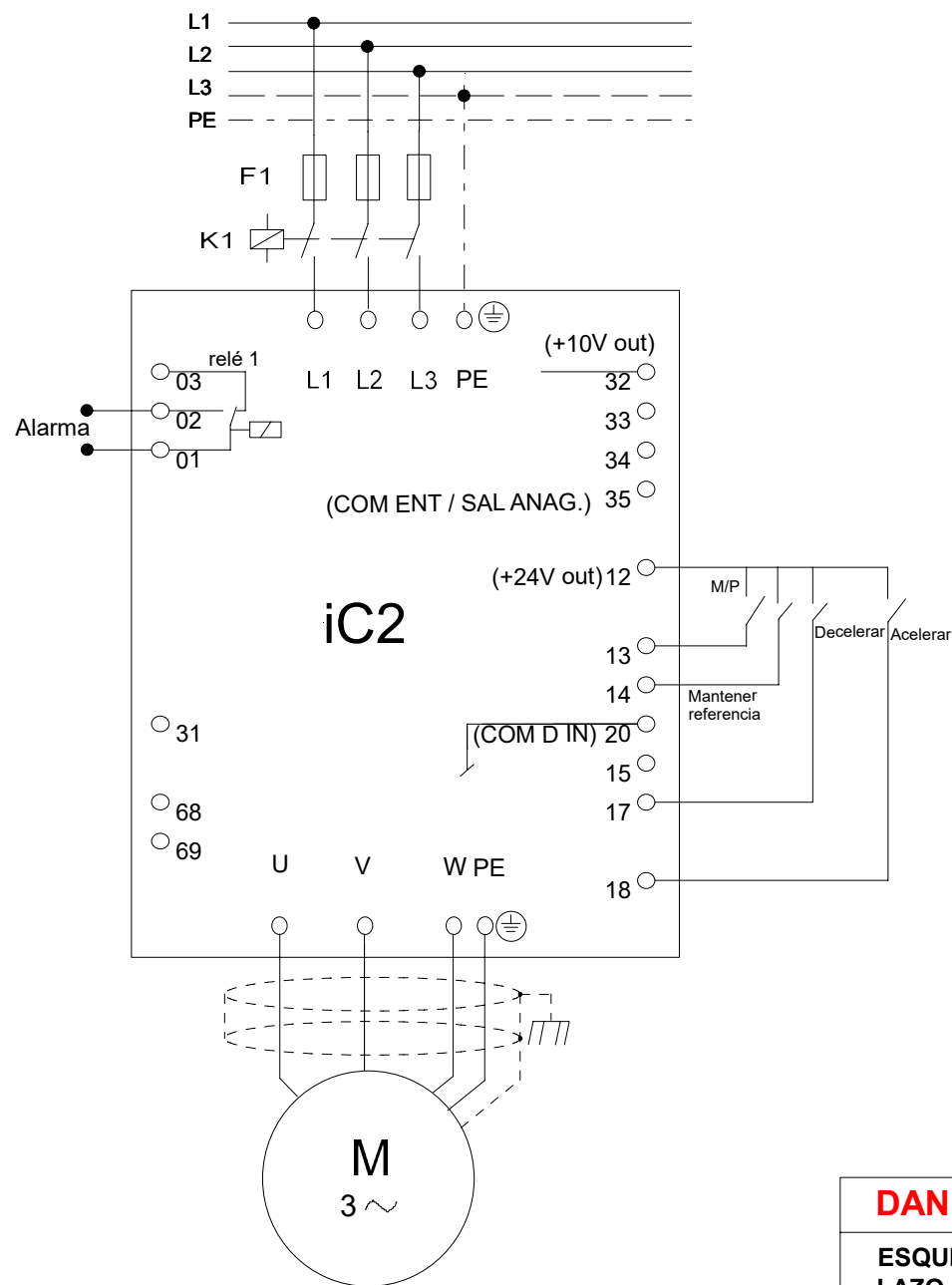
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Thermistor trip [2]	
4.6.8	Fuente de termistor	Entrada digital 14 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.2	Límite alto de velocidad motor	Según motor	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.10	Ref interna	*SAP Ejem. 100 0% = 5.5.3.4 / 100% = 5.5.3.3	%
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. interna M/P con protección termistor**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_001b		SAS	AM



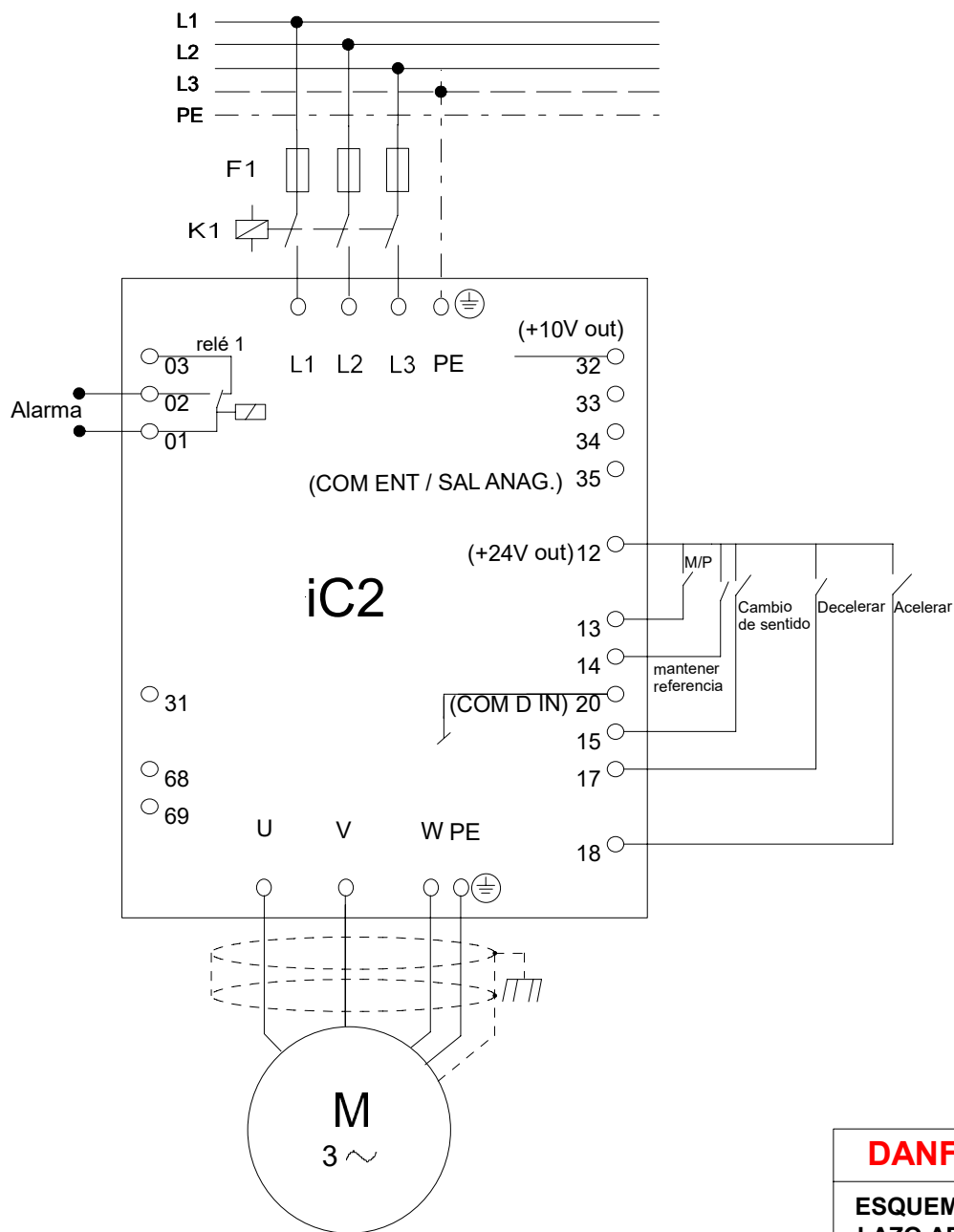
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	rpm
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.2	Límite alto de velocidad motor	Según motor	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 2 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 2 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.1	Sentido de giro	Horario [0]	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.3	T14 DI	Mantener Referencia [19]	
9.4.1.6	T18 DI	Aceleración [21]	
9.4.1.5	T17 DI	Deceleración [22]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2**  
**LAZO ABIERTO DE PROCESO. Aumentar / disminuir velocidad con pulsadores**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_002		SAS	AM



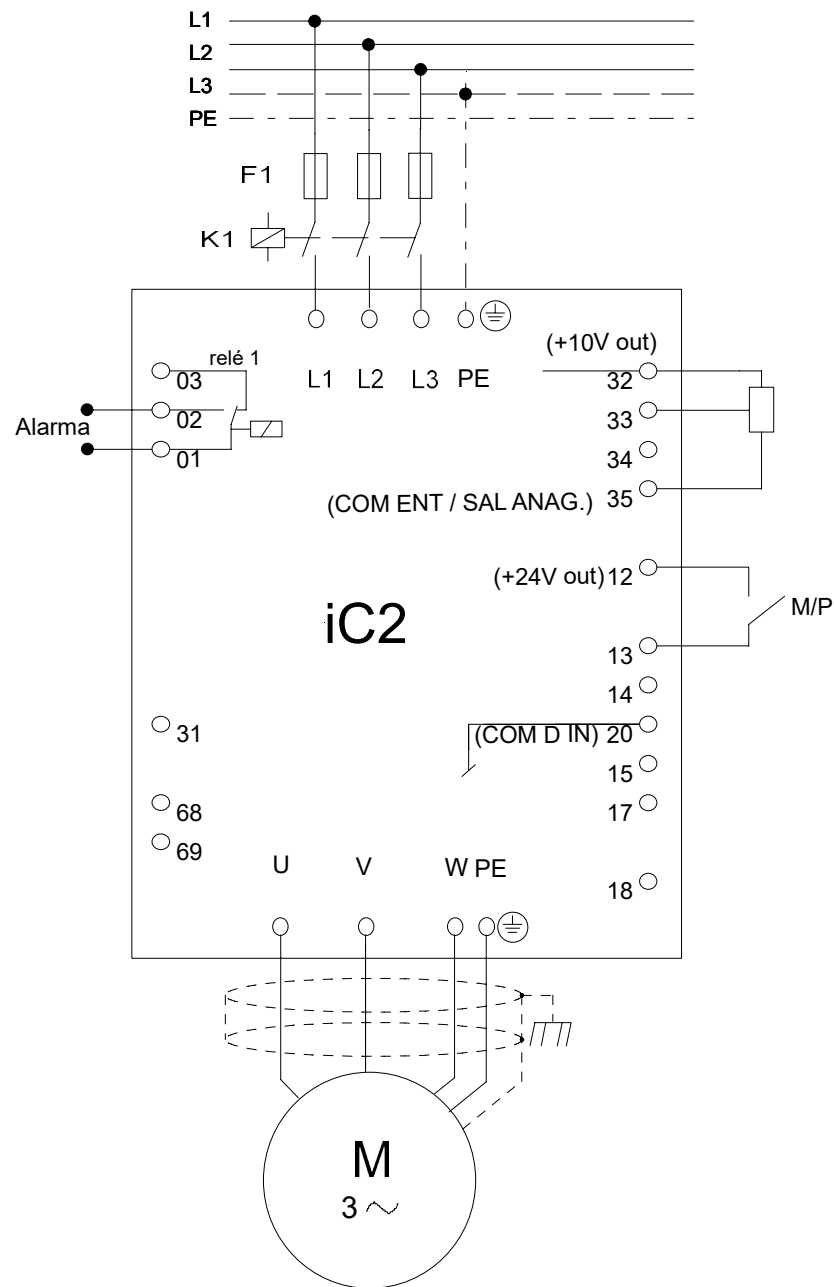
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	rpm
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.2	Límite alto de velocidad motor	Según motor	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 2 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 2 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.1	Sentido de giro	Horario [0]	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.3	T14 DI	Mantener Referencia [19]	
9.4.1.6	T18 DI	Aceleración [21]	
9.4.1.5	T17 DI	Deceleración [22]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2**  
**LAZO ABIERTO DE PROCESO. Aumentar / disminuir veloc. con pulsadores y cambio sentido**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_002b		SAS	AM



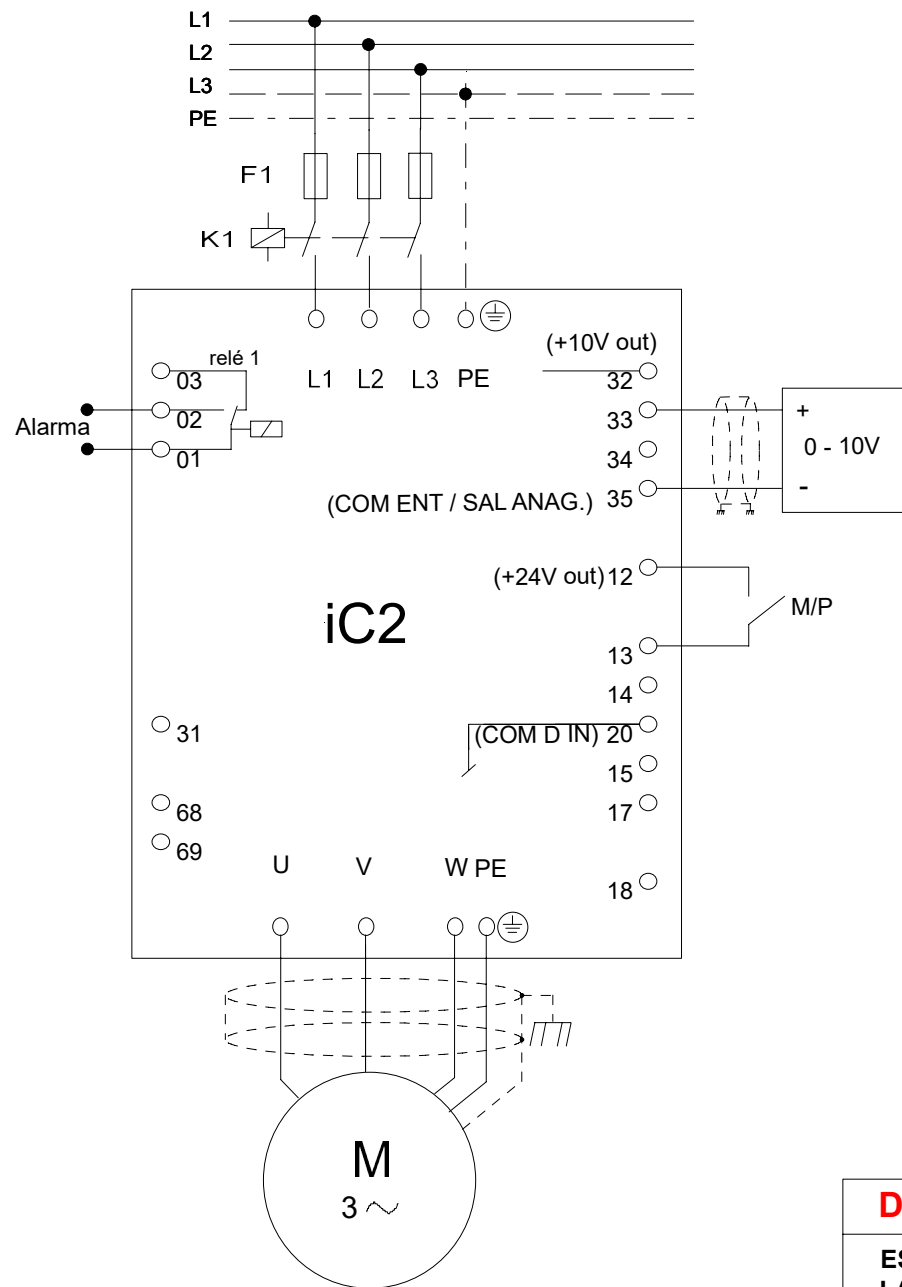
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 33 [1]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.2.3	T33 Low Voltage	0 a 0,07	V
9.5.2.2	T33 High Voltage	10	V
9.5.2.7	T33 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.2.6	T33 REF/REAL máxima	50	Hz

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2**  
**LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa con potenciómetro**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_003		SAS	AM



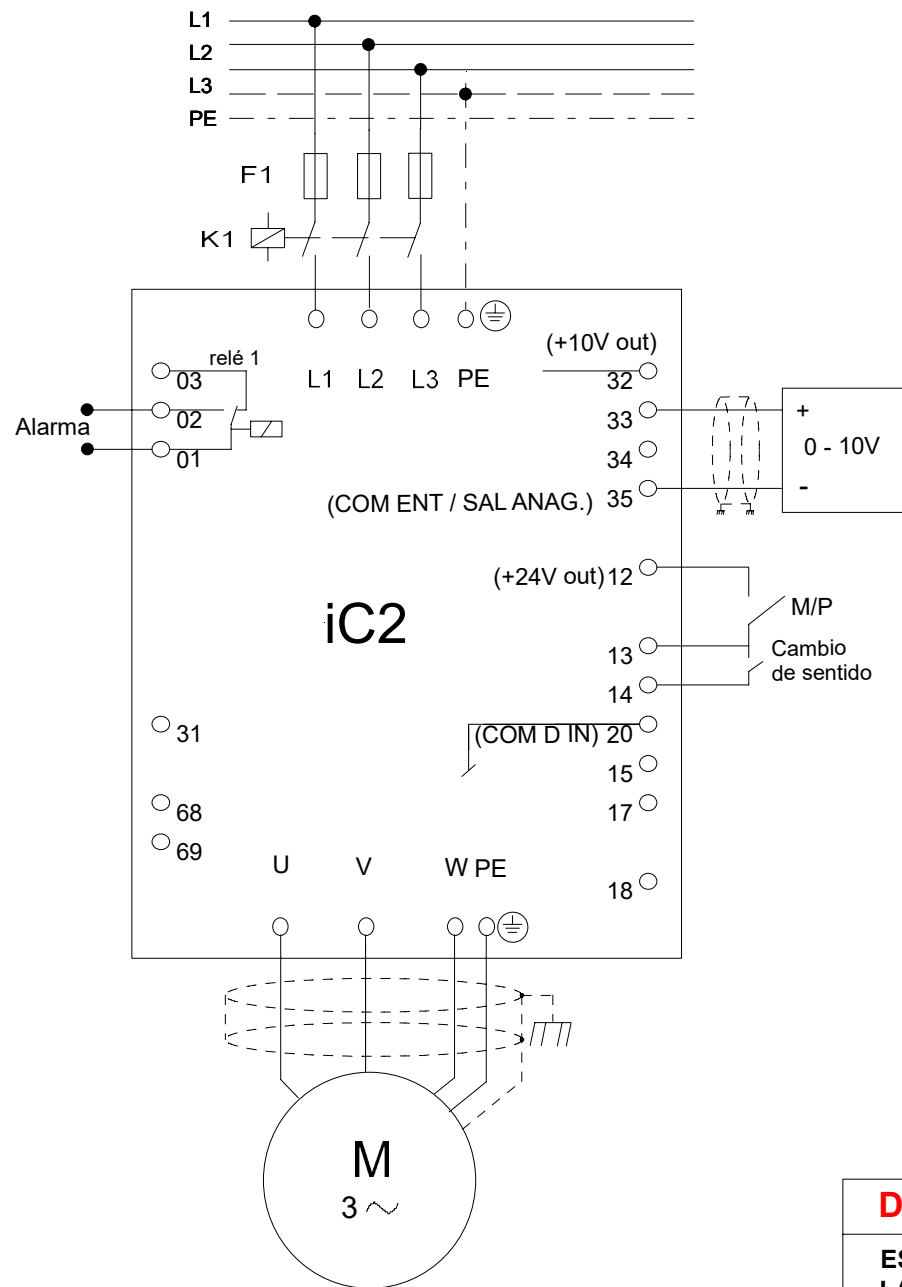
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.2	Límite alto de velocidad motor	Según motor	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 33 [1]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.2.3	T33 Low Voltage	0 a 0,07	V
9.5.2.2	T33 High Voltage	10	V
9.5.2.7	T33 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.2.6	T33 REF/REAL máxima	50	Hz

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 0 - 10V**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_003b		SAS	AM



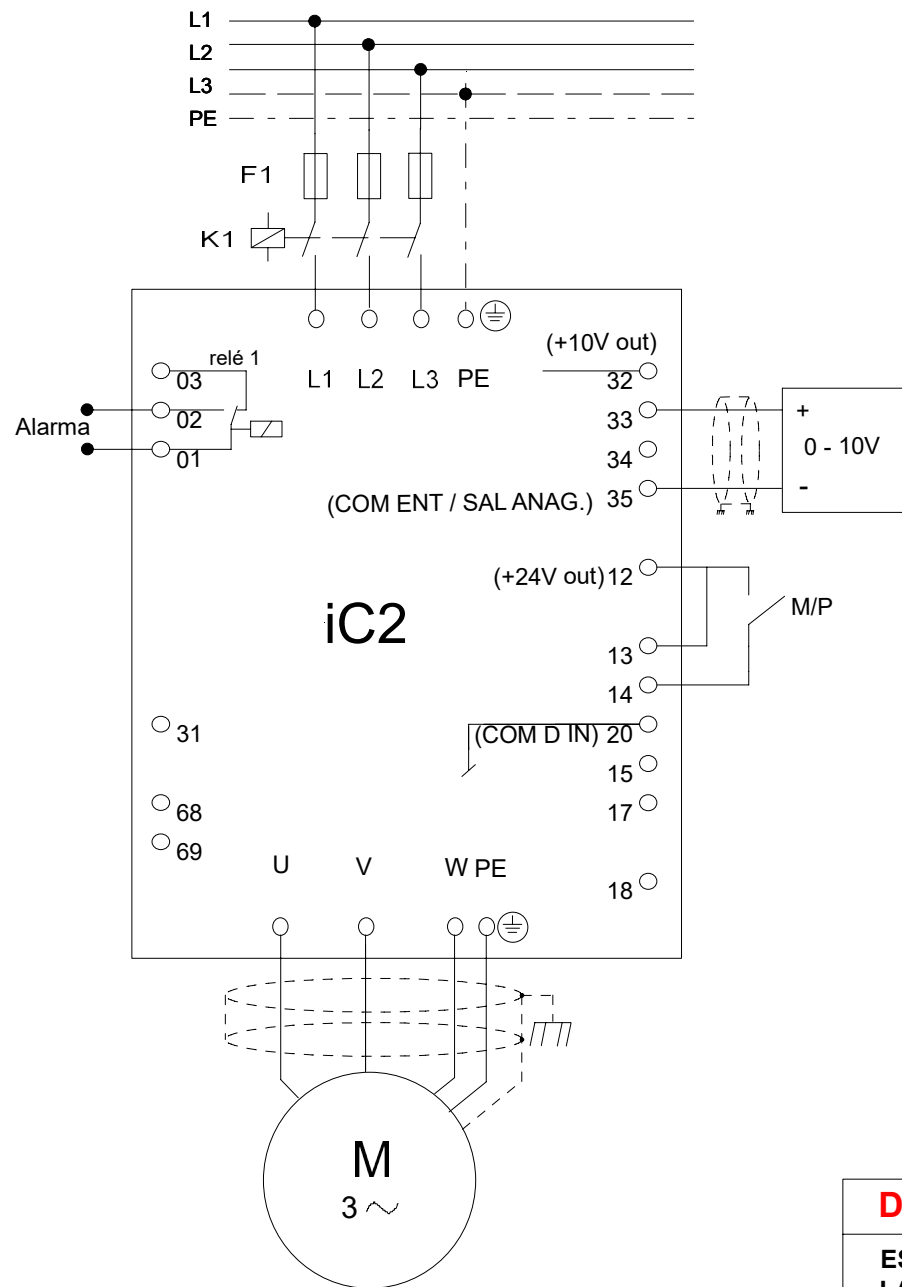
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 33 [1]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.3	T14 DI	Cambio sentido [10]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.2.3	T33 Low Voltage	0 a 0,07	V
9.5.2.2	T33 High Voltage	10	V
9.5.2.7	T33 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.2.6	T33 REF/REAL máxima	50	Hz

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2**  
**LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 0 - 10V con cambio de sentido**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_003c		SAS	AM



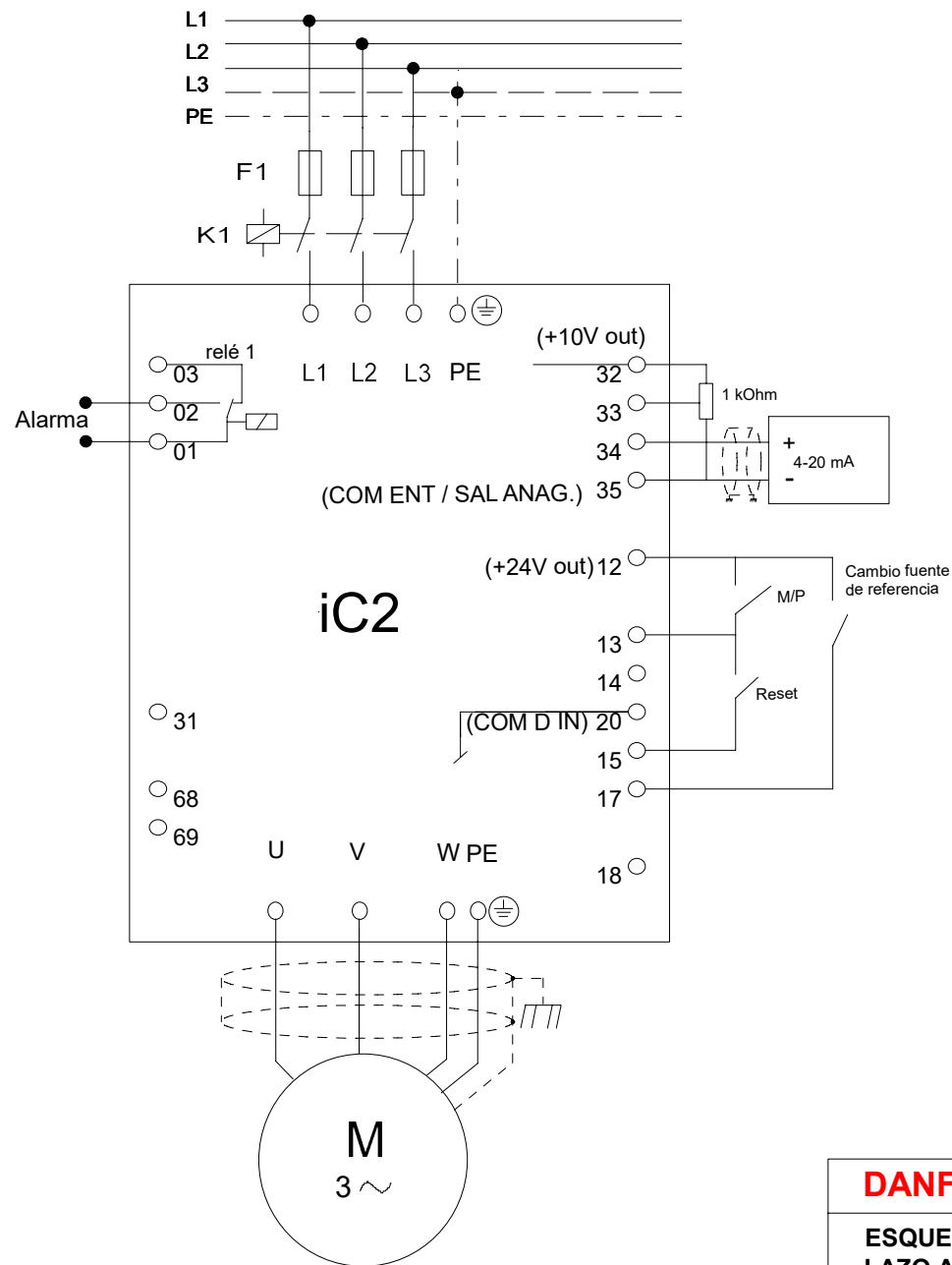
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 33 [1]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 20	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.3	T14 DI	Inercia inversa [2]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.2.3	T33 Low Voltage	0 a 0,07	V
9.5.2.2	T33 High Voltage	10	V
9.5.2.7	T33 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.2.6	T33 REF/REAL máxima	50	Hz

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2**  
**LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 0 - 10V , señal paro inercia inversa**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_003d		SAS	AM

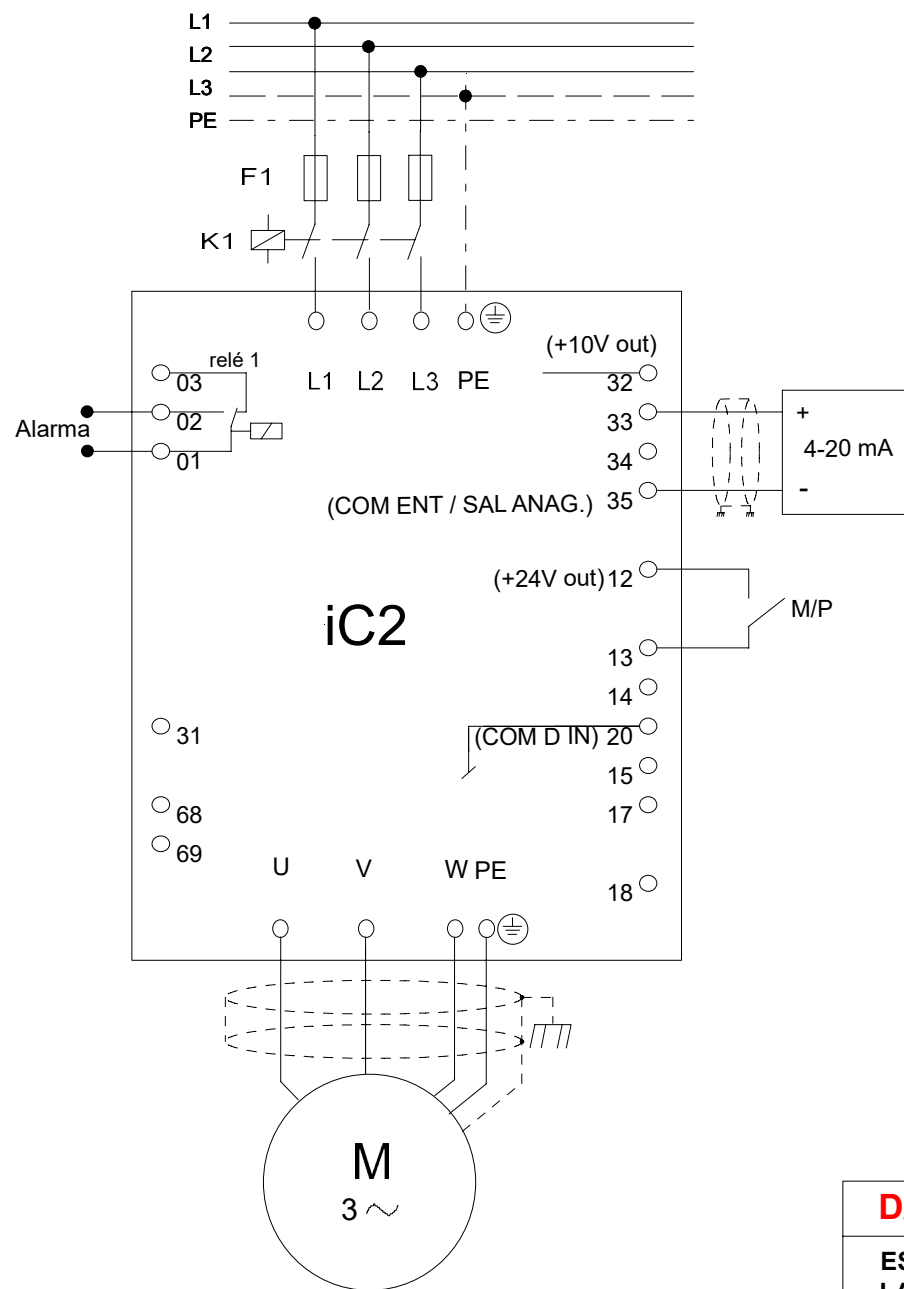


1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
6.6.1	Ajuste activo	Ajuste múltiple [9]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 33 [1]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.6	T15 DI	Reinicio[1]	
9.4.1.5	T17 DI	Cambio ajuste LSB [23]	
9.5.2.3	T33 Low Voltage	0 a 0,07	V
9.5.2.2	T33 High Voltage	10	V
9.5.2.7	T33 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.2.6	T33 REF/REAL máxima	50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
6.6.2	Ajuste de programación	Ajuste 2 [2]	
6.6.4	Copia de ajuste	Copiar desde ajuste 1 [1]	
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 34 [2]	
9.5.3.1	Modo T34	Corriente [0]	
9.5.3.5	T34 escala baja	4	mA
9.5.3.4	T34 escala alta	20	mA
9.5.3.7	T34 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.3.6	T34 REF/REAL máxima	50	Hz
6.6.3	Ajustes relacionados	Enlazado [20]	
6.6.2	Ajuste de programación	Ajuste activo [9]	

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref ext 0-10V o 4-20mA**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_003-4		SAS	AM



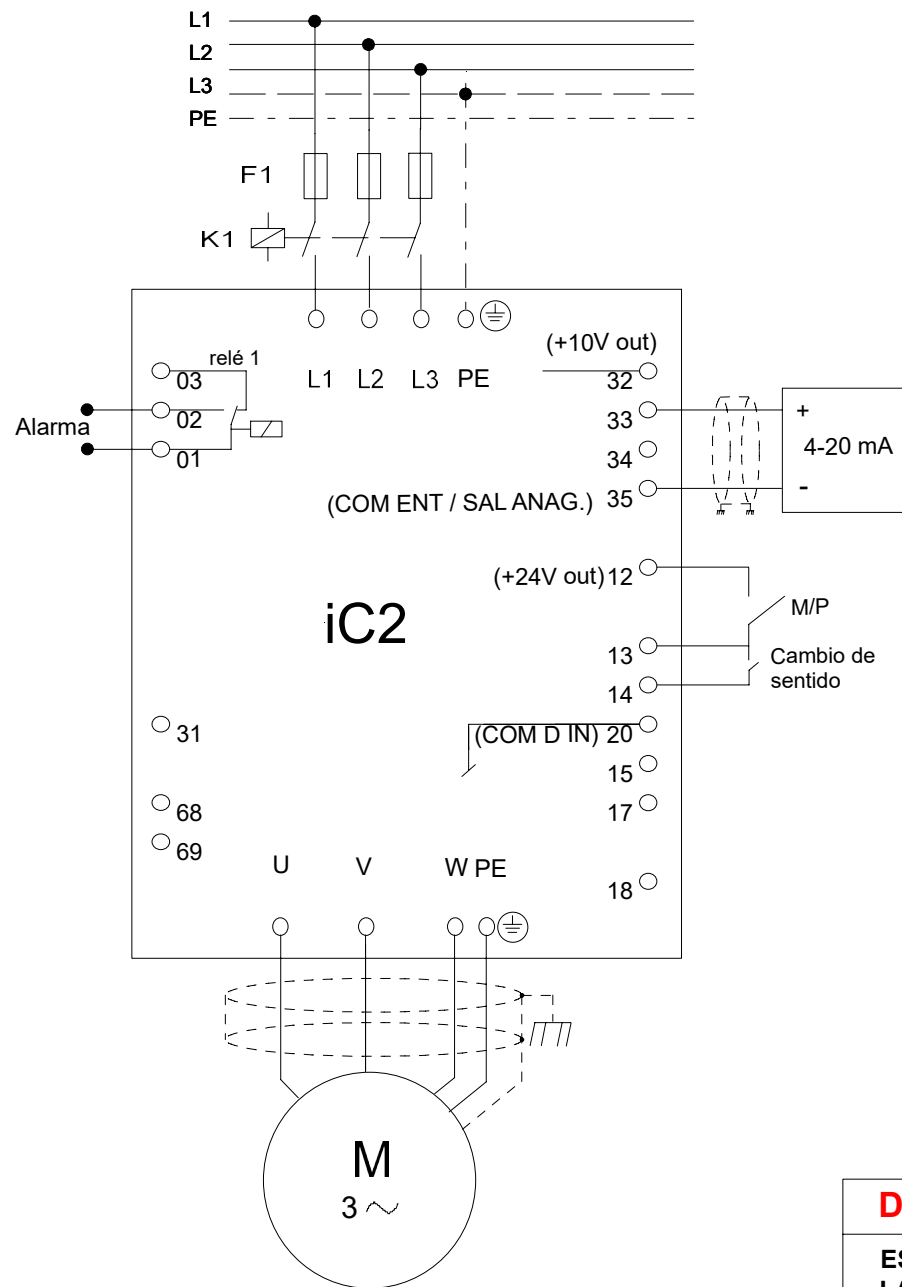
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 33 [1]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.2.1	Modo T33	Corriente [0]	
9.5.2.5	T33 escala baja	4	mA
9.5.2.4	T33 escala alta	20	mA
9.5.2.7	T33 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.2.6	T33 REF/REAL máxima	50	Hz

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. externa señal 4-20mA**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_004		SAS	AM



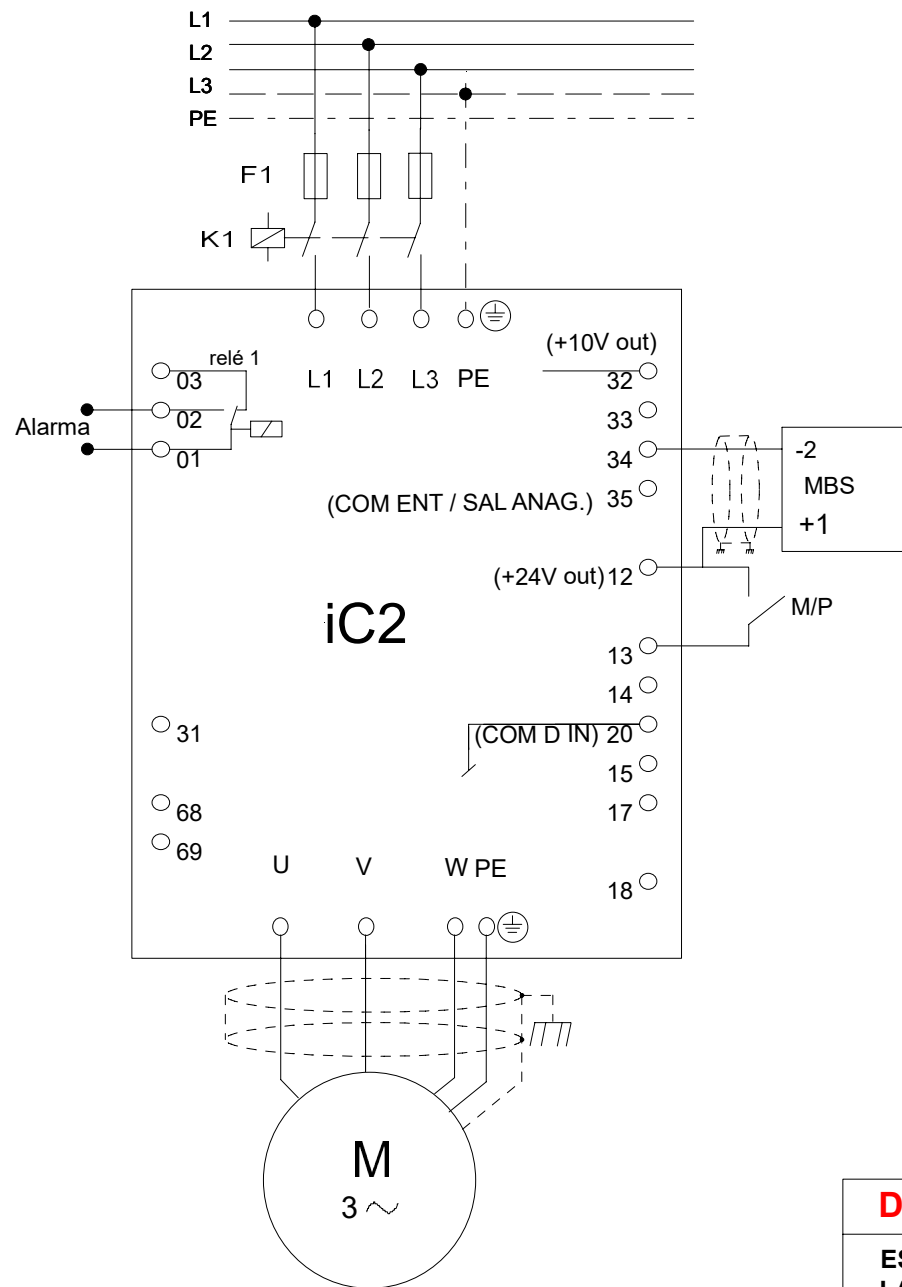
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 33 [1]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.3	T14 DI	Cambio sentido [10]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.2.1	Modo T33	Corriente [0]	
9.5.2.5	T33 escala baja	4	mA
9.5.2.4	T33 escala alta	20	mA
9.5.2.7	T33 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.2.6	T33 REF/REAL máxima	50	Hz

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
LAZO ABIERTO DE PROCESO, Ref. externa señal 4 - 20mA con cambio sentido**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_004b		SAS	AM



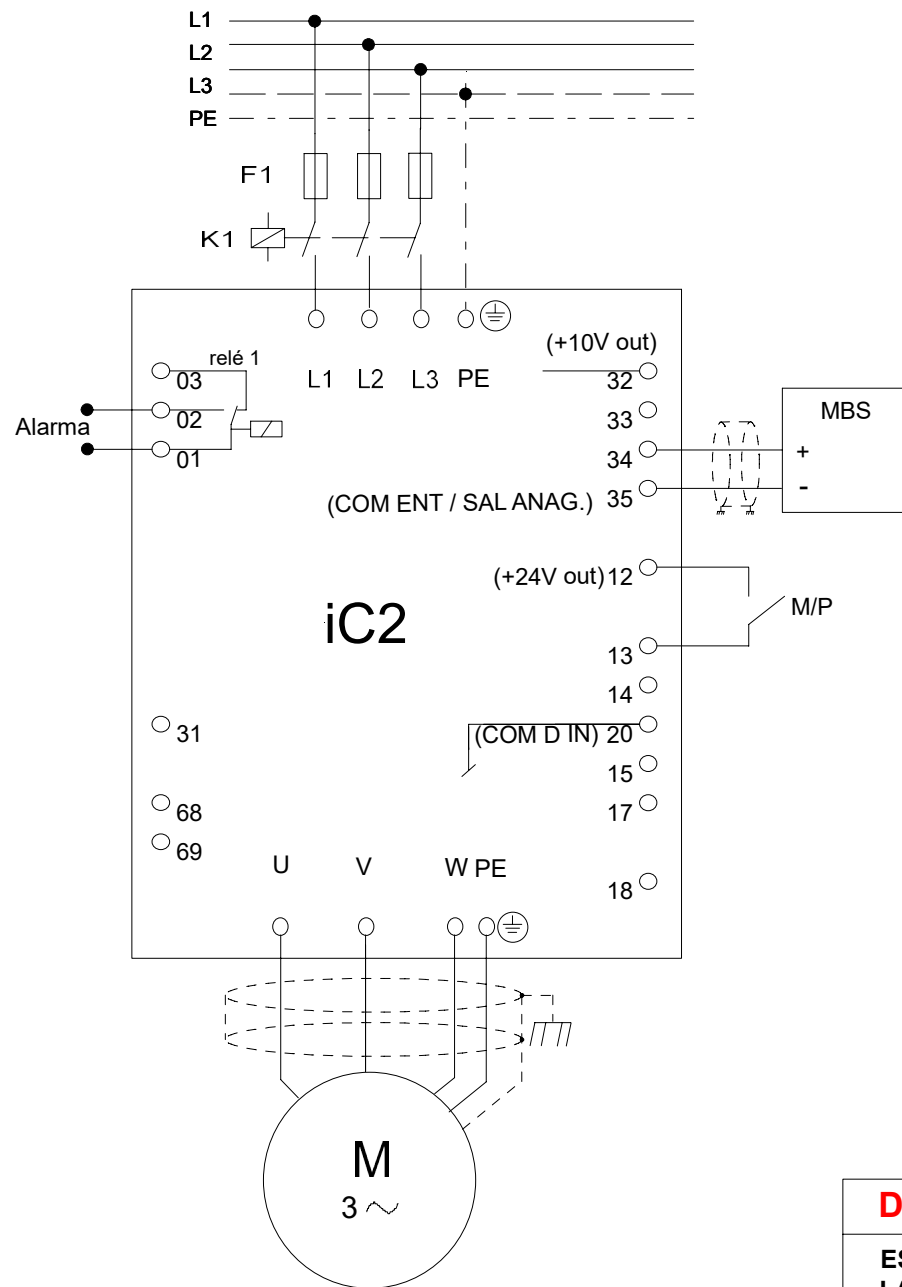
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]
5.4.1	Modo de operación	Control de proceso [21]
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]
5.5.3.2	Reference/Feedback Unit	bar [71]
5.5.3.4	Ref. mínima	*SAP Valor min. rango sensor Bar
5.5.3.3	Ref. máxima	*SAP Valor max. rango sensor Bar
		*SAP (16% i.e para 16 bar consigna, si escala sensor 0-100 bar) %
5.5.3.10	Preset reference	
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10 s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10 s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2
5.8.1	Sentido de giro	Horario [0]
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 20 Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50 Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]
9.5.3.1	Modo T34	Corriente [0]
9.5.3.5	T34 escala baja	4 mA
9.5.3.4	T34 escala alta	20 mA
9.5.3.7	T34 REF/REAL mínima	*SAP Valor min. rango sensor Bar
9.5.3.6	T34 REF/REAL máxima	*SAP Valor max. rango sensor Bar
5.12.4.1	Fuente realimentación 1	Entrada analógica 34 [2]
5.12.5.7	Control PID	Normal [0]
5.12.5.8	Velocidad arranque PID	*SAP Mismo valor 5.8.3 Hz
5.12.5.9	Ancho de banda en ref.	*SAP Ejem. 1 %
5.12.5.1	Ganancia proporcional PID	*SAP Ejem. 0,7
5.12.5.2	Tiempo integral PID	*SAP Ejem. 2 s

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
LAZO CERRADO DE PROCESO. PID Normal, transductor presión pasivo 4-20 mA**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_008		SAS	AM



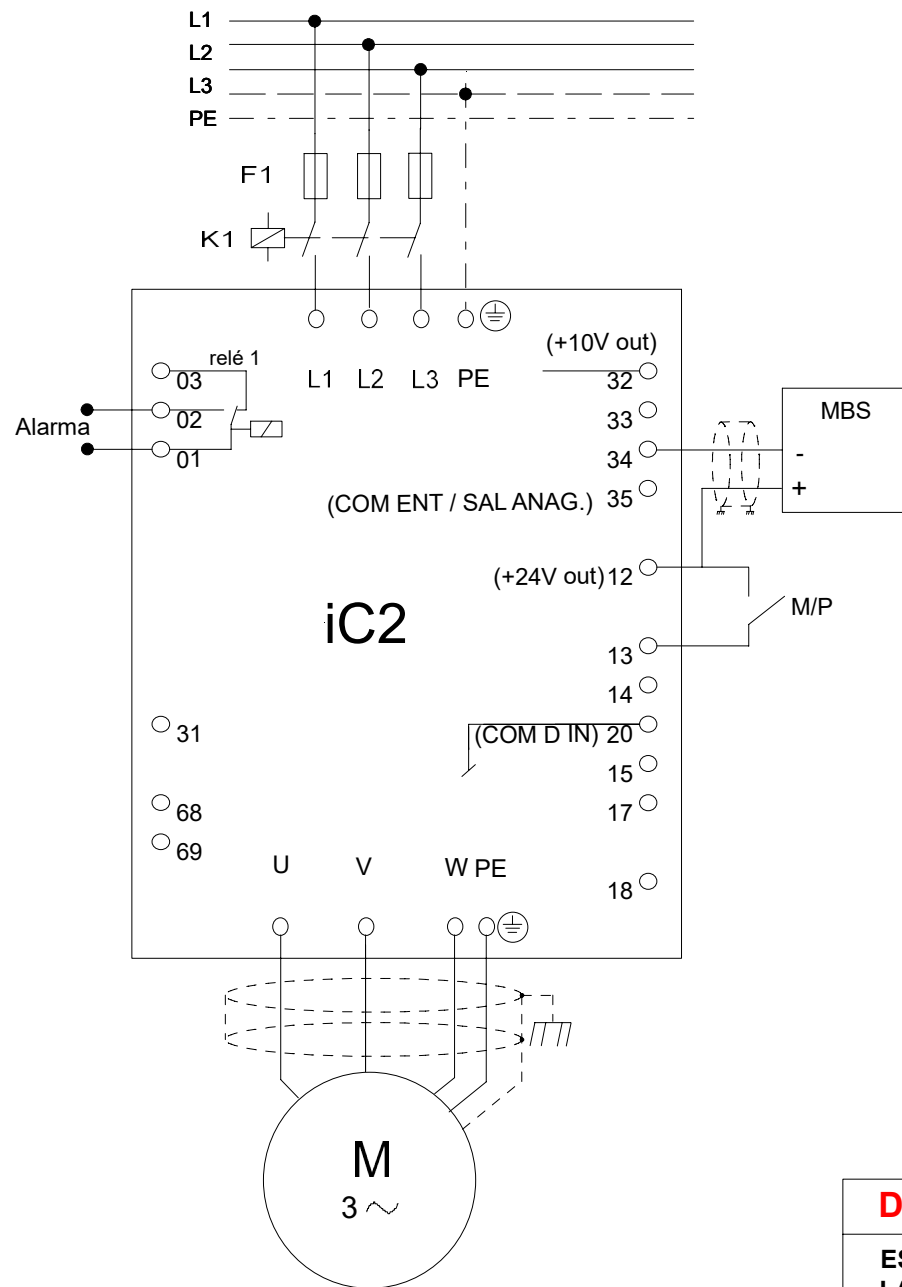
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
5.4.1	Modo de operación	Control de proceso [21]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.2	Reference/Feedback Unit	bar [71]	
5.5.3.4	Ref. mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
5.5.3.3	Ref. máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
		*SAP (16% i.e para 16 bar consigna, si escala sensor 0-100 bar)	%
5.5.3.10	Preset reference		
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.1	Sentido de giro	Horario [0]	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 20	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.3.1	Modo T34	Corriente [0]	
9.5.3.5	T34 escala baja		4 mA
9.5.3.4	T34 escala alta		20 mA
9.5.3.7	T34 REF/REAL mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
9.5.3.6	T34 REF/REAL máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
5.12.4.1	Fuente realimentación 1	Entrada analógica 34 [2]	
5.12.5.7	Control PID	Normal [0]	
5.12.5.8	Velocidad arranque PID	*SAP Mismo valor 5.8.3	Hz
5.12.5.9	Ancho de banda en ref.	*SAP Ejem. 1	%
5.12.5.1	Ganancia proporcional PID	*SAP Ejem. 0,7	
5.12.5.2	Tiempo integral PID	*SAP Ejem. 2	s

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2**

**LAZO CERRADO DE PROCESO. PID Normal, transductor presión activo 4-20 mA**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_008b		SAS	AM



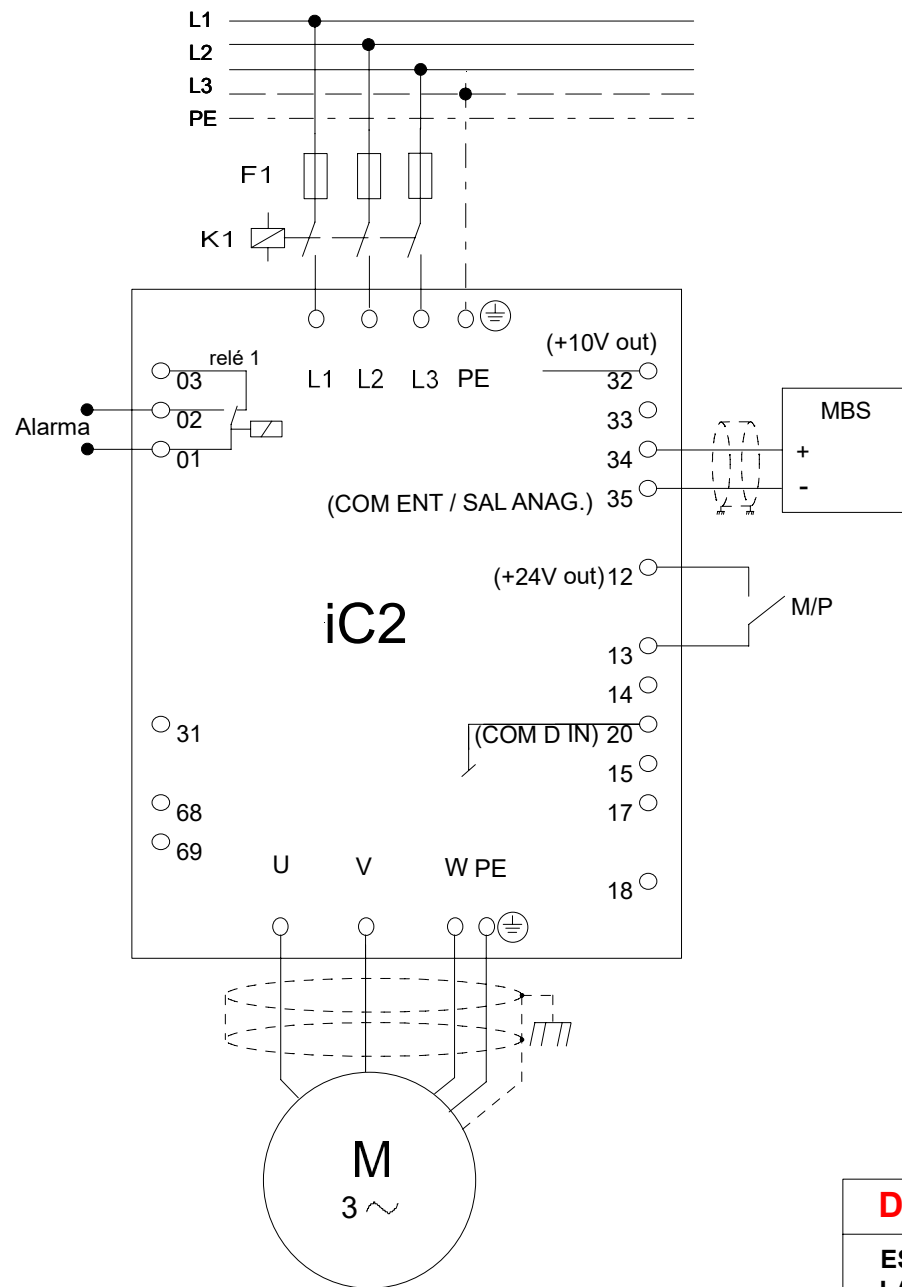
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
5.4.1	Modo de operación	Control de proceso [21]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.2	Reference/Feedback Unit	bar [71]	
5.5.3.4	Ref. mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
5.5.3.3	Ref. máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
		*SAP (16% i.e para 16 bar consigna, si escala sensor 0-100 bar)	%
5.5.3.10	Preset reference		
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.1	Sentido de giro	Horario [0]	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 20	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.3.1	Modo T34	Corriente [0]	
9.5.3.5	T34 escala baja		4 mA
9.5.3.4	T34 escala alta		20 mA
9.5.3.7	T34 REF/REAL mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
9.5.3.6	T34 REF/REAL máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
5.12.4.1	Fuente realimentación 1	Entrada analógica 34 [2]	
5.12.5.7	Control PID	Inverso [1]	
5.12.5.8	Velocidad arranque PID	*SAP Mismo valor 5.8.3	Hz
5.12.5.9	Ancho de banda en ref.	*SAP Ejem. 1	%
5.12.5.1	Ganancia proporcional PID	*SAP Ejem. 0,7	
5.12.5.2	Tiempo integral PID	*SAP Ejem. 2	s

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2**

**LAZO CERRADO DE PROCESO. PID Normal, transductor presión pasivo 4-20 mA**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_009		SAS	AM



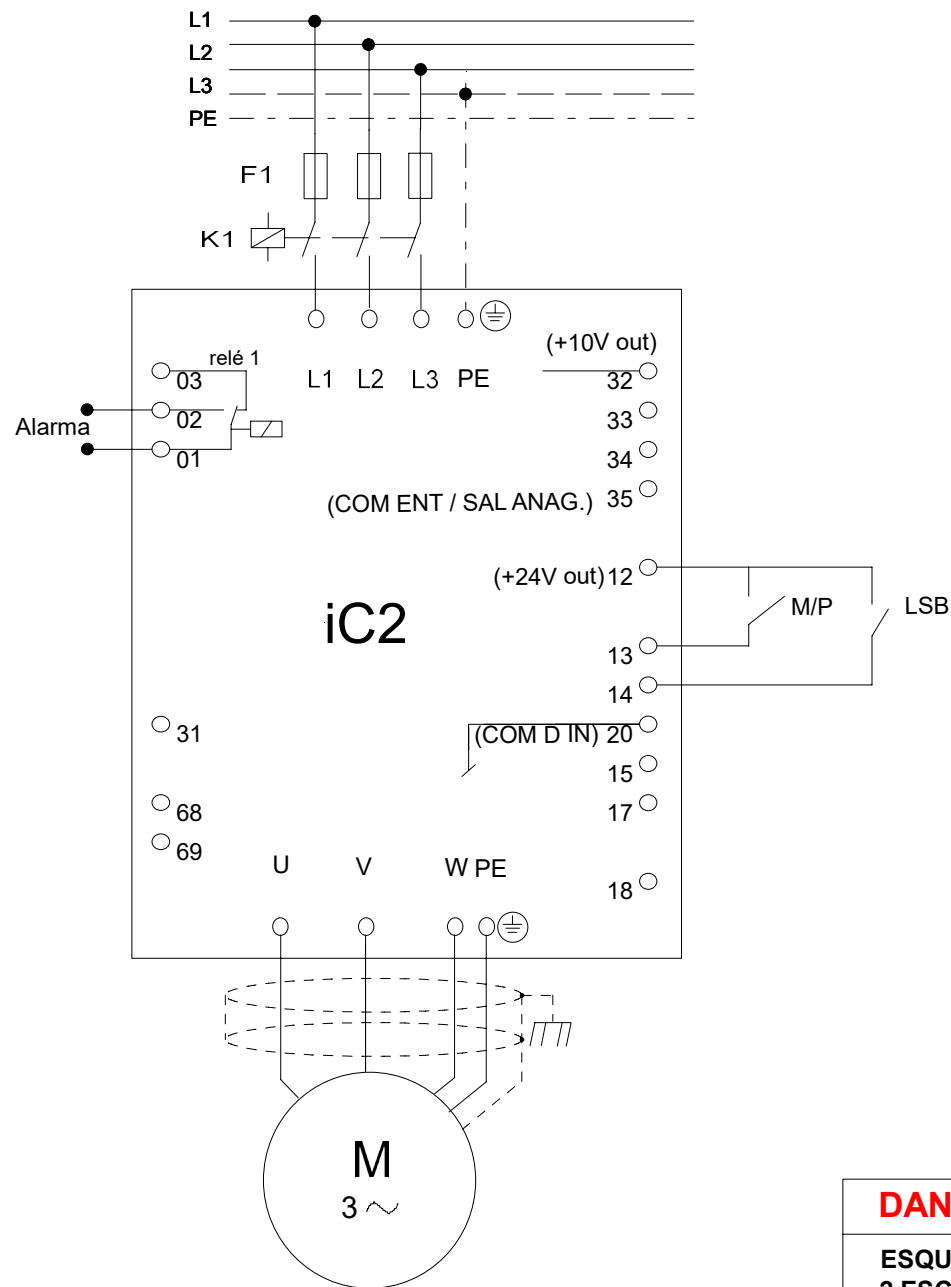
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
5.4.1	Modo de operación	Control de proceso [21]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.2	Reference/Feedback Unit	bar [71]	
5.5.3.4	Ref. mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
5.5.3.3	Ref. máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
		*SAP (16% i.e para 16 bar consigna, si escala sensor 0-100 bar)	%
5.5.3.10	Preset reference		
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.1	Sentido de giro	Horario [0]	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 20	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.3.1	Modo T34	Corriente [0]	
9.5.3.5	T34 escala baja		4 mA
9.5.3.4	T34 escala alta		20 mA
9.5.3.7	T34 REF/REAL mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
9.5.3.6	T34 REF/REAL máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
5.12.4.1	Fuente realimentación 1	Entrada analógica 34 [2]	
5.12.5.7	Control PID	Inverso [1]	
5.12.5.8	Velocidad arranque PID	*SAP Mismo valor 5.8.3	Hz
5.12.5.9	Ancho de banda en ref.	*SAP Ejem. 1	%
5.12.5.1	Ganancia proporcional PID	*SAP Ejem. 0,7	
5.12.5.2	Tiempo integral PID	*SAP Ejem. 2	s

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2**

**LAZO CERRADO DE PROCESO. PID Normal, transductor presión activo 4-20 mA**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_009b		SAS	AM



1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 00	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
5.5.3.10	*SAP Programación de 2 referencias de velocidad 0%=P3-02; 100%=P3-03		%
5.5.3.10.1	Preset reference 0	*SAP velocidad 0	%
5.5.3.10.2	Preset reference 1	*SAP velocidad 1	%
9.4.1.3	T14 DI	Preset ref. bit 0 [16]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	

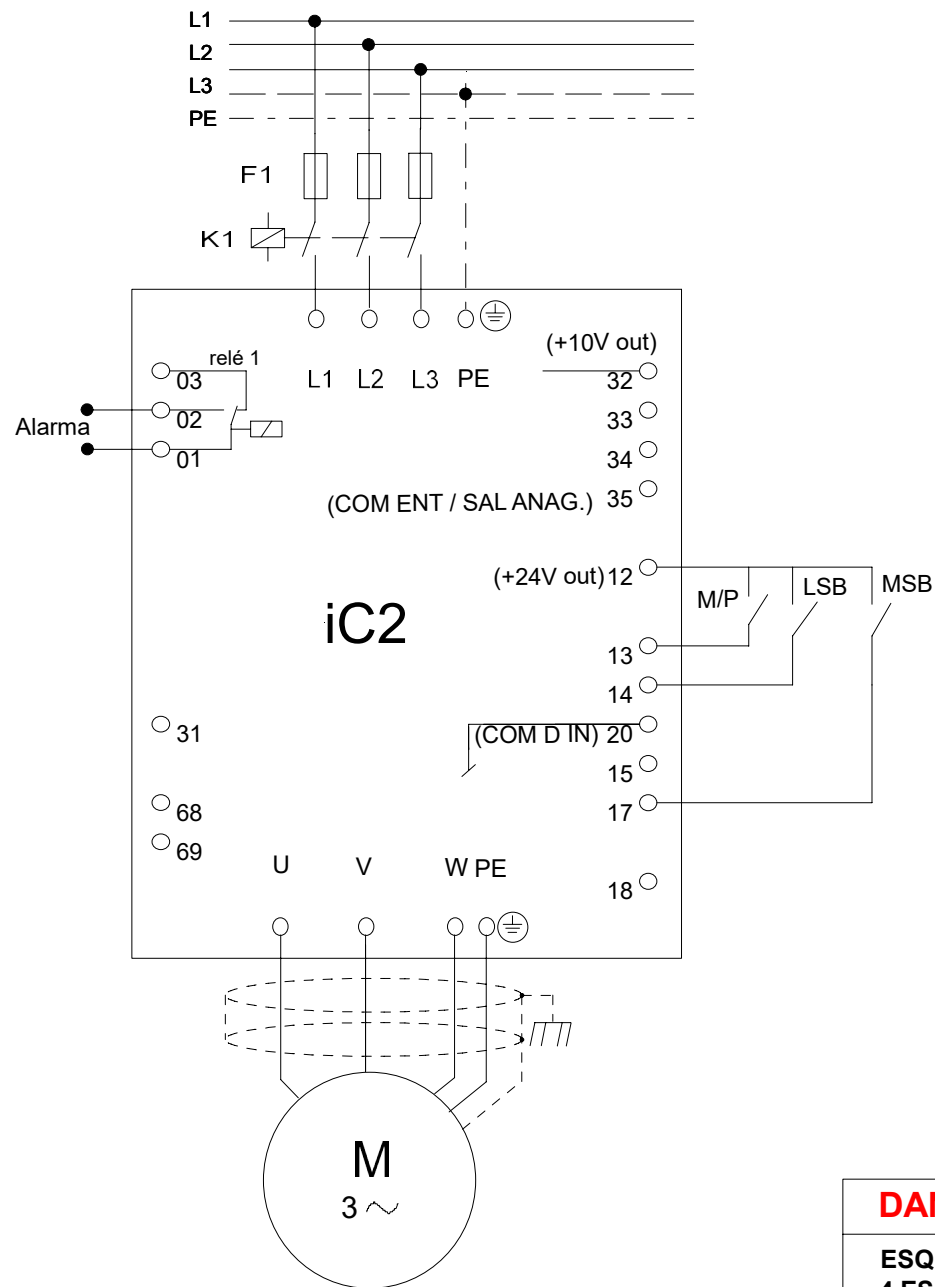
\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

Ref bit 0	V
14	
0	0
1	1

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
2 ESCALONES DE VELOCIDAD**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_011a		SAS	AM



1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.3.10	*SAP Programación de 2 referencias de velocidad 0%=P3-02; 100%=P3-03		%
5.5.3.10.1	Ref. interna 0	*SAP velocidad 0	%
5.5.3.10.2	Ref. interna 1	*SAP velocidad 1	%
5.5.3.10.3	Ref. interna 2	*SAP Velocidad 2	%
5.5.3.10.4	Ref. interna 3	*SAP Velocidad 3	%
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.5	T17 DI	Preset ref. bit 1 [17]	
9.4.1.3	T14 DI	Preset ref. bit 0 [16]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	

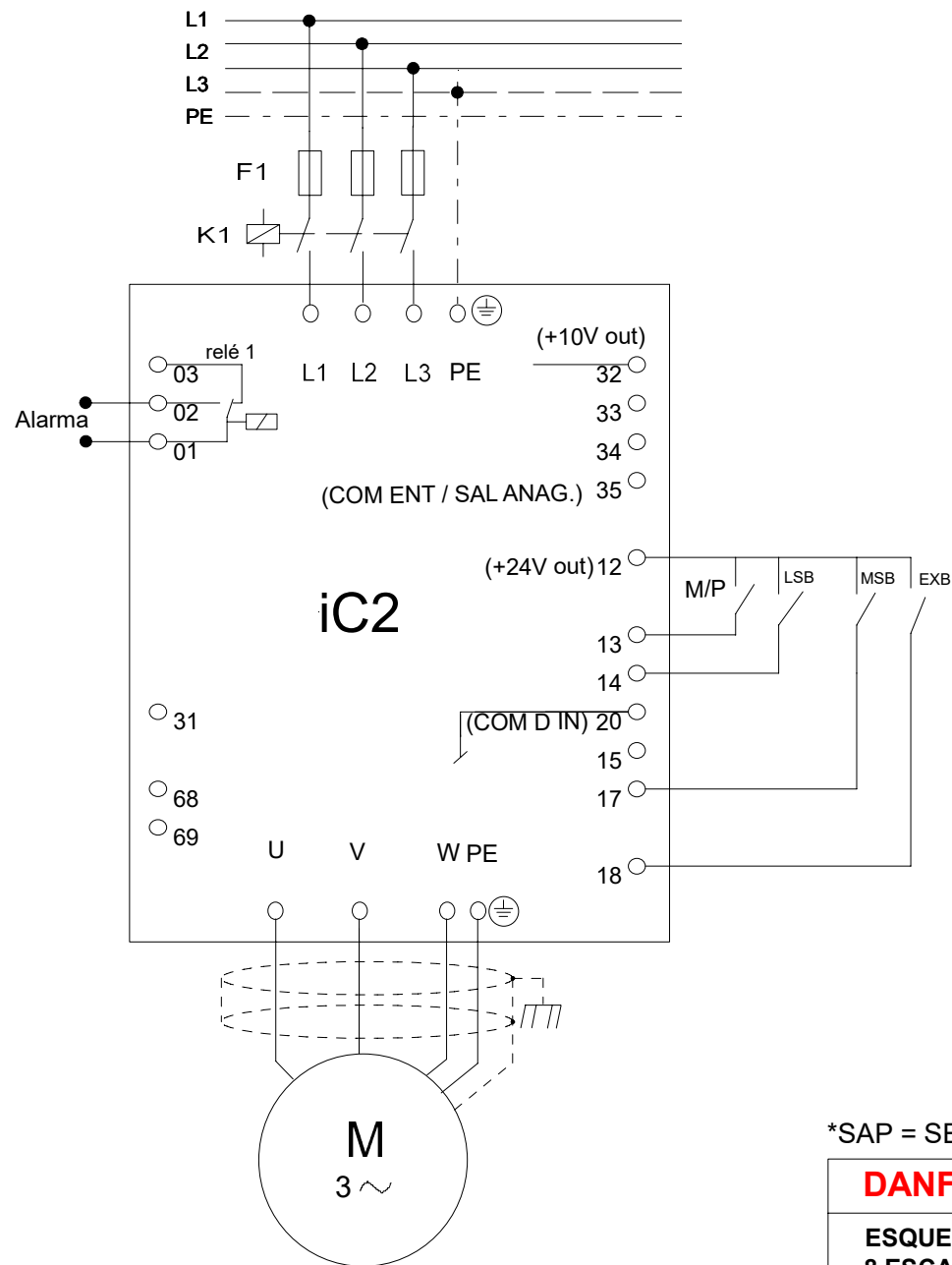
\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

Ref bit 1	Ref bit 0	V
17	14	
0	0	0
0	1	1
1	0	2
1	1	3

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
4 ESCALONES DE VELOCIDAD**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_011b		SAS	AM



1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.3.10	*SAP Programación de 2 referencias de velocidad 0%=P3-02; 100%=P3-03		%
5.5.3.10.1	Ref. interna 0	*SAP velocidad 0	%
5.5.3.10.2	Ref. interna 1	*SAP velocidad 1	%
5.5.3.10.3	Ref. interna 2	*SAP Velocidad 2	%
5.5.3.10.4	Ref. interna 3	*SAP Velocidad 3	%
5.5.3.10.5	Ref. interna 4	*SAP Velocidad 4	%
5.5.3.10.6	Ref. interna 5	*SAP Velocidad 5	%
5.5.3.10.7	Ref. interna 6	*SAP Velocidad 6	%
5.5.3.10.8	Ref. interna 7	*SAP Velocidad 7	%
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.6	T18 DI	Preset ref. bit 2 [18]	
9.4.1.5	T17 DI	Preset ref. bit 1 [17]	
9.4.1.3	T14 DI	Preset ref. bit 0 [16]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	

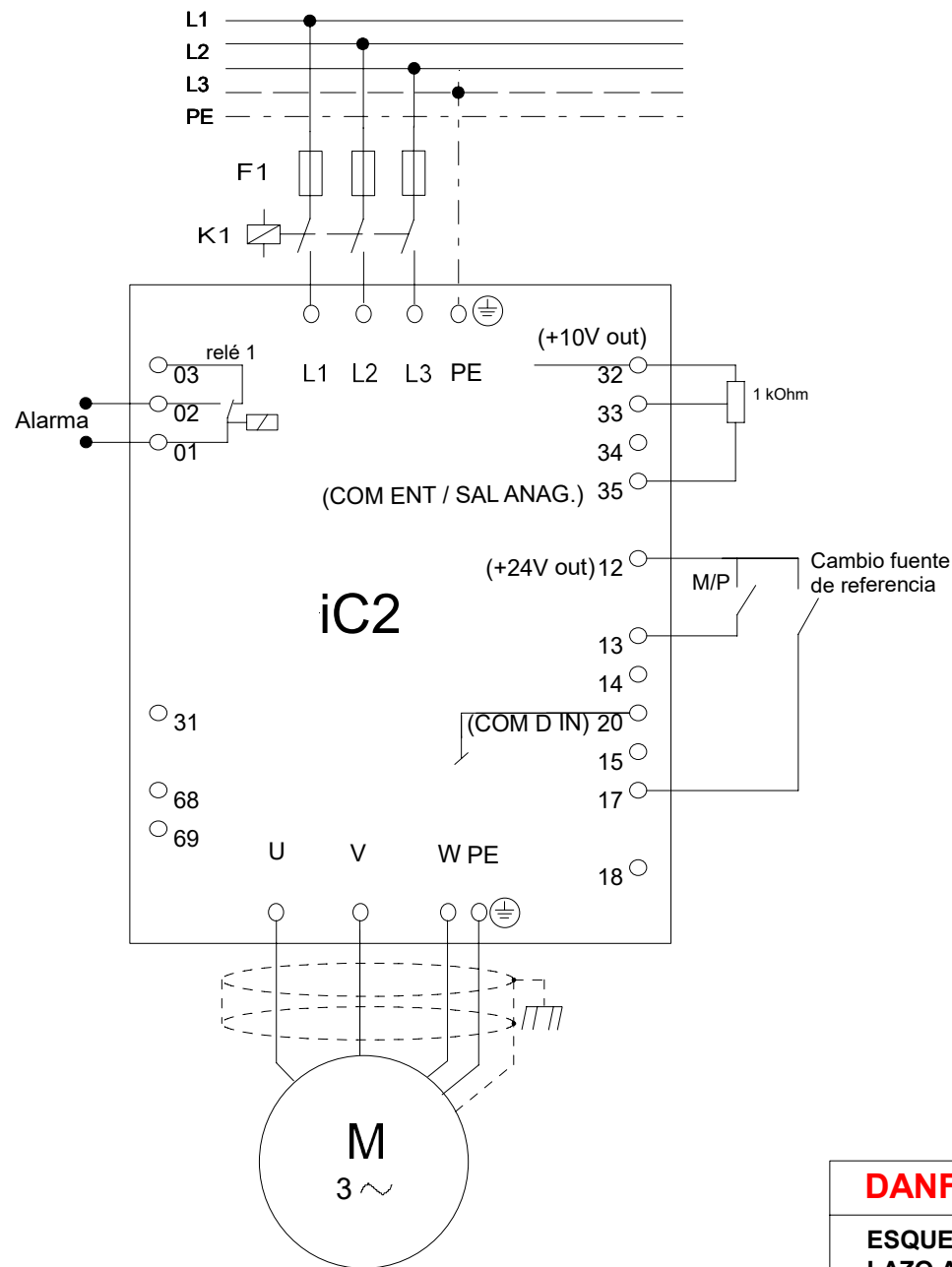
Ref bit 2	Ref bit 1	Ref bit 0	V
18	17	14	
0	0	0	0
0	0	1	1
0	1	0	2
0	1	1	3
1	0	0	4
1	0	1	5
1	1	0	6
1	1	1	7

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
8 ESCALONES DE VELOCIDAD**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_011c		SAS	AM



1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
6.6.1	Ajuste activo	Ajuste múltiple [9]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Entrada analógica 33 [1]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 0	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.1.5	T17 DI	Cambio ajuste LSB [23]	
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.2.3	T33 Low Voltage	0 a 0,07	V
9.5.2.2	T33 High Voltage	10	V
9.5.2.7	T33 REF/REAL mínima	0	Hz
9.5.2.6	T33 REF/REAL máxima	50	Hz
6.6.2	Ajuste de programación	Ajuste 2 [2]	
6.6.4	Copia de ajuste	Copiar desde ajuste 1 [1]	
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Referencia bus local [11]	
5.5.2.1	Selección inercia	Bus [1]	
5.5.2.4	Selección arranque	Bus [1]	
5.5.2.7	Selección cambio ajuste	Entrada digital [0]	
6.6.3	Ajustes relacionados	Enlazado [20]	
6.6.2	Ajuste de programación	Ajuste activo [9]	

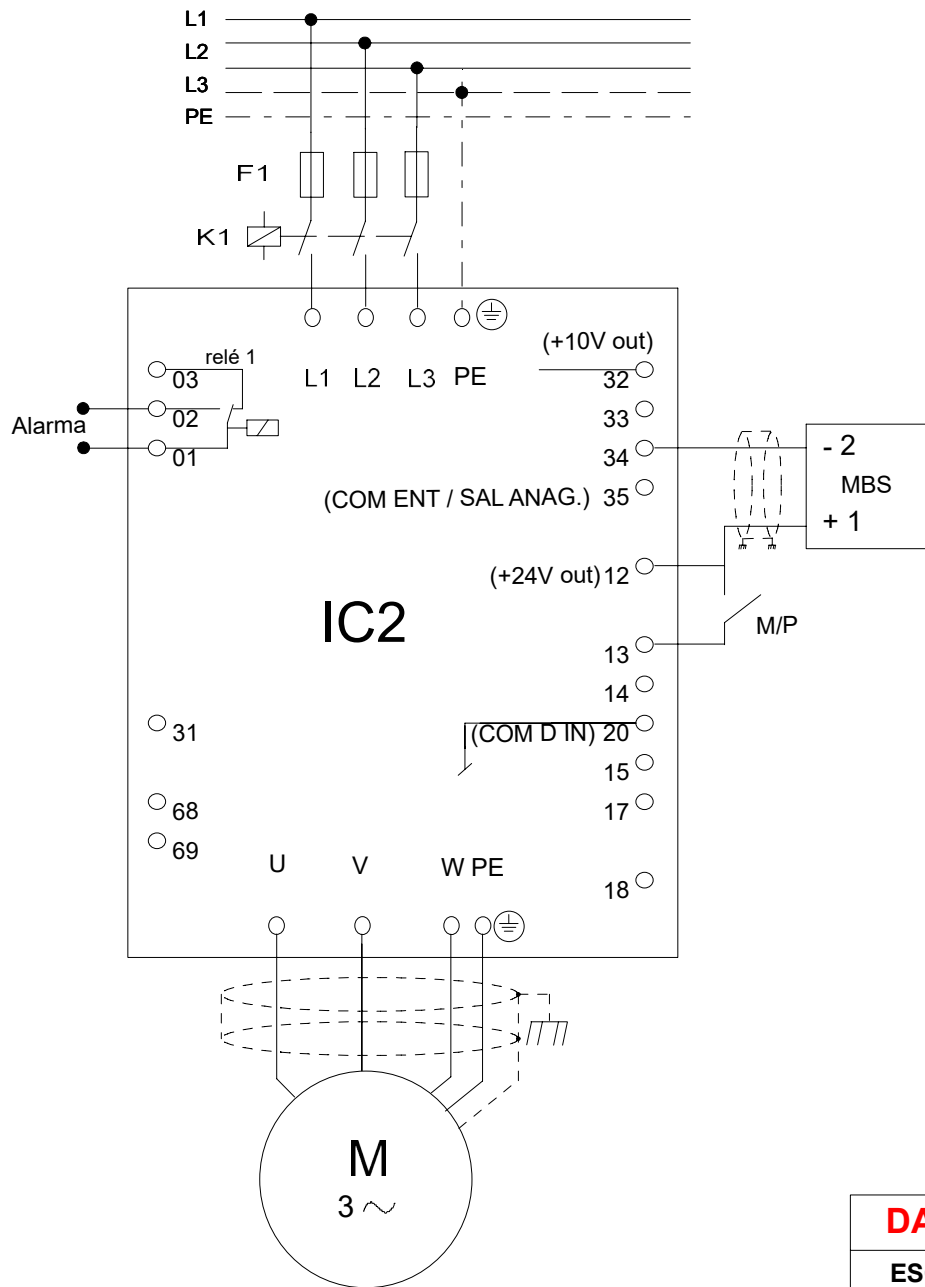
\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

10.1.1	Protocolo	Modbus RTU [2]	
10.1.2	Dirección	i.e 1	
10.1.3	Baud rate	19200 [3]	
10.1.4	Paridad/ Stop Bits	i.e [0] even parity, 1 stop bit	

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION iC2  
LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref externa 0-10V o bus RS485**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	iC2_017		SAS	AM



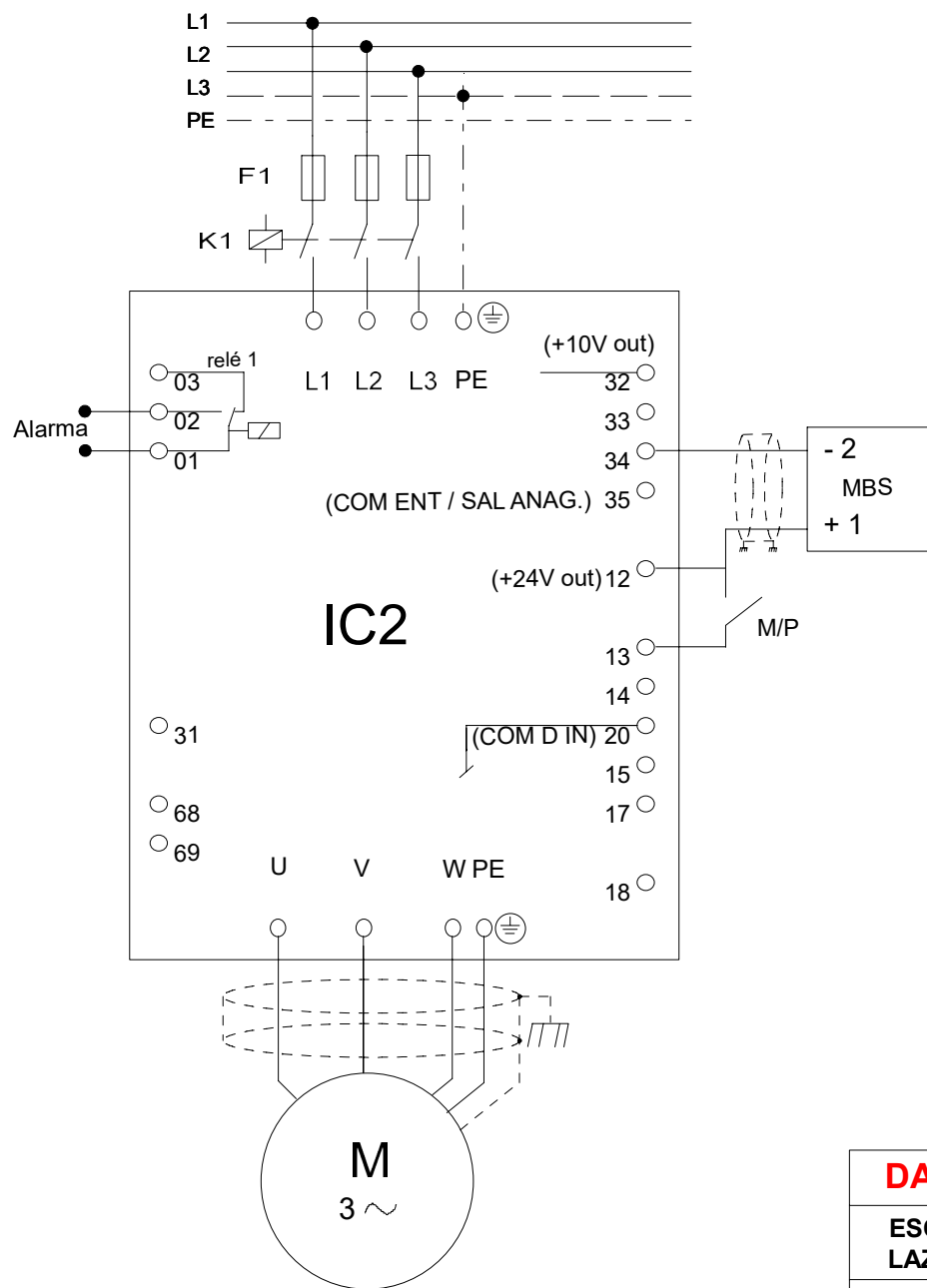
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
5.4.1	Modo de operación	Control de proceso [21]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.2	Reference/Feedback Unit	bar [71]	
5.5.3.4	Ref. mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
5.5.3.3	Ref. máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
5.5.3.10	Preset reference	*SAP (16% i.e para 16 bar consigna, si escala sensor 0-100 bar)	%
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.1	Sentido de giro	Horario [0]	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 30	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.4.1.3	T14 digital input	Parada [6]	
9.5.3.1	Modo T34	Corriente [0]	
9.5.3.5	T34 escala baja	4	mA
9.5.3.4	T34 escala alta	20	mA
9.5.3.7	T34 REF/REAL mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Hz
9.5.3.6	T34 REF/REAL máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Hz
5.12.4.1	Fuente realimentación 1	Entrada analógica 34 [2]	
5.12.5.7	Control PID	Normal [0]	
5.12.5.8	Velocidad arranque PID	*SAP Mismo valor 5.8.3	Hz
5.12.5.9	Ancho de banda en ref.	*SAP Ejem. 1	%
5.12.5.1	Ganancia proporcional PID	*SAP Ejem. 0,7	
5.12.5.2	Tiempo integral PID	*SAP Ejem. 2	s
8.4.2.1	Modo Smart Logic Control	[1] On	
8.4.3.1	Operando comparador. Índice 0	Velocidad motor [3]	
	Operando comparador. Índice 1	Realimentación [2]	
8.4.3.2	Operador comparador. Índice 0	Menor que [0]	
	Operador comparador. Índice 1	Menor que [0]	
8.4.3.3	Valor comparador. Índice 0	*SAP Ejem. 25	
	Valor comparador. Índice 1	*SAP realim. para que "despierte" equipo i.e 45 Bar	
8.4.4.1	Temporizador. Índice 0	*SAP Ejem. 15	s
	Temporizador. Índice 1	*SAP Ejem. 20	s
8.4.6.1	Evento. Índice 0	En marcha [2]	
	Evento. Índice 1	Tiempo límite SL 0 [30]	
	Evento. Índice 2	Comparador 0 [22]	
	Evento. Índice 3	Tiempo límite SL 1 [31]	
	Evento. Índice 4	Comparador 1 [23]	
8.4.6.2	Acción. Índice 0	Iniciar temporizador 0 [29]	
	Acción. Índice 1	Sin acción [1]	
	Acción. Índice 2	Iniciar temporizador 1 [30]	
	Acción. Índice 3	Parada [24]	
	Acción. Índice 4	Arranque [22]	

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION IC2  
LAZO CERRADO DE PROCESO. PID normal con función ir a dormir SLC**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	IC2_039b		SAS	AM

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN



1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
5.4.1	Modo de operación	Control de proceso [21]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	rpm
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.2	Reference/Feedback Unit	bar [71]	
5.5.3.4	Ref. mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
5.5.3.3	Ref. máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
5.5.3.10	Preset reference	*SAP (16% i.e para 16 bar consigna, si escala sensor 0-100 bar)	%
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Sin función [0]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.8.1	Sentido de giro	Horario [0]	
2.3.14	Frecuencia de salida máx	SAP > 5.8.2	
5.8.3	Límite bajo velocidad	*SAP Ejem. 30	Hz
5.8.2	Límite alto velocidad	*SAP Ejem. 50	Hz
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	
9.5.3.1	Modo T34	Corriente [0]	
9.5.3.5	T34 escala baja	4	mA
9.5.3.4	T34 escala alta	20	mA
9.5.3.7	T34 REF/REAL mínima	*SAP Valor min. rango sensor	Bar
9.5.3.6	T34 REF/REAL máxima	*SAP Valor max. rango sensor	Bar
5.12.4.1	Fuente realimentación 1	Entrada analógica 34 [2]	
5.12.5.7	Control PID	Normal [0]	
5.12.5.8	Velocidad arranque PID	*SAP Mismo valor 5.8.3	Hz
5.12.5.9	Ancho de banda en ref.	*SAP Ejem. 1	%
5.12.5.1	Ganancia proporcional PID	*SAP Ejem. 0,7	
5.12.5.2	Tiempo integral PID	*SAP Ejem. 2	s

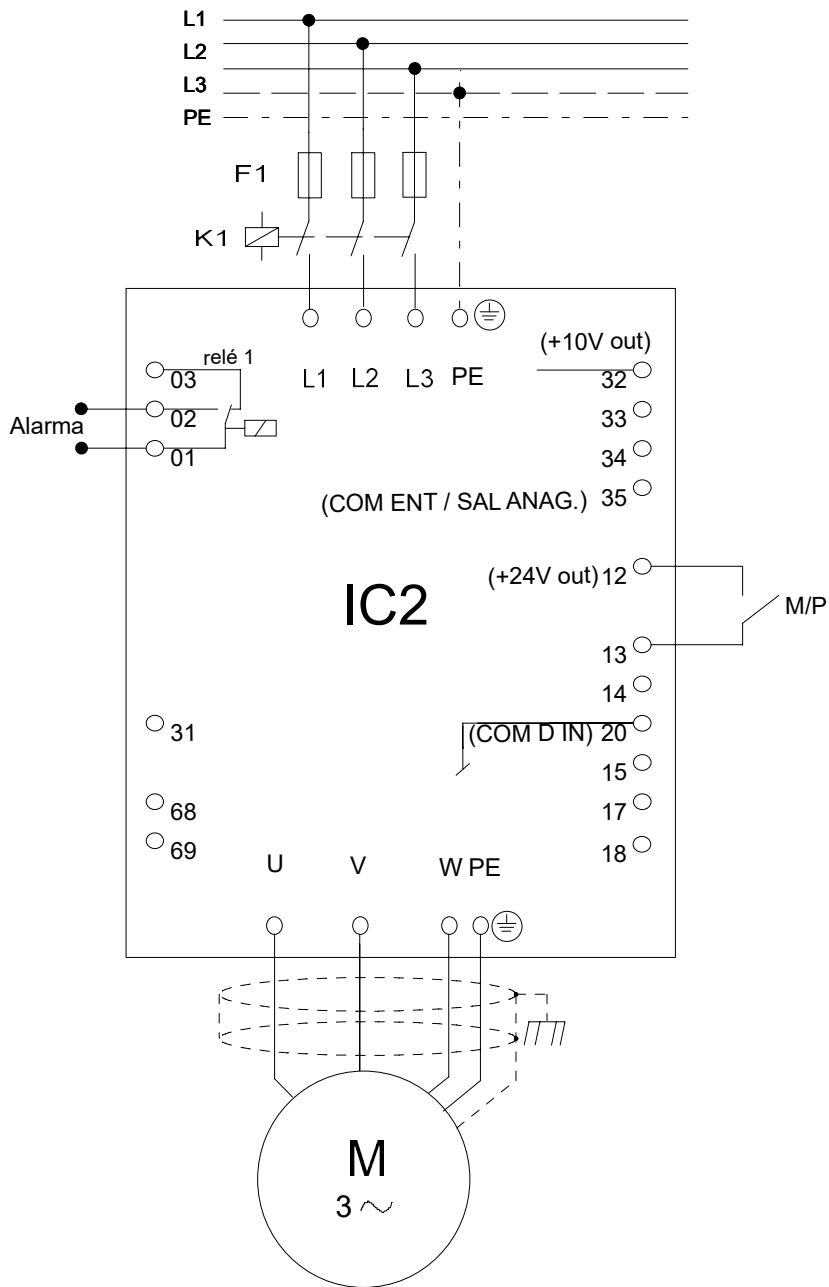
MODO IR A DORMIR		
5.12.7.1	Modo ir a dormir en lazo cerrado	Modo realimenta. y velocidad [0]
5.12.7.2	Tiempo min. ejecución	*SAP 1
5.12.7.3	Tiempo min. Ir a dormir	*SAP 1
5.12.7.5	Ref. despertar / Dif. realiment.	*SAP 10
5.12.7.8	Velocidad modo ir a dormir	*SAP 32 (5.8.3 + 2Hz)
5.12.7.9	Retardo ir a dormir	*SAP 1

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION IC2**  
**LAZO CERRADO DE PROCESO. Transductor presión pasivo 4 - 20mA. Modo ir a dormir**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	IC2_039		AM	AM



LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. potenciómetro integrado. M/P			
1.2.1	Ajustes regionales	Internacional [0]	
4.2.2.1	Potencia motor	Según motor	kW
4.2.2.2	Tensión motor	Según motor	V
4.2.2.4	Frecuencia motor	Según motor	Hz
4.2.2.3	Intensidad motor	Según motor	A
4.2.2.5	Velocidad nom. motor	Según motor	RPM
4.6.7	Protección térmica motor	Des. ETR 1 [4]	
5.5.3.4	Ref. mínima	0	Hz
5.5.3.3	Ref. máxima	50	Hz
5.5.3.7	Fuente referencia 1	Potenciómetro [21]	
5.5.3.8	Fuente referencia 2	Sin función [0]	
5.5.3.9	Fuente referencia 3	Sin función [0]	
5.5.3.20	Ref. potenciómetro integ.	Habilitado [1]	
5.5.4.2	Rampa 1 aceleración	*SAP Ejem. 10	s
5.5.4.3	Rampa 1 deceleración	*SAP Ejem. 10	s
9.4.3.1	Relé función 1	Alarma [9]	

\*SAP = SEGÚN APLICACIÓN

**DANFOSS, S.A.**

**ESQUEMA DE CONEXION IC2**  
**LAZO ABIERTO DE PROCESO. Ref. potenciómetro integrado M/P**

FECHA	NUM. DOCUMENTO	REFERENCIA	DIBUJADO	VISADO
25-09-2025	IC2_040		AM	AM